

1.

(2) Ανάθοι, πατι $(AB)^t = B^t A^t = BA \neq AB$ γενικό

(3) Ανάθοι, πατι $|\psi(x)|^2 = \frac{1}{|x|+1}$, το οδοκλήρωτα της συνάριθμης αποκλήρωται λαγαρίθμους από ανέρευ.

(4) Συντομο, πατι $(e^{i\hat{A}})^t e^{i\hat{A}} = e^{-i\hat{A}^t} e^{i\hat{A}} = e^{-i\hat{A}} e^{i\hat{A}} = 1$

(5) Ανάθοι, πατι πα να υπάρχει εκφυλιστικός πρώτος ο θύρος των συγκοντίνων να είναι πρώτος.

(6) Ανάθοι, πατι $\delta(e^x + 1) = 0$, πατι $e^x + 1 \neq 0$ για κάθε x .

(7) Ανάθοι, οι άριθμοι φερμιόνια, πατι παντού αναφέρονται στη συμμετρία αντίθετη της παραπάνω

(8) Ανάθοι, πατι αν οι συστήματα ~~της~~ παραπάνω παντού αναφέρονται στη συμμετρία αντίθετης στην παραπάνω αναλογία στη συμμετρία αντίθετης στην παραπάνω παντού.

(9) Ανάθοι, πατι δεν είναι ταυτότητα και τα 6 συμμετρίες που αποτελούν το He.

(10) Ανάθοι, αυτό που συμβαίνει είναι ότι οι μεταβολές που αντιστοιχούν στο \vec{Q} δεν εξαρτώνται από το χρόνο.

2.

$$(a) |\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad r_1 = \langle \sigma_1 \rangle = \frac{1}{2} (-1 \cdot 1) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (1 - 1) \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$$r_2 = \langle \sigma_2 \rangle = \frac{1}{2} (-1 \cdot 1) \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (i - i) \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$$r_3 = \langle \sigma_3 \rangle = \frac{1}{2} (-1 \cdot 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (-1 - 1) \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

οπόια $\vec{r} = (1, 0, 0)$

$$(b) P = \begin{pmatrix} 2/3 & 0 \\ 0 & 1/3 \end{pmatrix}, \quad r_1 = \langle \sigma_1 \rangle = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 2/3 & 0 \\ 0 & 1/3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$r_2 = \langle \sigma_2 \rangle = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 2/3 & 0 \\ 0 & 1/3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$$

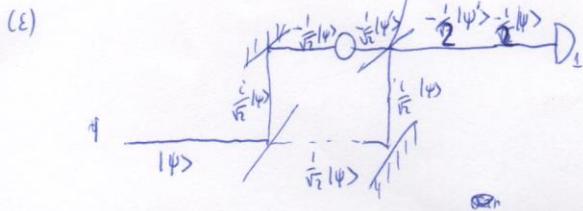
$$r_3 = \langle \sigma_3 \rangle = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 2/3 & 0 \\ 0 & 1/3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \text{Tr} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3}$$

οπόια $\vec{r} = (0, 0, 1/3)$

$$(c) \begin{array}{lll} \text{In orbita } & |0,0,2,3\rangle & E=6w \quad g=1 \\ l_n & |0,1,2,4\rangle & E=7w \quad g=1 \\ r_n & |0,1,2,5\rangle & \\ & |0,1,3,4\rangle & E=8w \quad g=2 \end{array}$$

$$(8) \langle k| \hat{p}^{\pm}|x\rangle = \langle k| \hat{p}^{\pm} + i\hat{l}|x\rangle = \langle k|\hat{p}|x\rangle + i\langle k|x\rangle$$

$$= kx \langle k|x\rangle + i\langle k|x\rangle = (k_x + i) \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx}$$



$$|\psi\rangle = |0\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$|\psi\rangle = D_1 |0\rangle = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \cancel{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} -i \\ 0 \end{pmatrix} = -i|1\rangle$$

$$\text{στην } \hat{P}_1 \text{ } \delta\sigma_1 \text{ } D_1 \text{ } \text{εχουμε} \quad -\frac{1}{2} (|1\rangle + |ψ\rangle) = -\frac{1}{2} (|0\rangle - i|1\rangle)$$

$$\text{στην } \hat{P}_2 \text{ } \delta\sigma_2 \text{ } D_1 \text{ } \text{εχουμε} \quad \frac{i}{2} (|1\rangle - |ψ\rangle) = \frac{i}{2} (|0\rangle + i|1\rangle)$$

3

μα το πρώτο κινόφων οι πρωτηλακοί του \hat{P}_1 , είναι

$$\hat{P}_{\pm} = \frac{1}{2} (\hat{I} \pm \hat{\sigma}_z)$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & \pm 1 \\ \mp 1 & 1 \end{pmatrix}$$

μα το δεύτερο κινόφων

$$\sigma_2 \in V_{\text{M}}$$

$$\hat{Q}_{\pm} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\hat{Q}_{\mp} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix}$$

$$\text{Prob}(+,+) = \langle \psi | P_+ \otimes Q_+ | \psi \rangle = \frac{1}{5} \langle 1,1 | P_+ \otimes Q_+ | 1,1 \rangle$$

$$+ \frac{4}{5} \langle 0,0 | P_+ \otimes Q_+ | 0,0 \rangle - \frac{2i}{5} \langle 1,1 | P_+ \otimes Q_+ | 0,0 \rangle + \frac{2i}{5} \langle 0,0 | P_+ \otimes Q_+ | 1,1 \rangle$$

$$= \frac{1}{5} \langle 1 | P_+ | 1 \rangle \langle 1 | Q_+ | 1 \rangle + \frac{4}{5} \langle 0 | P_+ | 0 \rangle \langle 0 | Q_+ | 0 \rangle - \frac{2i}{5} \langle 1 | P_+ | 0 \rangle \langle 1 | Q_+ | 0 \rangle + \frac{2i}{5} \langle 0 | P_+ | 1 \rangle \langle 0 | Q_+ | 1 \rangle$$

$$= \frac{1}{5} \cdot \frac{1}{2} \cdot 1 + \frac{4}{5} \cdot \frac{1}{2} \cdot 0 - \frac{2i}{5} \frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{2i}{5} \frac{1}{2} \cdot 0 = \frac{1}{10}$$

$$\text{Prob}(+,-) = - \cancel{\langle \psi | P_+ \otimes Q_- | \psi \rangle} = \dots =$$

$$= \frac{1}{5} \langle 1 | \hat{P}_+ | 1 \rangle \langle 1 | \hat{Q}_- | 1 \rangle + \frac{4}{5} \langle 0 | \hat{P}_+ | 0 \rangle \langle 0 | \hat{Q}_- | 0 \rangle - \frac{2i}{5} \langle 1 | \hat{P}_+ | 0 \rangle \langle 1 | \hat{Q}_- | 0 \rangle + \frac{2i}{5} \langle 0 | \hat{P}_+ | 1 \rangle \langle 0 | \hat{Q}_- | 1 \rangle$$

$$= \frac{1}{5} \cdot \frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{4}{5} \cdot \frac{1}{2} \cdot 1 - \frac{2i}{5} \frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{2i}{5} \frac{1}{2} \cdot 0 = \frac{2}{5}$$

$$\begin{aligned}
 \text{Prob}(-,+)&=\langle\psi|P_-\otimes Q_+|\psi\rangle = \dots \\
 &= \frac{1}{5}\langle 1|P_-|1\rangle\langle 1|Q_+|1\rangle + \frac{4}{5}\langle 0|\hat{P}_-|0\rangle\langle 0|\hat{Q}_+|0\rangle - \frac{2i}{5}\langle 1|\hat{P}_-|0\rangle\langle 1|Q_+|0\rangle + \frac{2i}{5}\langle 0|P_-|1\rangle\langle 0|Q_+|1\rangle \\
 &= \frac{1}{5}\frac{1}{2}\cdot 1 + \frac{4}{5}\cdot \frac{1}{2}\cdot 0 - \frac{2i}{5}(-1)\cdot 0 + \frac{2i}{5}(-1)\cdot 0 = \frac{1}{10} \\
 \text{Prob}(-,-)&= 1 - \frac{1}{10} - \frac{2}{5} = \frac{2}{5}
 \end{aligned}$$

4

① Τα διανύστατα οδικά στεγοφόρων με $M_x=0$ και $M_z=\frac{1}{2}$ είναι τα

$$|\psi, M\rangle = \left(\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right)$$

$$|\psi, M\rangle = \left(\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\right)$$

Με την πεδοδολήσια των φυλλαδίων (Κεφ. 10.7.4) βρίσκουμε ότι,

$$\left|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |1, 0\rangle, 0\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} |1, 1\rangle, 0\left|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle$$

$$\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |1, 0\rangle, 0\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} |1, 1\rangle, 0\left|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle$$

Το επωτερικό γράφημα ~~$\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle = \left(1, 0, 0, 0, 0, 0\right)$~~ ανά την εκφύλωση το σύστημα βρίσκεται στην $|\psi\rangle = |1, 0\rangle, 0\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle$

$$\text{όπ. } \langle \frac{1}{2}, \frac{1}{2} | \psi \rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} \quad \text{όπ. } P = \left| \langle \frac{1}{2}, \frac{1}{2} | \psi \rangle \right|^2 = \frac{1}{3}$$