


ΓΕΝΙΚΕΣ ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΕΙΣ - ΠΡΑΞΕΙΣ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ

Έστω $\vec{A} = a_1 \hat{x} + a_2 \hat{y} + a_3 \hat{z}$ ←

Συνιστώσες ενός διανυσματικού μεγέθους. (\vec{A}).

και $\vec{B} = b_1 \hat{x} + b_2 \hat{y} + b_3 \hat{z}$ ←

→ Μοναδιαία διανύσματα

$(\hat{x}, \hat{y}, \hat{z}) \equiv$

$(\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}) \equiv$

$(\underline{e}_x, \underline{e}_y, \underline{e}_z)$

~~$\vec{A} = a_1 \hat{x} + a_2 \hat{y} + a_3 \underline{e}_z$~~

$= a_1 \hat{x} + a_2 \hat{y} + a_3 \hat{z}$ ←

$= a_1 \hat{i} + a_2 \hat{j} + a_3 \hat{k}$ ←

$= a_1 \underline{e}_x + a_2 \underline{e}_y + a_3 \underline{e}_z$ ←

Ισοδύναμο για να παρουσιασθ. ενός \vec{A} διανυσματικού μεγέθους.

ΜΕΤΡΟ : $\left\{ \begin{array}{l} |\vec{A}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2} \\ |\vec{B}| = \sqrt{b_1^2 + b_2^2 + b_3^2} \end{array} \right\}$

• Γινόμενο ενός διανυσματος με αριθμό ορο: (όπου $\lambda \rightarrow$ αριθμητική ποσότητα)

$\lambda \vec{A} = \lambda \cdot (a_1 \hat{x} + a_2 \hat{y} + a_3 \hat{z}) = \lambda a_1 \hat{x} + \lambda a_2 \hat{y} + \lambda a_3 \hat{z}$

↓
Ένα νέο διανυσματικό μέγεθος

$\lambda \vec{B} = \lambda (b_1 \hat{x} + b_2 \hat{y} + b_3 \hat{z}) = \lambda b_1 \hat{x} + \lambda b_2 \hat{y} + \lambda b_3 \hat{z}$

• ΕΣΩΤΕΡΙΚΟ ΓΙΝΟΜΕΝΟ - ΔΥΟ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ

→ ΒΑΘΜΟΤΟ ΜΕΓΕΘΟΣ (ΑΡΙΘΜΗΤΙΜΑ)

$\vec{A} \cdot \vec{B} = (a_1 \hat{x} + a_2 \hat{y} + a_3 \hat{z}) \cdot (b_1 \hat{x} + b_2 \hat{y} + b_3 \hat{z}) =$

$= a_1 \cdot b_1 (\hat{x} \cdot \hat{x}) + a_1 b_2 (\hat{x} \cdot \hat{y}) + a_1 b_3 (\hat{x} \cdot \hat{z}) + \dots =$

ΙΔΙΟΤΗΤΕΣ ΠΡΑΞΕΩΝ ΜΟΝΑΔΙΑΙΩΝ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ

$\hat{x} \cdot \hat{x} = 1$

$\hat{x} \cdot \hat{y} = 0$

→ $= a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$ (ΒΑΘΜΟΤΟ ΜΕΓΕΘΟΣ)

• ΕΞΩΤΕΡΙΚΟ ΓΙΝΟΜΕΝΟ - ΔΥΟ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΩΝ (... x...)

ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟ ΚΕΦΕΘΟΣ (ΑΠΟΤΕΛΕΣΜΑ).

$$\begin{aligned} \overline{A} \times \overline{B} &= \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = \\ &= + \hat{x} \begin{vmatrix} a_2 & a_3 \\ b_2 & b_3 \end{vmatrix} - \hat{y} \begin{vmatrix} a_1 & a_3 \\ b_1 & b_3 \end{vmatrix} + \hat{z} \begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} = \\ &= \hat{x} (a_2 b_3 - a_3 b_2) - \hat{y} (a_1 b_3 - a_3 b_1) + \hat{z} (a_1 b_2 - a_2 b_1) \end{aligned}$$

ΕΦΑΡΜΟΓΕΣ ΤΟΥ ΤΕΛΕΙΤΗ
ΑΝΑΔΕΙΤΑ

• $\nabla f \rightarrow$ κλίση (Σύστη του τεύχους σε βαθμική συνάρτηση).

Έστω $f(x,y) = k(x^2 - y^2)$ όπου $k \rightarrow$ σταθερά.

$$\begin{aligned} \nabla f &= \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{z} \right) \cdot (k(x^2 - y^2)) = \\ &= \frac{\partial}{\partial x} (k(x^2 - y^2)) \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} (k(x^2 - y^2)) \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} (k(x^2 - y^2)) \hat{z} = \\ &= k(2x - 0) \hat{x} + k(0 - 2y) \hat{y} + 0 \hat{z} = \\ &= 2kx \hat{x} - 2ky \hat{y} = \boxed{2k(x\hat{x} - y\hat{y})} \end{aligned}$$

$\vec{g}(x,y) = \begin{pmatrix} 2kx \\ -2ky \end{pmatrix} \rightarrow$ Συναρτήσεις της θέσης Δυναμικές συνάρτησης.

Ερω $\vec{g}(x,y) = \partial_k (x\hat{x} - y\hat{y}) = \underbrace{\partial_k x}_{\substack{\text{Συνιστώσα του} \\ \text{νέου διασυστ.} \\ \text{συστήματος}}} \hat{x} - \underbrace{\partial_k y}_{\substack{\text{Συνιστώσα του} \\ \text{νέου διασυστ.} \\ \text{συστήματος}}} \hat{y}.$

Ερω $V(x,y,z) = -A \cdot (x^3 + 3xy + \frac{5x}{z}).$

Να βρεθεί η κλίση της $V(x,y,z)$? ($\nabla V = ?$).

$$\begin{aligned} \nabla V(x,y,z) &= \frac{\partial}{\partial x} \left(-A \left(x^3 + 3xy + \frac{5x}{z} \right) \right) \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \left(-A \left(x^3 + 3xy + \frac{5x}{z} \right) \right) \hat{y} \\ &+ \frac{\partial}{\partial z} \left(-A \left(x^3 + 3xy + \frac{5x}{z} \right) \right) \hat{z} = \quad \rightarrow 5x \cdot z^{-1} \\ &= -A \left(3x^2 + 3y + \frac{5}{z} \right) \hat{x} - A (0 + 3x + 0) \hat{y} - A \left(0 + 0 - \frac{5x}{z^2} \right) \hat{z} \\ &= -A \left[\left(3x^2 + 3y + \frac{5}{z} \right) \hat{x} + 3x \hat{y} - \frac{5x}{z^2} \hat{z} \right] \quad \leftarrow \checkmark \checkmark \\ \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{5x}{z} \right) &= \frac{\partial}{\partial z} (5x \cdot z^{-1}) = 5x (-z^{-2}) = \boxed{-\frac{5x}{z^2}} \end{aligned}$$

Ερω η διασυστατική συνάρτηση

$$\vec{E}(x,y) = E_0 (x-y) \hat{x} - E_0 (x+y) \hat{y} \quad \leftarrow$$

Να βρεθεί η Απόκλιση και ο Στροβιλλικός της παραπάνω διασυστατικής συνάρτησης?

Απόκλιση : $\nabla \cdot \vec{E} = ??$ (Βαθμική συνάρτηση.) \rightarrow

Στροβιλλικός : $\nabla \times \vec{E} = ??$ (Διασυστατική συνάρτηση) \rightarrow

$$\nabla \cdot \vec{E} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{z} \right) \cdot \left(E_0(x-y) \hat{x} - E_0(x+y) \hat{y} \right)$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} (E_0(x-y)) + \frac{\partial}{\partial y} (-E_0(x+y)) =$$

$$= E_0(1-0) - E_0(0+1) = E_0 - E_0 = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_0(x-y) & -E_0(x+y) & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= \hat{x} \left(\frac{\partial}{\partial y} (0) - \frac{\partial}{\partial z} (-E_0(x+y)) \right) - \hat{y} \left(\frac{\partial}{\partial x} (0) - \frac{\partial}{\partial z} (E_0(x-y)) \right) +$$

$$+ \hat{z} \left(\frac{\partial}{\partial x} (-E_0(x+y)) - \frac{\partial}{\partial y} (E_0(x-y)) \right) =$$

$$= \hat{x} (0 - 0) - \hat{y} (0 - 0) + \hat{z} (-E_0 - E_0(-1)) =$$

$$= + \hat{z} (-E_0 + E_0) = 0 \quad \left(\text{Το διανυσματικό πεδίο είναι ασφαιρικό} \right)$$

ΕΦΑΡΜΟΓΗ

Έστω $\vec{E} = 3Ax^2 \hat{x} + 3Ay \hat{y} + 5Axyz \hat{z}$.

Να βρεθεί η **Απόκλιση** και ο **Στροβιλισμός** του διανυσματικού πεδίου?

$$\nabla \cdot \vec{E}$$

$$\nabla \times \vec{E}$$

$$\nabla \cdot \vec{E} = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{z} \right) \cdot \left(3Ax^2 \hat{x} + 3Ay \hat{y} + 5Axyz \hat{z} \right) =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} (3Ax^2) (\hat{x} \cdot \hat{x}) + \frac{\partial}{\partial y} (3Ay) + \frac{\partial}{\partial z} (5Axyz) =$$

$$= 3A \cdot 2x + 3A \cdot 1 + 5Axy =$$

$$= 6Ax + 3A + 5Axy = \boxed{A(6x + 3 + 5xy)}$$

$$\nabla \times \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 3Ax^2 & 3Ay & 5Axyz \end{vmatrix} =$$

$$= \hat{x} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 3Ay & 5Axyz \end{vmatrix} - \hat{y} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 3Ax^2 & 5Axyz \end{vmatrix} + \hat{z} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ 3Ax^2 & 3Ay \end{vmatrix} =$$

$$= \hat{x} (5Axz - 0) - \hat{y} (5Ayz - 0) + \hat{z} (0 - 0) =$$

$$= \boxed{5Axz \hat{x} - 5Ayz \hat{y}} \neq 0$$

Άρα όχι συντηρητικό
ΔΙΑΤΗΡΗΤΙΚΟ #

ΑΣΤΡΟΒΙΛΟ.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΗ

$$\hat{x} \cdot \hat{x} = |\hat{x}| |\hat{x}| \cdot \cos \theta$$

↓
μήκος του
γωνία

$$|\hat{x} // \hat{x}| \rightarrow \theta = 0$$

ενώ

$$|\hat{x} \perp \hat{y} \perp \hat{z}| \rightarrow \theta = \pi/2$$

→ όπως και
 $\hat{y} // \hat{y}, \hat{z} // \hat{z}$

$$\hat{x} \cdot \hat{x} = 1 \cdot 1 \cdot \cos(0) = 1$$

ενώ

$$\hat{x} \cdot \hat{y} = 1 \cdot 1 \cdot \cos(\pi/2) = 0$$

ΕΦΑΡΜΟΓΗ

Αν $f(x, y, z) = 3x^2y - y^3z^2$, να υπολογιστεί η κλίση στο επίπεδο $P(1, -2, 1)$.

$$\nabla f = \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{z} \right) f = \frac{\partial}{\partial x} (3x^2y - y^3z^2) \hat{x} + \frac{\partial}{\partial y} (3x^2y - y^3z^2) \hat{y} + \frac{\partial}{\partial z} (3x^2y - y^3z^2) \hat{z} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \nabla f = 6xy \hat{x} + (3x^2 - 3y^2z^2) \hat{y} + (-2y^3z) \hat{z}$$

$$\begin{aligned} \nabla f_{P(1, -2, 1)} &= 6 \cdot 1 \cdot (-2) \hat{x} + (3 \cdot 1 - 3(-2)^2 \cdot 1) \hat{y} - 2(-2)^3 \cdot 1 \hat{z} \\ &= -12 \hat{x} + (3 - 12) \hat{y} + 16 \hat{z} = \\ &= \boxed{-12 \hat{x} - 9 \hat{y} + 16 \hat{z}} \end{aligned}$$

Έστω $f(x, y, z) = \ln|\bar{r}|$ όπου \bar{r} διάνυσμα θέσης.

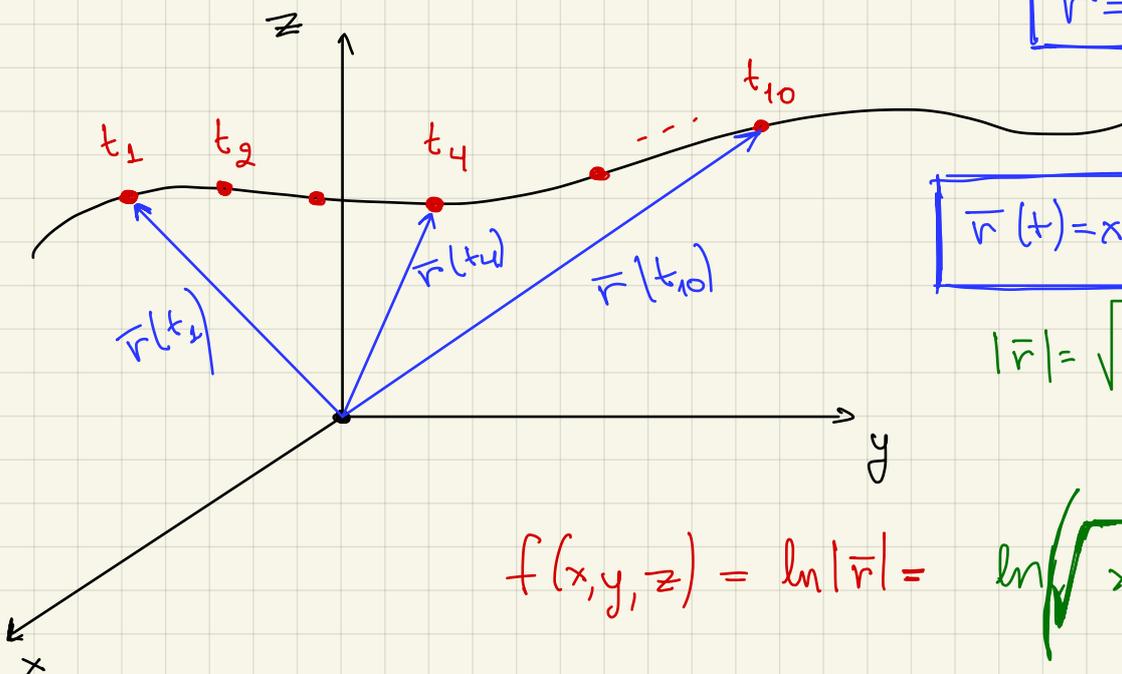
Να υπολογιστεί η κλίση της f .

$$\boxed{\bar{r} = x\hat{x} + y\hat{y} + z\hat{z}}$$

$$\boxed{\bar{r}(t) = x(t)\hat{x} + y(t)\hat{y} + z(t)\hat{z}}$$

$$|\bar{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$f(x, y, z) = \ln|\bar{r}| = \ln\left(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}\right)$$



$$f(x, y, z) = \ln|\vec{r}| = \ln\left(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}\right) = \ln(x^2 + y^2 + z^2)^{1/2} = \frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2 + z^2)$$

$$\vec{\nabla} f = \left[\frac{\partial f}{\partial x} \right] \hat{x} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z} =$$

$$= \frac{x}{x^2 + y^2 + z^2} \hat{x} + \begin{bmatrix} \dots & \dots & \dots \end{bmatrix} \hat{y} + \begin{bmatrix} \dots & \dots & \dots \end{bmatrix} \hat{z}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2 + z^2) \right] = \frac{1}{2} \ln(2x)$$

$$\boxed{[\ln f(x)]' = \frac{1}{f(x)} \cdot f'(x)}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{x}{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}$$

or

$$\frac{\partial f}{\partial z}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{(x^2 + y^2 + z^2)} \cdot 2x \Rightarrow$$