

ΕΕ728
Προχωρημένα Θέματα Θεωρίας Πληροφορίας
6η διάλεξη
(2η έκδοση, 2/4/1011)

Δημήτρης-Αλέξανδρος Τουμπακάρης

Τμήμα ΗΜ&ΤΥ, Πανεπιστήμιο Πατρών

29 Μαρτίου 2011

Περιεχόμενα 6ης διάλεξης

- 1 Παρατηρήσεις και θεωρήματα σχετικά με τη χωρητικότητα
- 2 Χωρητικότητα καναλιών με ανάδραση (feedback)
 - Εισαγωγή, Ορισμοί και Μοντέλο
 - $C_{FB} = C$
- 3 Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας και Εκθέτης Σφάλματος
 - Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας
 - Εκθέτης Σφάλματος

Μεγιστοποίηση κοίλης συνάρτησης κατανομής πιθανότητας

- Θεωρούμε συνάρτηση $f(\mathbf{p}) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ η οποία είναι κοίλη \cap ως προς \mathbf{p} .
- Έστω, επίσης, ότι το \mathbf{p} είναι κατανομή (διάνυσμα πιθανότητας), δηλαδή $p_i \geq 0$, $i = 1, \dots, n$ και $\sum_{i=1}^n p_i = \mathbf{1}^T \mathbf{p} = 1$.
- Τέλος, θεωρούμε ότι οι μερικές παράγωγοι $\partial f(\mathbf{p}) / \partial p_i$ ορίζονται και ότι είναι συνεχείς με μοναδική εξαίρεση το $\lim_{p_i \rightarrow 0} \partial f(\mathbf{p}) / \partial p_i$ που μπορεί να είναι και $+\infty$.

Μεγιστοποίηση κούλης συνάρτησης κατανομής πιθανότητας (συνέχεια)

- Αποδεικνύεται ότι οι παρακάτω συνθήκες είναι ικανές και αναγκαίες για να μεγιστοποιείται η $f()$ στο σημείο (κατανομή) \mathbf{p} .

$$\frac{\partial f(\mathbf{p})}{\partial p_i} = \lambda, \text{ για όλα τα } i \text{ για τα οποία } p_i > 0$$

$$\frac{\partial f(\mathbf{p})}{\partial p_i} \leq \lambda, \text{ για όλα τα } i \text{ για τα οποία } p_i = 0$$

για κάποια τιμή της παραμέτρου λ .

- Για την απόδειξη δείτε π.χ. Gallager Theorem 4.4.1.

Μεγιστοποίηση αμοιβαίας πληροφορίας

- Με χρήση του προηγούμενου θεωρήματος και του ότι η $I(X; Y)$ είναι κοίλη \cap συνάρτηση της κατανομής εισόδου $p(x)$ για δεδομένο κανάλι $p(y|x)$, αποδεικνύεται ότι οι παρακάτω δύο συνθήκες αποτελούν ικανή και αναγκαία συνθήκη για να επιτυγχάνει μια κατανομή \mathbf{p}^* τη χωρητικότητα.

$$I(X = x_i; Y) = C, \text{ για όλα τα } x_i \text{ για τα οποία } p^*(x_i) > 0$$

$$I(X = x_i; Y) \leq C, \text{ για όλα τα } x_i \text{ για τα οποία } p^*(x_i) = 0$$

όπου $I(X = x_i; Y) = \sum_{y \in \mathcal{Y}} p(y|x_i) \log \frac{p(y|x_i)}{p(y)}$ η αμοιβαία πληροφορία μεταξύ $X = x_i$ και Y .

Μεγιστοποίηση αμοιβαίας πληροφορίας (συνέχεια)

- Το αποτέλεσμα αυτό έχει μια διαισθητική επεξήγηση: Εάν για $x_i \neq x_j$ $I(X = x_i; Y) > I(X = x_j; Y)$, μπορούμε να αυξήσουμε την $I(X; Y) = \sum_{x_k} p(x_k)I(X = x_k; Y)$ χρησιμοποιώντας τη x_i πιο συχνά και τη x_j λιγότερο συχνά (αλλάζοντας τις $p(x_i)$ και $p(x_j)$).
- Αυτό έχει ως αποτέλεσμα να αλλάξει η $p(y) = \sum_{x_k} p(x_k)p(y|x_k)$.
- Τελικά, η διαδικασία αυτή θα ισορροπήσει σε σημείο όπου όλες οι $I(X = x_i; Y)$ εκτός, ίσως, από κάποιες που αντιστοιχούν σε κακές εισόδους, θα ισούνται μεταξύ τους (και, επομένως, και με τη χωρητικότητα, C).

Άλλες ενδιαφέρουσες ιδιότητες και αποτελέσματα

- Αναφέρουμε, τέλος, 3 ενδιαφέροντα πορίσματα. Για αποδείξεις δείτε π.χ. Gallager Κεφ. 4.5.
- **Πόρισμα 6.1.** Για οποιαδήποτε κατανομή εισόδου, $p^*(x)$, που επιτυγχάνει τη χωρητικότητα σε διακριτό κανάλι χωρίς μνήμη, όλες οι πιθανότητες συμβόλων εξόδου, $p(y)$, είναι αυστηρώς θετικές (αρκεί για κάθε έξοδο να υπάρχει τουλάχιστον μία είσοδος που οδηγεί σε αυτήν).
- **Πόρισμα 6.2.** Η κατανομή εξόδου, $p^*(y)$, για την οποία $I(X; Y) = C$ είναι μοναδική. Όλες οι κατανομές εισόδου, $p(x)$, για τις οποίες $\sum_{x \in \mathcal{X}} p(x)p(y|x) = p^*(y)$ επιτυγχάνουν τη χωρητικότητα.
- **Πόρισμα 6.3.** Έστω m ο ελάχιστος αριθμός συμβόλων εισόδου που μπορούν να χρησιμοποιηθούν (με μη μηδενική πιθανότητα) για να επιτευχθεί μετάδοση με τη χωρητικότητα. Έστω \mathcal{A} ένα τέτοιο σύνολο m συμβόλων εισόδου. Ισχύει $m \leq |\mathcal{Y}|$. Επίσης, η κατανομή $p(x)$ στα στοιχεία του \mathcal{A} που επιτυγχάνει τη χωρητικότητα είναι μοναδική.

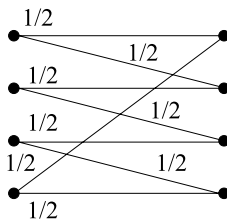
Πώς υπολογίζουμε τη χωρητικότητα ;

- Γενικά, ο υπολογισμός της χωρητικότητας δεν είναι εύκολη υπόθεση.
- Σε μερικές, ειδικές, περιπτώσεις μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε ιδιότητες όπως, π.χ. στην περίπτωση συμμετρικών καναλιών.
- Άλλες φορές μπορούμε να “μαντέψουμε” την κατανομή εισόδου και να δείξουμε ότι επιτυγχάνει ένα άνω φράγμα για τη χωρητικότητα (όπως κάναμε για το συμμετρικό κανάλι).
- Στη γενική περίπτωση καταφεύγουμε σε αριθμητικές μεθόδους με χρήση υπολογιστή. Μια ευρέως χρησιμοποιούμενη μέθοδος είναι των Blahut & Arimoto. Τα τελευταία χρόνια έχουν προταθεί βελτιώσεις που συγκλίνουν πολύ πιο γρήγορα σε σχέση με τον αρχικό αλγόριθμο.

Χωρητικότητα καναλιών με ανάδραση

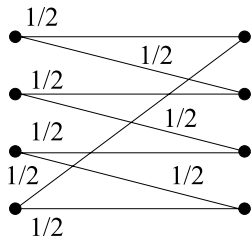
- 1 Παρατηρήσεις και θεωρήματα σχετικά με τη χωρητικότητα
- 2 Χωρητικότητα καναλιών με ανάδραση (feedback)
 - Εισαγωγή, Ορισμοί και Μοντέλο
 - $C_{FB} = C$
- 3 Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας και Εκθέτης Σφάλματος
 - Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας
 - Εκθέτης Σφάλματος

Παράδειγμα 6.1



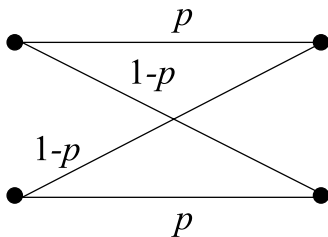
- Θεωρούμε το διακριτό κανάλι χωρίς μνήμη του σχήματος (“ενθόρυβη γραφομηχανή”).
- Η χωρητικότητα του καναλιού ισούται με $C = \max I(X; Y) = \max \{H(Y) - H(Y|X)\} = 2 - 1 = 1$ bit.
- Μπορούμε να επιτύχουμε μετάδοση με ρυθμό ίσο με τη χωρητικότητα και με μηδενική πιθανότητα σφάλματος χρησιμοποιώντας π.χ. τις εισόδους 0 και 2. Προφανώς, $R = 1$ bit = C .

Παράδειγμα 6.1 (συνέχεια)



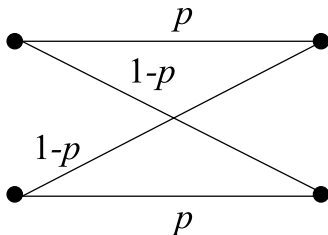
- Ό,τι και να συμβεί στο κανάλι είμαστε βέβαιοι ότι δε θα εμφανιστεί σφάλμα αποκωδικοποίησης.
- Εάν μπορούσαμε να χρησιμοποιήσουμε ανάδραση (feedback), η χωρητικότητα θα παρέμενε η ίδια;

Παράδειγμα 6.2



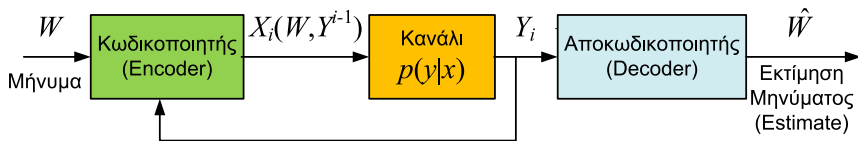
- Ας θεωρήσουμε, τώρα, το δυαδικό συμμετρικό κανάλι.
- Γνωρίζουμε ότι $C = 1 - H(p)$ και ότι η χωρητικότητα επιτυγχάνεται χρησιμοποιώντας και τα δύο μηνύματα με ίση πιθανότητα. Επομένως, κάθε φορά που στέλνουμε ένα από τα δύο μηνύματα στο κανάλι δε γνωρίζουμε εάν το μήνυμα μεταδόθηκε επιτυχώς. Η πιθανότητα σφάλματος ανά μετάδοση είναι μη μηδενική.

Παράδειγμα 6.2 (συνέχεια)



- Τι συμβαίνει εάν χρησιμοποιήσουμε ανάδραση; (όπου γνωρίζουμε εάν έχει εμφανιστεί σφάλμα στο δέκτη;)
- Σημείωση: Όταν χρησιμοποιούμε ανάδραση στο BSC, ο πομπός γνωρίζει ότι συνέβη σφάλμα, όχι, όμως, ο δέκτης!
- Παρόλο που κανείς θα περίμενε, ίσως, το αντίθετο, θα αποδείξουμε ότι, σε διακριτά κανάλια χωρίς μνήμη, η χρήση ανάδρασης δεν αυξάνει τη χωρητικότητα!

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση – Μοντέλο



- Στο μοντέλο του σχήματος θεωρούμε ότι ο δέκτης στέλνει όλα τα ληφθέντα σύμβολα Y_i στον πομπό άμεσα και χωρίς σφάλματα. Ο πομπός χρησιμοποιεί την πληροφορία που λαμβάνει από το δέκτη προκειμένου να αποφασίσει πώς θα μεταδώσει.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση – Ορισμοί

- **Ορισμός 6.4.** Κώδικας ανάδρασης (feedback code) $(2^{nR}, n)$:
 - Ένας κωδικοποιητής που παράγει ακολουθία $x_i(W, Y^{i-1})$, όπου κάθε x_i είναι συνάρτηση του τρέχοντος μηνύματος W , καθώς και των σημάτων που ελήφθησαν στο δέκτη έως και τη χρονική στιγμή $i - 1$: Y_1, Y_2, \dots, Y_{i-1} και
 - Ένας αποκωδικοποιητής $g : \mathcal{Y}^n \rightarrow \{1, 2, \dots, 2^{nR}\}$.
- Θεωρούμε ότι τα μηνύματα W είναι ομοιόμορφα κατανεμημένα. Επομένως, $P_e^{(n)} = \Pr\{g(Y^n) \neq W\}$, όπου $X^n = X^n(W)$.
- **Ορισμός 6.5.** Η (λειτουργική) χωρητικότητα με ανάδραση (feedback capacity), C_{FB} , του διακριτού καναλιού χωρίς μνήμη ισούται με το μέγιστο ρυθμό που είναι εφικτός με χρήση κωδίκων ανάδρασης.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση

- **Θεώρημα 6.6.** (Cover 7.12.1): $C_{FB} = C = \max_{p(x)} I(X; Y)$.
- **Απόδειξη** Είναι, κατ' αρχάς, προφανές ότι $C_{FB} \geq C$ (ευθύ), δεδομένου ότι το κανάλι χωρίς ανάδραση μπορεί να θεωρηθεί ως ειδική περίπτωση του καναλιού με ανάδραση.
- Θα αποδείξουμε ότι $C \geq C_{FB}$ και, επομένως, $C = C_{FB}$.
- Θα χρησιμοποιήσουμε και πάλι την ανισότητα Fano, όπως και στο αντίστροφο του Θεωρήματος Κωδικοποίησης Καναλιού. Ωστόσο, στην απόδειξη πρέπει να ληφθεί υπόψη ότι στο κανάλι με ανάδραση δεν ισχύει η σχέση $I(X^n; Y^n) \leq nC$.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση (2)

- Αρκεί να χρησιμοποιήσουμε την εναλλακτική απόδειξη του αντιστρόφου της προηγούμενης εβδομάδας.
- Η απόδειξη επαναλαμβάνεται αυτούσια για διευκόλυνση και για να τονιστεί ότι δεν επηρεάζεται από την ύπαρξη ή μη ανάδρασης.
- Επειδή $W \rightarrow Y^n \rightarrow \hat{W}$,

$$H(W|Y^n) \leq H(W|\hat{W}).$$

- Επίσης, από την ανισότητα Fano,

$$H(W|\hat{W}) \leq 1 + P_e^{(n)} nR, \text{ όπου } P_e^{(n)} = \Pr\{W \neq \hat{W}\}.$$

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση (3)

- Υποθέτοντας, και πάλι, ότι η τ.μ. W ακολουθεί ομοιόμορφη κατανομή,

$$\begin{aligned} nR &= H(W) \stackrel{(a)}{=} I(W; Y^n) + H(W|Y^n) \\ &\stackrel{(b)}{\leq} I(W; Y^n) + 1 + P_e^{(n)} nR \end{aligned}$$

(a) Σχέση εντροπίας-αμοιβαίας πληροφορίας, (b) ανισότητα Fano.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση (4)

$$\begin{aligned} nR &\leq I(W; Y^n) + 1 + P_e^{(n)} nR \\ &\stackrel{(c)}{=} \sum_{i=1}^n I(W; Y_i | Y^{i-1}) + 1 + P_e^{(n)} nR \\ &\stackrel{(d)}{\leq} \sum_{i=1}^n I(W, Y^{i-1}; Y_i) + 1 + P_e^{(n)} nR \\ &\stackrel{(e)}{\leq} \sum_{i=1}^n I(X_i, W, Y^{i-1}; Y_i) + 1 + P_e^{(n)} nR \end{aligned}$$

(c) κανόνας αλυσίδας, (d)

$I(W, Y^{i-1}; Y_i) = I(Y^{i-1}; Y_i) + I(W; Y_i | Y^{i-1})$, (e) $X_i = f(W, Y^{i-1})$.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση (5)

$$\begin{aligned} nR &\leq \sum_{i=1}^n I(X_i, W, Y^{i-1}; Y_i) + 1 + P_e^{(n)} nR \\ &\stackrel{(f)}{=} \sum_{i=1}^n I(X_i; Y_i) + 1 + P_e^{(n)} nR \\ &\leq nC + 1 + P_e^{(n)} nR = n \left(C + \frac{1}{n} + P_e^{(n)} \right) \end{aligned}$$

(f) $X_i = f(W, Y^{i-1})$ και το κανάλι δεν έχει μνήμη, οπότε
 $(W, Y^{i-1}) \rightarrow X_i \rightarrow Y_i$.

Χωρητικότητα καναλιού με ανάδραση (6)

- Επομένως, $I(W; Y^n) \leq nC$, και

$$nR \leq 1 + P_e^{(n)} nR + I(W; Y^n) \leq P_e^{(n)} nR + 1 + nC.$$

- Διαιρώντας με n , και για $n \rightarrow \infty$,

$$R \leq C, \text{ και, επομένως, } C_{FB} \leq C.$$

- Παρόλο που η χρήση ανάδρασης σε διακριτά κανάλια χωρίς μνήμη δεν αυξάνει τη χωρητικότητα, ενδέχεται να διευκολύνει τη μετάδοση. Για παράδειγμα, στο κανάλι διαγραφής, η μετάδοση απλουστεύεται εάν γνωρίζουμε πότε το σήμα εισόδου διαγράφεται.
- Φυσικά, στην πράξη, μπορεί να μην υπάρχει αξιόπιστος δίαυλος ανάδρασης ή να έχει κόστος (π.χ. σε εύρος ζώνης ή καθυστέρηση).

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας και Εκθέτης Σφάλματος

- 1 Παρατηρήσεις και θεωρήματα σχετικά με τη χωρητικότητα
- 2 Χωρητικότητα καναλιών με ανάδραση (feedback)
 - Εισαγωγή, Ορισμοί και Μοντέλο
 - $C_{FB} = C$
- 3 Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας και Εκθέτης Σφάλματος
 - Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας
 - Εκθέτης Σφάλματος

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης εκ των Υστέρων Πιθανότητας (Maximum A Posteriori Probability - MAP)

- Για την απόδειξη του Θεωρήματος Κωδικοποίησης Καναλιού υποθέσαμε ότι η αποκωδικοποίηση βασίζεται στην Ιδιότητα Από Κοινού Ασυμπτωτικής Ισοδιαμέρισης (Joint AEP).
- Δείξαμε ότι εάν η αποκωδικοποίηση βασίζεται στο Joint AEP μπορούμε να μεταδώσουμε με ρυθμούς αυθαίρετα κοντά στη χωρητικότητα με αυθαίρετα μικρή πιθανότητα σφάλματος.
- Αποδείξαμε ότι δεν μπορούμε να υπερβούμε τη χωρητικότητα. Επομένως, η αποκωδικοποίηση με χρήση από κοινού τυπικών ακολουθιών είναι *ασυμπτωτικά βέλτιστη*.

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης εκ των Υστέρων Πιθανότητας (2)

- Εάν το κριτήριο είναι να ελαχιστοποιηθεί η πιθανότητα σφάλματος στο δέκτη, πρέπει να χρησιμοποιηθεί αποκωδικοποίηση Μέγιστης εκ των Υστέρων Πιθανότητας (Maximum a Posteriori (MAP) probability decoding).
- Θεωρούμε την πιθανότητα $p(y^n|x^n(w))$ να ληφθεί η ακολουθία y^n στο δέκτη δεδομένου ότι εστάλη ακολουθία $x^n(w)$ η οποία αντιστοιχεί στο μήνυμα w (η κωδική λέξη του μηνύματος w).
- Από το Θεώρημα Ολικής πιθανότητας, $\Pr\{\hat{w} = w\} (= 1 - \Pr\{\hat{w} \neq w\}) = \sum_{y^n=1}^{|\mathcal{Y}|^n} p(y^n) \Pr\{\hat{w} = w|y^n\} = \sum_{y^n=1}^{|\mathcal{Y}|^n} p(y^n) \Pr\{\hat{x}^n = x^n|y^n\}$.
- Επειδή $p(y^n) \geq 0$, για να μεγιστοποιήσουμε την $\Pr\{\hat{w} = w\}$ αρκεί να μεγιστοποιήσουμε κάθε όρο $\Pr\{\hat{x}^n = x^n|y^n\}$.

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης εκ των Υστέρων Πιθανότητας (3)

- Από τον κανόνα του Bayes,

$$p(w|y^n) = \frac{p(y^n|x^n(w))p(w)}{p(y^n)},$$

$$\text{όπου } p(y^n) = \sum_{w=1}^{|\mathcal{W}|} p(w)p(y^n|x^n(w)).$$

- Για να ελαχιστοποιηθεί η πιθανότητα σφάλματος, πρέπει να επιλεγεί το μήνυμα w το οποίο μεγιστοποιεί την εκ των υστέρων (a posteriori) πιθανότητα του w δεδομένης της ληφθείσας ακολουθίας y^n ($p(w|y^n)$).

Κανόνας αποκωδικοποίησης MAP

Κανόνας αποκωδικοποίησης MAP

$\hat{w} = g(y^n)$, τέτοιο ώστε

$$p(\hat{w}|y^n) \geq p(w'|y^n), \text{ για όλα τα } w' \neq \hat{w}, \hat{w}, w' \in \mathcal{W}$$

Εναλλακτική έκφραση

$$\hat{w} = g(y^n) = \arg \max_{w'} p(w'|y^n)$$

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης εκ των Υστέρων Πιθανότητας (4)

- Με χρήση του κανόνα του Bayes,

$$\begin{aligned} p(w|y^n) \geq p(w'|y^n) &\Rightarrow \\ \frac{p(y^n|x^n(w))p(w)}{p(y^n)} &\geq \frac{p(y^n|x^n(w'))p(w')}{p(y^n)} \end{aligned}$$

- Επομένως, ο κανόνας MAP μπορεί να γραφτεί ως :

Κανόνας MAP

$$p(y^n|x^n(w))p(w) \geq p(y^n|x^n(w'))p(w')$$

- Για κανάλι χωρίς μνήμη,

Κανόνας MAP για κανάλι χωρίς μνήμη

$$p(y^n|x^n(w)) = \prod_{i=1}^n p(y_i|x_i(w)).$$

Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας (Maximum Likelihood (ML) decoding)

- Με βάση τον κανόνα MAP επιλέγεται το μήνυμα που ικανοποιεί τη σχέση $p(y^n|x^n(w))p(w) \geq p(y^n|x^n(w'))p(w')$ για όλα τα $w' \neq w$.
- Εάν όλα τα μηνύματα εκπέμπονται με την ίδια πιθανότητα (ομοιόμορφα), ο αποκωδικοποιητής μπορεί να αποκωδικοποιήσει με βάση τη σχέση

$$p(y^n|x^n(w)) \geq p(y^n|x^n(w')) \text{ για όλα τα } w' \neq w.$$

- Η αποκωδικοποίηση με βάση την παραπάνω σχέση ονομάζεται **μέγιστης πιθανοφάνειας** (Maximum Likelihood - ML). Στη γενική περίπτωση (όπου τα μηνύματα δεν ακολουθούν ομοιόμορφη κατανομή) δε μεγιστοποιεί την πιθανότητα να έχει μεταδοθεί το μήνυμα w δεδομένης της ακολουθίας y^n .
- Ωστόσο, μεγιστοποιείται η πιθανότητα να έχει ληφθεί η y^n δεδομένου του w .

Γιατί ML και όχι MAP;

- Στη γενική περίπτωση (όπου η κατανομή των μηνυμάτων στην είσοδο του καναλιού δεν είναι ομοιόμορφη) η αποκωδικοποίηση ML δεν είναι βέλτιστη.
- Ωστόσο, στην πράξη, η αποκωδικοποίηση ML χρησιμοποιείται συχνότερα από την αποκωδικοποίηση MAP. Κάποιοι από τους λόγους είναι οι εξής:
 - Πολύ συχνά, τα μηνύματα που στέλνονται είναι ισοπίθανα (π.χ. όταν έχει γίνει καλή συμπίεση πριν από τη μετάδοση), οπότε η αποκωδικοποίηση ML είναι βέλτιστη.
 - Αποδεικνύεται (βλ. π.χ. Cioffi, <http://www.stanford.edu/group/cioffi/book/chap1.pdf>) ότι, εάν η κατανομή των μηνυμάτων $p(w)$ είναι άγνωστη, η αποκωδικοποίηση ML ελαχιστοποιεί την πιθανότητα σφάλματος για τη "χειρότερη" κατανομή εισόδου.
- Πολλές φορές η αποκωδικοποίηση ML είναι πολύπλοκη, οπότε χρησιμοποιούνται υποβέλτιστες μέθοδοι. Περισσότερα στα μαθήματα Ψηφιακών Επικοινωνιών.

Εκθέτης Σφάλματος

- 1 Παρατηρήσεις και θεωρήματα σχετικά με τη χωρητικότητα
- 2 Χωρητικότητα καναλιών με ανάδραση (feedback)
 - Εισαγωγή, Ορισμοί και Μοντέλο
 - $C_{FB} = C$
- 3 Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας και Εκθέτης Σφάλματος
 - Αποκωδικοποίηση Μέγιστης Πιθανοφάνειας
 - Εκθέτης Σφάλματος

Εκθέτης Σφάλματος (Error Exponent) (εισαγωγή)

- Σύμφωνα με το Θεώρημα Κωδικοποίησης Καναλιού, είναι δυνατόν να μεταδώσουμε σε διακριτό κανάλι χωρίς μνήμη με αυθαίρετα μικρή πιθανότητα σφάλματος, αρκεί ο ρυθμός μετάδοσης να μην υπερβαίνει τη χωρητικότητα.
- Αντίστροφα, δεν υπάρχει κώδικας με αυθαίρετα μικρή πιθανότητα σφάλματος ο οποίος επιτυγχάνει μετάδοση με ρυθμό μεγαλύτερο από τη χωρητικότητα καναλιού.
- Αποδείξαμε το Θεώρημα Κωδικοποίησης Καναλιού όταν ο δέκτης αποκωδικοποιεί με βάση την Ιδιότητα Από Κοινού Ασυμπτωτικής Ισοδιαμέρισης. Το Θεώρημα αποδεικνύεται και για αποκωδικοποίηση μέγιστης πιθανοφάνειας (ML – βλ. π.χ. Gallager).

Εκθέτης Σφάλματος (Error Exponent) (2)

- Στην απόδειξη, για να επιτύχουμε αυθαίρετα μικρή πιθανότητα σφάλματος, αφήσαμε το n να τείνει στο άπειρο.
- Τι συμβαίνει όταν το n είναι πεπερασμένο; Πώς μεταβάλλεται η πιθανότητα σφάλματος ως συνάρτηση του n ;
- Ένας τρόπος να ποσοτικοποιηθεί η εξάρτηση της μέσης πιθανότητας σφάλματος από το n είναι ο εκθέτης σφάλματος (error exponent) ο οποίος παρέχει ένα άνω φράγμα όταν χρησιμοποιείται αποκωδικοποίηση μέγιστης πιθανοφάνειας.

Εκθέτης Σφάλματος (Error Exponent) (3)

- **Θεώρημα 6.7.** (Gallager 5.6.2 & Corollary 1): Έστω διακριτό κανάλι χωρίς μνήμη με πίνακα μετάβασης $p(y_j|x_k), j = 1, \dots, J$ και $k = 1, \dots, K$. Για δεδομένο n και R θεωρούμε το σύνολο των κωδίκων $(2^{nR}, n)$ των οποίων τα σύμβολα επιλέγονται ανεξάρτητα με βάση κατανομή $p(x)$. Εάν ο δέκτης χρησιμοποιεί αποκωδικοποίηση μέγιστης πιθανοφάνειας, για τη μέση τιμή σφάλματος υπολογισμένη για όλους τους τυχαίους κώδικες οι οποίοι παράγονται με βάση κατανομή $p^*(x)$ και για όλα τα πιθανά μηνύματα, ισχύει

$$P_e^{(n)} \leq \exp\{-nE_r(R)\},$$

όπου $E_r(R)$ είναι ο εκθέτης τυχαίας κωδικοποίησης ή εκθέτης σφάλματος (random coding/error exponent)

$$E_r(R) = \max_{0 \leq \rho \leq 1} \max_{p(x)} \{E_0(\rho, p(x)) - \rho R\},$$

$p^*(x)$ η κατανομή που επιτυγχάνει τον $E_r(R)$ και

$$E_0(\rho, p(x)) = -\log \sum_{j=1}^J \left[\sum_{k=1}^K p(x_k) p(y_j|x_k)^{1/(1+\rho)} \right]^{1+\rho}.$$

Εκθέτης Σφάλματος (Error Exponent) (4)

- Παρόλο που η έκφραση για τον εκθέτη σφάλματος είναι σχετικά πολύπλοκη, βασίζεται σε απλά βήματα (βλ. Gallager 5.6).
- Εάν μπορούμε να υπολογίσουμε τον $E_r(R)$ για δεδομένο διακριτό κανάλι χωρίς μνήμη, αποκτούμε ένα φράγμα για την πιθανότητα σφάλματος για δεδομένο ρυθμό μετάδοσης και δεδομένο μήκος κώδικα n : $P_e^{(n)} \leq \exp\{-nE_r(R)\}$.
- Αποδεικνύεται ότι, για $0 \leq R < C$, $E_r(R) > 0$ και, επομένως, με κατάλληλη κωδικοποίηση, η πιθανότητα σφάλματος μπορεί να κρατηθεί αυθαίρετα κοντά στο μηδέν με χρήση κωδίκων κατάλληλου μήκους n .
- Όπως και στην περίπτωση αποκωδικοποίησης με χρήση από κοινού τυπικότητας, το γεγονός ότι $P_e^{(n)} \leq \exp\{-nE_r(R)\}$ δε συνεπάγεται ότι η πιθανότητα σφάλματος $P_{e,w}^{(n)}$ που αντιστοιχεί στην κωδική λέξη $x^n(w)$ θα είναι $\leq \exp\{-nE_r(R)\}$. Ωστόσο, αποδεικνύεται (Gallager 5.6 Corollary 2) ότι υπάρχει κώδικας $(2^{nR}, n)$ τέτοιος ώστε $P_{e,w}^{(n)} \leq 4 \exp\{-nE_r(R)\}$ για όλα τα $w = 1, 2, \dots, 2^{nR}$.