



ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ
ΠΑΤΡΩΝ
UNIVERSITY OF PATRAS

ΑΝΟΙΚΤΑ ακαδημαϊκά
μαθήματα ΠΠ

ΕΦΑΡΜΟΓΕΣ ΤΗΣ ΨΗΦΙΑΚΗΣ ΕΠΕΞΕΡΓΑΣΙΑΣ ΣΗΜΑΤΩΝ

© Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Εμμανουήλ Ζ. Ψαράκης
Πολυτεχνική Σχολή
Τμήμα Μηχανικών Η/Υ & Πληροφορικής

Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Nothing in nature is *random* ... A thing appears *random* only through the incompleteness of our knowledge.

Spinoza, Ethics I

I do not believe that *God* rolls dice.

attributed to Einstein



Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Το πρόβλημα που θέλουμε να λύσουμε είναι το ακόλουθο:

Μας διατίθεται ένα *στοχαστικό* σήμα $\{X_n\}$ με τη βοήθεια του οποίου καλούμαστε να εκτιμήσουμε ένα άλλο *στοχαστικό* σήμα $\{S_n\}$.

Η διαδικασία εκτίμησης του σήματος $\{S_n\}$ από το σήμα $\{X_n\}$, στην ορολογία της επεξεργασίας σημάτων, καλείται *φιλτράρισμα* του σήματος $\{X_n\}$ και το σύστημα *φίλτρο*.



Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Αν χρησιμοποιήσουμε σαν κριτήριο το Μέσο Τετραγωνικό Σφάλμα

$$\mathbf{E} \left\{ (\varsigma_n - \hat{\varsigma}_n)^2 \right\}$$

όπου η εκτίμηση $\hat{\varsigma}_n$ θα πρέπει να είναι συνάρτηση του σήματος $\{\mathcal{X}_n\}$, δηλαδή

$$\hat{\varsigma}_n = \Phi \left\{ \dots, \mathcal{X}_{-1}, \mathcal{X}_0, \mathcal{X}_1, \dots \right\}$$

τότε, η βέλτιστη μη γραμμική εκτίμηση της ακολουθίας $\{\varsigma_n\}$ είναι η ακολουθία των δεσμευμένων μέσων όρων:

$$\hat{\varsigma}_n = \mathbf{E} \left\{ \varsigma_n \mid \dots, \mathcal{X}_{-1}, \mathcal{X}_0, \mathcal{X}_1, \dots \right\}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Εκτίμηση κάθε όρου $\hat{\zeta}_n$ της ακολουθίας $\{\zeta_n\}$ από γραμμικό συνδυασμό των δειγμάτων του σήματος $\{\chi_n\}$. Δηλαδή:

$$\hat{\zeta}_n = d_n + \sum_k h_{n,k} \chi_{n-k}$$

όπου $\{d_n\}$ και $\{h_{n,k}\}$ ντετερμινιστικές ακολουθίες τις οποίες και θα πρέπει να προσδιορίσουμε.



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Διανυσματικοί Χώροι και η Αρχή της Ορθογωνιότητας

Έστω Διανυσματικός χώρος Hilbert \mathcal{V} , όπου $\langle X, Y \rangle$ συμβολίζουμε το εσωτερικό γινόμενο των διανυσμάτων $X, Y \in \mathcal{V}$. Έστω τώρα Ω ένας υποχώρος του \mathcal{V} και $X \in \mathcal{V}$. Ενδιαφερόμαστε να βρούμε το $Y \in \Omega$ το οποίο είναι η λύση του ακόλουθου προβλήματος βελτιστοποίησης ή προσέγγισης:

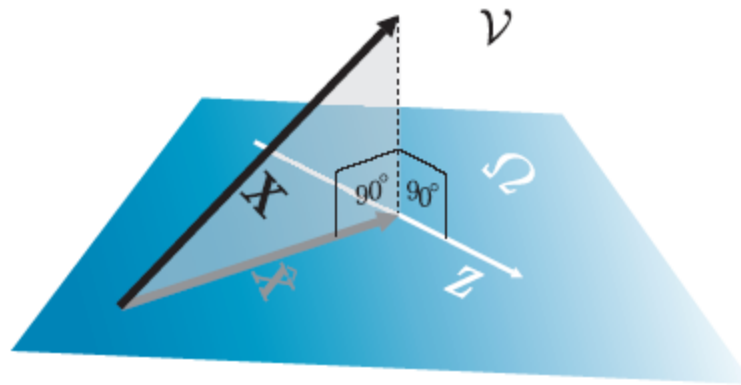
$$\min_{Y \in \Omega} \| X - Y \|_2^2$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Η *βέλτιστη* λύση του προβλήματος βελτιστοποίησης :

$$\min_{Y \in \Omega} \| X - Y \|_2^2$$



Είναι η *κάθετη προβολή* \hat{X} του διανύσματος X στον υπόχωρο Ω .

Είναι φανερό ότι για κάθε στοιχείο Z του υπόχωρου Ω θα ισχύει η ακόλουθη συνθήκη *ορθογωνιότητας*:

$$\langle X - \hat{X}, Z \rangle = 0, \quad \forall Z \in \Omega$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Αν χρησιμοποιήσουμε σαν κριτήριο το Μέσο Τετραγωνικό Σφάλμα

$$E\left\{(\varsigma_n - \hat{\varsigma}_n)^2\right\}$$

και την ιδέα των γραμμικών εκτιμητών $\hat{\varsigma}_n = d_n + \sum_k h_{n,k} \chi_{n-k}$, τότε το κριτήριο γράφεται:

$$E\left\{(\varsigma_n - d_n - \sum_k h_{n,k} \chi_{n-k})^2\right\}$$

και η βέλτιστη λύση έγκειται στον προσδιορισμό των ντετερμινιστικών ακολουθιών $\{d_n\}$ και $\{h_{n,k}\}$ που ελαχιστοποιούν το παραπάνω κριτήριο, δηλαδή:

$$\min_{\{d_n\}, \{h_{n,k}\}} E\left\{(\varsigma_n - d_n - \sum_k h_{n,k} \chi_{n-k})^2\right\}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Ομοιότητα προβλημάτων βελτιστοποίησης

$$\min_{Y \in \Omega} \|X - Y\|_2^2 \quad (\text{Πρ. 1})$$

$$\min_{\hat{\zeta}_n} \mathbb{E} \left\{ (\zeta_n - \hat{\zeta}_n)^2 \right\} \quad (\text{Πρ. 2})$$

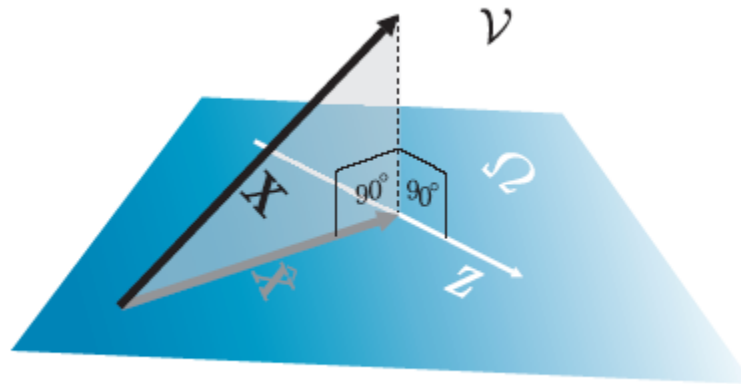
$$\min_{\{d_n\}, \{h_{n,k}\}} \mathbb{E} \left\{ \left(\zeta_n - d_n - \sum_k h_{n,k} \chi_{n-k} \right)^2 \right\}$$

Άραγε μπορούμε να εφαρμόσουμε την **Αρχή** της **Ορθογωνιότητας** στο Πρόβλημα 2;



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Έστω ο Διανυσματικός χώρος Hilbert \mathcal{V} , των *τυχαίων μεταβλητών* στον οποίο ανήκουν και τα δείγματα των δύο ακολουθιών $\{\mathcal{X}_n\}$ και $\{\mathcal{Y}_n\}$. Οι *τυχαίες μεταβλητές* $1, \mathcal{X}_{n-k_1}, \mathcal{X}_{n-k_2}, \dots$, ορίζουν τον υπόχωρο Ω του \mathcal{V} και επομένως για να μπορούμε να εφαρμόσουμε την *Αρχή της Ορθογωνιότητας*



αρκεί να ορίσουμε την πράξη του εσωτερικού γινομένου στο χώρο αυτό.



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Η πράξη

$$\langle \chi, \psi \rangle = \mathbf{E} \{ \chi \psi \}$$

αποτελεί *εσωτερικό γινόμενο* και επομένως,

$$\| \varsigma_n - \hat{\varsigma}_n \|_2^2 = \mathbf{E} \{ (\varsigma_n - \hat{\varsigma}_n)^2 \}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Για τον προσδιορισμό του $\hat{\zeta}_n$ από την Αρχή της Ορθογωνιότητας θα πρέπει

$$E\{(\zeta_n - \hat{\zeta}_n)\xi\} = 0, \quad \forall \xi \in \Omega$$

δηλαδή για κάθε ξ που αποτελεί γραμμικό συνδυασμό των $1, \chi_{n-k}, k \in \mathcal{A}$, ή ισοδύναμα:

$$E\left\{\left(\zeta_n - d_n - \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} \chi_{n-k}\right) 1\right\} = 0$$

$$E\left\{\left(\zeta_n - d_n - \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} \chi_{n-k}\right) \chi_{n-m}\right\} = 0, \quad \forall m \in \mathcal{A}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Η πρώτη συνθήκη **Ορθογωνιότητας** δίνει:

$$d_n = E\{\zeta_n\} - \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} E\{\chi_{n-k}\}$$

και άρα :

$$\hat{\zeta}_n = E\{\zeta_n\} + \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} (\chi_{n-k} - E\{\chi_{n-k}\})$$

και με την αντικατάστασή της σε κάθε μια από τις υπόλοιπες συνθήκες **Ορθογωνιότητας**, παίρνουμε:

$$E\left\{ (\zeta_n - E\{\zeta_n\} + \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} (\chi_{n-k} - E\{\chi_{n-k}\})) \chi_{n-m} \right\} = 0, \forall m \in \mathcal{A}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Στη συνέχεια θα θεωρήσουμε ότι

$$\begin{aligned}\zeta_n^0 &= \zeta_n - \mathbf{E}\{\zeta_n\} \\ \chi_n^0 &= \chi_n - \mathbf{E}\{\chi_n\}\end{aligned}$$

Στην περίπτωση αυτή οι συνθήκες

$$\mathbf{E}\left\{ \left(\zeta_n - \mathbf{E}\{\zeta_n\} + \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} (\chi_{n-k} - \mathbf{E}\{\chi_{n-k}\}) \right) \chi_{n-m} \right\} = 0, \quad \forall m \in \mathcal{A}$$

γράφονται ισοδύναμα ως:

$$r_{\zeta\chi}(n-m, n) = \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} r_{\chi\chi}(n-m, n-k), \quad \forall m \in \mathcal{A}$$

παραπάνω συνθήκες είναι γνωστές σαν **εξισώσεις** Wiener-Hopf.



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Οι *εξισώσεις* Wiener-Hopf

$$r_{\chi\zeta}(n-m, n) = \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} r_{\chi\chi}(n-m, n-k), \forall m \in \mathcal{A}$$

στη γενική περίπτωση, είναι πολύ δύσκολο να λυθούν.

Για αυτόν το λόγο καταφεύγουμε στην *ειδική περίπτωση* που τα δύο στοχαστικά σήματα είναι *από κοινού ασθενώς στάσιμα*.

Σ' αυτήν την περίπτωση *οι εξισώσεις* Wiener-Hopf γίνονται:

$$r_{\chi\zeta}(m) = \sum_{k \in \mathcal{A}} h_{n,k} r_{\chi\chi}(m-k), \forall m \in \mathcal{A}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Οι *εξισώσεις* Wiener-Hopf απλοποιούνται περαιτέρω στις:

$$r_{\chi\zeta}(m) = \sum_{k \in \mathcal{A}} h_k r_{\chi\chi}(m-k), \forall m \in \mathcal{A}$$

και επομένως οι εκτιμήσεις μας είναι της μορφής

$$\hat{\zeta}_n^0 = \sum_{k \in \mathcal{A}} h_k \chi_{n-k}^0$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Η λύση των *εξισώσεων* Wiener-Hopf για *μερικές επιλογές* του συνόλου A .

$\mathcal{A} = \{\dots, -1, 0, 1, \dots\} \equiv \mathcal{Z}$ *Μη αιτιατό* φίλτρο Wiener

Εξισώσεις Wiener-Hopf

$$r_{\chi\zeta}(m) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h_k r_{\chi\chi}(m-k), \forall m \in \mathcal{Z}$$

Βέλτιστο ντετερμινιστικό φίλτρο

$$H(e^{j\omega}) = \frac{\Phi_{\chi\zeta}(e^{j\omega})}{\Phi_{\chi\chi}(e^{j\omega})}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Βέλτιστο ντετερμινιστικό φίλτρο Wiener:

$$H(e^{j\omega}) = \frac{\Phi_{\chi\varsigma}(e^{j\omega})}{\Phi_{\chi\chi}(e^{j\omega})}$$

Ποια ή σχέση του με τα κλασσικά Φίλτρα;



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

FIR φίλτρα: $\mathcal{A} = \{0, 1, \dots, N-1\}$

Εξισώσεις Wiener-Hopf

$$r_{\chi\chi}(m) = \sum_{k=0}^{N-1} h_k r_{\chi\chi}(m-k), \quad \forall m \in \mathcal{A}$$

Το *Βέλτιστο* φίλτρο προκύπτει από τη λύση ενός Toeplitz *γραμμικού συστήματος*. Η λύση του Συστήματος μπορεί να υπολογιστεί με τον *Αλγόριθμο* του *Levinson*.



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

FIR φίλτρα: $\mathcal{A} = \{0, 1, \dots, N-1\}$

Ορίζουμε τις ποσότητες:

$$\mathbf{q}_N = [r_{\chi\zeta}(0) \ r_{\chi\zeta}(1) \ \cdots \ r_{\chi\zeta}(N-1)]^t$$

$$\mathbf{h}_N = [h_0 \ h_1 \ \cdots \ h_{N-1}]^t$$

$$\mathbf{R}_N = \begin{bmatrix} r_{xx}(0) & r_{xx}(1) & \cdots & r_{xx}(N-1) \\ r_{xx}(1) & r_{xx}(0) & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & r_{xx}(1) \\ r_{xx}(N-1) & \cdots & r_{xx}(1) & r_{xx}(0) \end{bmatrix}$$

Εξισώσεις Wiener-Hopf: $\mathbf{R}_N \mathbf{h}_N = \mathbf{q}_N$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Ο Αλγόριθμος του Levinson

Εξισώσεις Wiener-Hopf: $\mathbf{R}_k \mathbf{h}_k = \mathbf{q}_k, k = 1, 2, \dots, N$

$$\mathbf{R}_N = \begin{bmatrix} \begin{array}{ccc} r_{xx}(0) & r_{xx}(1) & \dots \\ r_{xx}(1) & r_{xx}(0) & \ddots \\ \vdots & \ddots & \ddots \end{array} & \begin{array}{c} r_{xx}(N-1) \\ \vdots \\ r_{xx}(1) \end{array} \\ \begin{array}{ccc} r_{xx}(N-1) & \dots & r_{xx}(1) \end{array} & r_{xx}(0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{R}_{N-1} & \mathbf{p}_{N-1} \\ \mathbf{p}_{N-1}^t & r_{xx}(0) \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{R}_N \begin{bmatrix} \mathbf{h}_{N-1} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{R}_{N-1} & \mathbf{p}_{N-1} \\ \mathbf{p}_{N-1}^t & r_{xx}(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{h}_{N-1} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{q}_{N-1} \\ \mathbf{p}_{N-1}^t \mathbf{h}_{N-1} \end{bmatrix}$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

Ο Αλγόριθμος του Levinson

$$\mathbf{R}_N \begin{bmatrix} \mathbf{h}_{N-1} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{R}_{N-1} & \mathbf{p}_{N-1} \\ \mathbf{p}_{N-1}^t & r_{xx}(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{h}_{N-1} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{q}_{N-1} \\ \mathbf{p}_{N-1}^t \mathbf{h}_{N-1} \end{bmatrix}$$

Άρα: $\mathbf{R}_N (\mathbf{h}_N - \begin{bmatrix} \mathbf{h}_{N-1} \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} \mathbf{0}_{N-1} \\ r_{\chi,\zeta}(N-1) - \mathbf{p}_{N-1}^t \mathbf{h}_{N-1} \end{bmatrix}$

Γενική μορφή Συστημάτων: $\mathbf{R}_k \mathbf{a}_k = \begin{bmatrix} \mathbf{0}_{k-1} \\ \varepsilon_k \end{bmatrix}$

$$\mathbf{a}_k = [a_k(k-1) \cdots a_k(1) 1]^t$$



Γραμμική Εκτίμηση Τυχαίων Σημάτων

$\mathcal{A} = \{0, 1, \dots\} \equiv \mathcal{N}$ *Αιτιατό* φίλτρο Wiener

Εξισώσεις Wiener-Hopf

$$r_{\chi\zeta}(m) = \sum_{k=0}^{\infty} h_k r_{\chi\chi}(m-k), \quad \forall m \in \mathcal{N}$$

Βέλτιστο αιτιατό ντετερμινιστικό φίλτρο

$$H(e^{j\omega}) = \left[\frac{[\Phi_{\chi\zeta}(e^{j\omega})]^+}{[\Phi_{\chi\chi}(e^{j\omega})]^-} \right]^+ \frac{1}{[\Phi_{\chi\chi}(e^{j\omega})]^+}$$

