

Αρχή του Χάμιλτον (ειδική περίπτωση)

- ▶ Έστω σύστημα N το πλήθος σωματιδίων τα οποία:
 - (α) αλληλεπιδρούν μεταξύ τους αποκλειστικά με διατηρητικές δυνάμεις.
 - (β) δεν ανταλλάσσουν ενέργεια με το περιβάλλον.

~~Ορισμός του Χάμιλτον~~

- ▶ Η διατύπωση της αρχής του Χάμιλτον που ακολουθεί δεν είναι η γενικότερη δυνατή, αλλά αφορά στην παραπάνω ειδική περίπτωση μηχανικού συστήματος το οποίο θα αναφέρεται στην συνέχεια με την συντομογραφία ΚΔΣΣ (= κλειστό, διατηρητικό σύστημα σωματιδίων)

~~Ορισμός του Χάμιλτον (α) ότι η συνολική ενέργεια είναι εκτός του περιβάλλοντος~~

~~Ορισμός του συστήματος (β) ότι~~

- ▶ Έστω k το ελάχιστο πλήθος μεταβλητών q_1, q_2, \dots, q_k που απαιτούνται για τον προσδιορισμό της «θέσης» του συστήματος (δηλ. της θέσης ενός εκάστου των N σωματιδίων). Τότε λέμε ότι το σύστημα «έχει k βαθμούς ελευθερίας» και αποκλούμε τις μεταβλητές q_1, q_2, \dots, q_k γενικευμένες συντεταχμένες.

- ▶ Η γνώση των συναρτήσεων $q(t) \equiv (q_1(t), q_2(t), \dots, q_k(t))$ επαρκεί για τον προσδιορισμό της χρονικής εξέλιξης του συστήματος.

► Οι πρώτες παράγωγοι $\dot{q}(t) \equiv (\dot{q}_1(t), \dot{q}_2(t), \dots, \dot{q}_k(t))$ καλούνται γενικευμένες ταχύτητες. [Εφεξής $\frac{d}{dt}(\dots) \equiv (\dots)^\circ$]

► Σε ένα ΚΔΣΣ η κινητική ενέργεια K κ' η δυναμική U είναι συναρτήσεις της μορφής $K = K(q, \dot{q})$ και $U = U(q)$.

~~...~~

► Για ένα τέτοιο σύστημα η μηχανική ενέργεια $E \equiv K + U$ διατηρείται, δηλαδή $dE/dt = 0$.

► Για ένα ΚΔΣΣ η αρχή του Χάμιλτον εξειδικεύεται ως εξής: Έστω δύο τυχαίες διαδοχικές θέσεις

$q_A \equiv q(t_A)$ και $q_B \equiv q(t_B)$ του συστήματος όπου $t_B > t_A$.

Μεταξύ όλων των διαθεσίμων διαδρομών $q = q(t)$,

$t \in [t_A, t_B]$ που συνδέουν τις δύο αυτές θέσεις

το σύστημα επιλέγει αυτήν που ικανοποιεί την

συνθήκη $\delta I = 0$ όπου

$$I \equiv \int_{t=t_A}^{t=t_B} dt \{ K(q, \dot{q}) - U(q) \}$$

$\equiv L(q, \dot{q})$

δράση \swarrow \nwarrow Λαγκρανζιανή

και δI η μεταβολή της I που προκαλείται από τις μικρές μεταβολές $\delta q(t) \equiv (\delta q_1(t), \delta q_2(t), \dots, \delta q_k(t))$.

► Εξ' υποθέσεως $\delta q(t_A) = \delta q(t_B) = 0$ κ' $(\delta q)^\circ = \delta \dot{q}$