

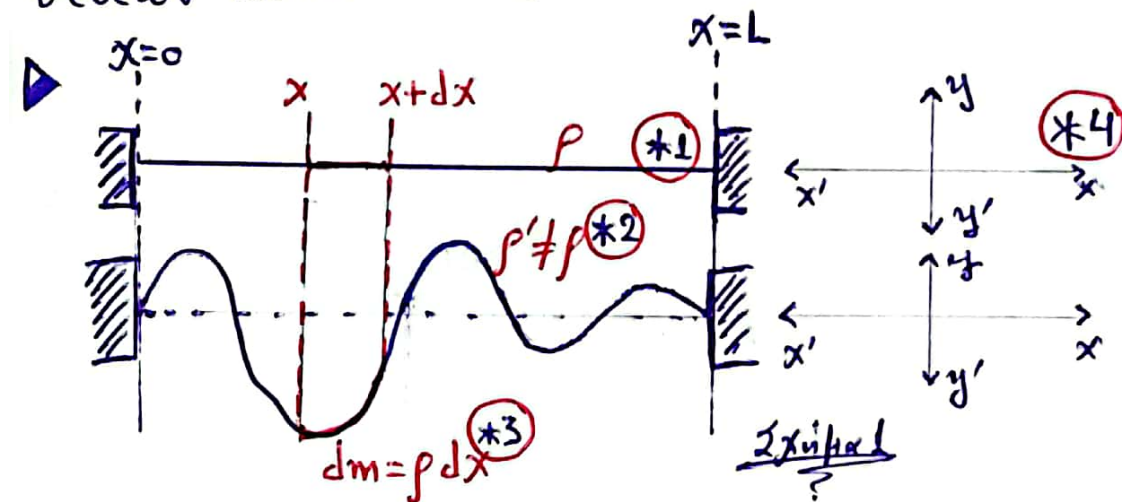
# Μηχανική ενέργεια Παλλόμενης χορδής

## A. ΚΙΝΗΤΙΚΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑ

▶ Έστω ομογενής χορδή γραμμικής πυκνότητας  $\rho$  στην θέση ισορροπίας της. Κάθε στοιχείο της εύρους  $dx$  θα έχει στοιχειώδη μάζα  $dm = \rho \cdot dx$  (1)

▶ Έστω ότι η χορδή αρχίσει να πάλλεται με τα στοιχεία της να ταλαντώνονται αποκλειστικά κατά την εγκάρσια θέση χορδής διεύθυνση. Τότε η χορδή παραμορφώνεται και η γραμμική της πυκνότητα μεταβάλλεται.

▶ Ωστόσο, εφόσον το στοιχείο που βρίσκεται μεταξύ των θέσεων  $x$  και  $x+dx$  ταλαντώνεται αποκλειστικά κατά την εγκάρσια διεύθυνση, η μάζα του παραμένει εγκλωβισμένη μεταξύ των θέσεων αυτών και άρα ο τύπος (1) εξακολουθεί να ισχύει.



▶ \*1: χορδή στην θέση ισορροπίας

\*2: διαταραχμένη χορδή: η γραμμική πυκνότητα αλλάζει

\*3: τα σημεία της χορδής ταλαντώνονται αποκλειστικά κατά την εγκάρσια στην θέση ισορροπίας διεύθυνση. Άρα η στοιχειώδης μάζα  $dm$  μεταξύ των θέσεων  $x$  και  $x+dx$  παραμένει σταθερή κατά την κίνηση της χορδής.

\*4: έχουμε προσαρμόσει το σύστημα συντεταγμένων ούτως ώστε η αδιατάραχτη χορδή να είναι συγχρονισμένη με τον  $x'x$  και σε κάθε της σημείο να ισχύει  $y=0$ .  $\Rightarrow$

$\Rightarrow$  η απόκλιση ενός σημείου από την θέση ισορροπίας του ισούται με  $y$ .

► Κάθε στοιχείο της χορδής είναι ταλαντωτής μάζας  $dm = \rho dx$  (1) κ' ταχύτητας  $v = \frac{\partial y(t,x)}{\partial t}$  (2). Άρα στοιχειώδους κινητικής ενέργειας  $dK = \frac{1}{2} \cdot dm \cdot v^2 \stackrel{(1)}{\stackrel{(2)}}{=} \frac{1}{2} \rho dx \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)^2$  (3)

► Συνεπώς η κινητική ενέργεια της χορδής μεταξύ δύο τυχαίων διαδοχικών θέσεων  $x = \alpha$  κ'  $x = \beta > \alpha$  ισούται με

$$K = \frac{1}{2} \rho \int_{x=\alpha}^{x=\beta} \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)^2 dx \quad (4)$$

► Η σχέση (4) ισχύει για κάθε χορδή αρκεί (α) η γραμμική πυκνότητα στην ισορροπία να είναι σταθερή κ' (β) η ταλάντωση των σημείων της να είναι κάθετη στην θέση ισορροπίας.

► Για την χορδή του σχήματος 1 η (4) εξειδικεύεται ως εξής:

$$K = \frac{1}{2} \rho \int_{x=0}^{x=L} \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)^2 dx \quad (5)$$

► Έστω ότι στην χορδή εκδηλώνεται στάσιμο κύμα της μορφής

$$y_v(t,x) = [A_v \eta \mu(\omega_v t) + B_v \sigma \omega(\omega_v t)] \cdot \eta \mu(k_v x) \quad (6)$$

όπου  $k_v = v\pi/L$  κ'  $\omega_v = k_v \cdot c = \frac{v\pi c}{L}$ ,  $v=1,2,3$ ,  
 όπου  $A_v$  κ'  $B_v$  ολοκληρωτικές σταθερές.

► Έχουμε δει πώς προκύπτουν λύσεις της μορφής (6) στην προηγούμενη διάλεξη.

► (6)  $\Rightarrow \frac{\partial y}{\partial t} = \omega \cdot (A \cdot \sigma \omega t - B \cdot \eta \mu \omega t) \cdot \eta \mu kx \quad (5)$

$$\Rightarrow K = \frac{1}{2} \rho \cdot \omega^2 \cdot (\dots)^2 \cdot \int_{x=0}^{x=L} (\eta \mu^2 kx) dx \Rightarrow (10)$$

$$\Rightarrow K_v = \frac{1}{4} \cdot \rho \cdot L \cdot \omega_v^2 \cdot (A_v \sigma \omega_v t - B_v \eta \mu \omega_v t)^2 \quad (11)$$

$$\triangleright \int_{x=0}^{x=L} \eta \mu^2 k x \, dx = \frac{1}{k} \int_0^{kL} \eta \mu^2 (kx) \, d(kx) \stackrel{\text{cloud}}{=} \frac{1}{k} \int_0^{v\pi} \eta \mu^2 \alpha \cdot d\alpha \stackrel{\text{box}}{=} \frac{L}{v\pi} \cdot \frac{v\pi}{2} = \frac{L}{2} \quad (10)$$

$kL = \frac{v\pi}{L} \cdot L = v\pi$   
 $\alpha \equiv kx$

$\triangleright$  Από τον γραφικό των  $\eta \mu^2 \alpha$  κ'  $\omega^2 \alpha$  προκύπτει ότι για  $v=1, 2, 3$  ισχύει

$$\int_0^{v\pi} \eta \mu^2 \alpha \, d\alpha = \int_0^{v\pi} \omega^2 \alpha \, d\alpha \quad (7)$$

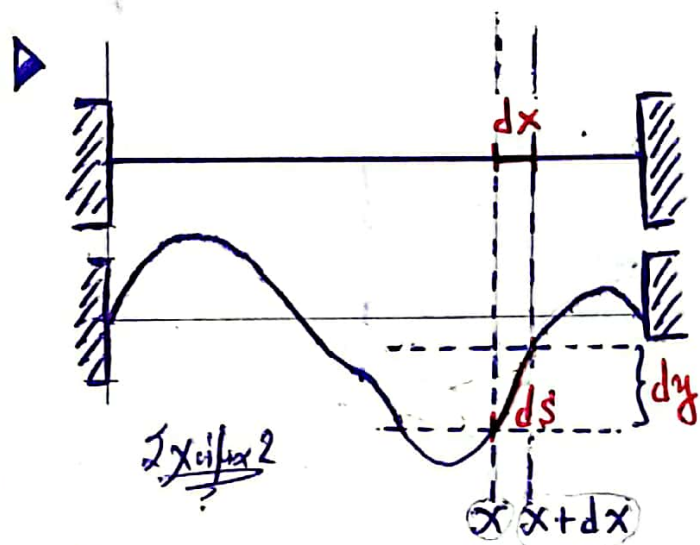
Παράλληλα  $v\pi = \int_0^{v\pi} 1 \, dx = \int_0^{v\pi} \eta \mu^2 \alpha \, dx + \int_0^{v\pi} \omega^2 \alpha \, dx \quad (8)$

$$(7), (8) \Rightarrow \int_0^{v\pi} \eta \mu^2 \alpha \, d\alpha = \int_0^{v\pi} \omega^2 \alpha \, d\alpha = \frac{v\pi}{2} \quad (9)$$

## Β. ΔΥΝΑΜΙΚΗ ΕΝΕΡΓΕΙΑ

▶ Η στοιχειώδης επιμήκυνση ενός ελατηρίου κατά  $d\ell$  αντιστοιχεί στην απόθλιψη σε αυτό μιας στοιχειώδους ποσότητας ελαστικής ενέργειας  $dU = F_{ελ} \cdot d\ell$  όπου  $F_{ελ}$  η δύναμη του ελατηρίου.

▶ Το αυτό ισχύει κ' για κάθε στοιχείο μιας παραλλόβουλης χορδής. Δηλαδή επιμήκυνση του στοιχείου κατά  $d\ell$  αντιστοιχεί στην απόθλιψη σε αυτό δυναμικής ενέργειας  $dU = T \cdot d\ell$  όπου  $T$  η τάση της χορδής.



▶ Στο σχήμα 2 το στοιχείο που βρίσκεται μεταξύ των θέσεων  $x$  κ'  $x+dx$  υφίσταται επιμήκυνση  $d\ell = ds - dx$  άρα απόθλιπεται σε αυτό δυναμική ενέργεια  $dU = T \cdot (ds - dx)$  (12)

▶ Από το πυθαγόρειο θεώρημα  $ds = \sqrt{dy^2 + dx^2} = dx \cdot \sqrt{\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + 1}$  (13)

▶ Στην (13) η  $x$  παράγωγος της  $y$  ως προς  $x$  υπολογίζεται για δεδομένο επιμήκυνση της χορδής (δηλ. υπό σταθερό χρόνο).

Άρα αντί για  $\frac{dy}{dx}$  πρέπει να γράψουμε  $\frac{\partial y}{\partial x}$  κ' η (13)

δίνεται  $ds = dx \sqrt{\left(\frac{\partial y}{\partial x}\right)^2 + 1}$  (14)

▶ Αν η απόθλιψη της χορδής από την θέση ισορροπίας της είναι μικρή (δηλ. αυτή είναι η παραδοχή υπό την οποία καταλήξαμε στην κυματική εξίσωση) τότε  $\left|\frac{\partial y}{\partial x}\right| \ll 1$ . (15)

▶ Όταν οι πρώτοι τρεις  $(1+x)^v = 1 + v \cdot x$ , εφόσον  $|x| \ll 1$ . Πράγματι αν  $f(x) = (1+x)^v$  τότε  $f(0) = 1$  ενώ  $f'(0) = v$  άρα αν  $|x| \ll 1$   $f(x) = f(0) + f'(0) \cdot x$  κ' καταλήγουμε στην (16).

$$\triangleright \textcircled{14} \xrightarrow{\textcircled{15}} ds = dx \cdot \left[ 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 \right] \xrightarrow{\textcircled{12}} dU = \frac{1}{2} \cdot T \cdot dx \cdot \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow U = \frac{1}{2} T \int_{x=0}^{x=L} \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 dx \stackrel{\textcircled{6}}{=} \frac{1}{2} \cdot T \cdot \left[ -// - \right]^2 \cdot K \int_0^L (\partial_{xx} y)^2 dx$$

$$\Rightarrow \dots \text{ομοίως} \dots \Rightarrow U = \frac{1}{2} \cdot T \cdot \frac{v\pi}{2} \cdot K \cdot \left[ -// - \right]^2 \Rightarrow *!$$

$$K \int_0^L (\partial_{xx} y)^2 dx = \int_0^{KL} (\partial_{xx} y)^2 d(kx) = \int_0^{v\pi} (\partial_{xx} y)^2 d(kx) = \dots = \frac{v\pi}{2}$$

$$c = \sqrt{\frac{T}{\rho}} \Rightarrow T = \rho \cdot c^2 = \rho \cdot \frac{\omega^2}{k^2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T \cdot K \cdot \frac{v\pi}{2} = \rho \cdot \omega^2 \cdot \frac{1}{k} \cdot \frac{v\pi}{2} =$$

$$K = \frac{v\pi}{L} \Rightarrow \rho \cdot \omega^2 \cdot \frac{L}{2}$$

$$*! \Rightarrow U_v = \frac{1}{4} \cdot \rho \cdot L \cdot \omega^2 \cdot (A_v \eta \mu \omega_v t + B_v \sigma \nu \omega_v t)^2 \quad \textcircled{13}$$

$$\triangleright E_v = K_v + U_v \stackrel{\textcircled{12}}{=} \frac{1}{4} \cdot \rho \cdot L \cdot \omega_v^2 \cdot (A_v^2 + B_v^2) \quad \textcircled{14}$$

$\triangleright$  Είχανα λαμβάνοντας τα βήματα της απόδειξης για μια  $y(t, x)$  που είναι άθροισμα διαφορετικών  $v$ , π.χ. για την  $y(t, x) = y_1(t, x) + y_5(t, x)$ , μπορείτε να δείτε ότι  $E = E_1 + E_5$  όπου τα  $E_1$  &  $E_5$  υπολογίζονται από την  $\textcircled{14}$ .