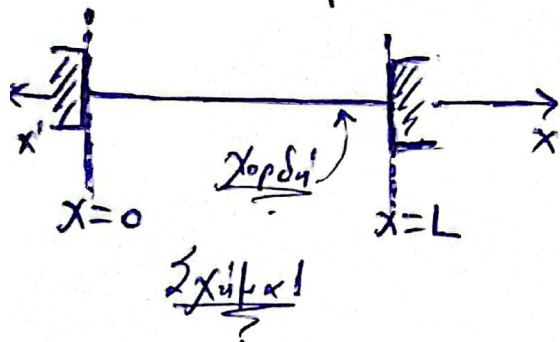


## Στάσιμα κύματα

▶ Έστω χορδή πεπερασμένου μήκους  $L$  της οποίας τα άκρα είναι πακτωμένα όπως φαίνεται στο Σχήμα 1.

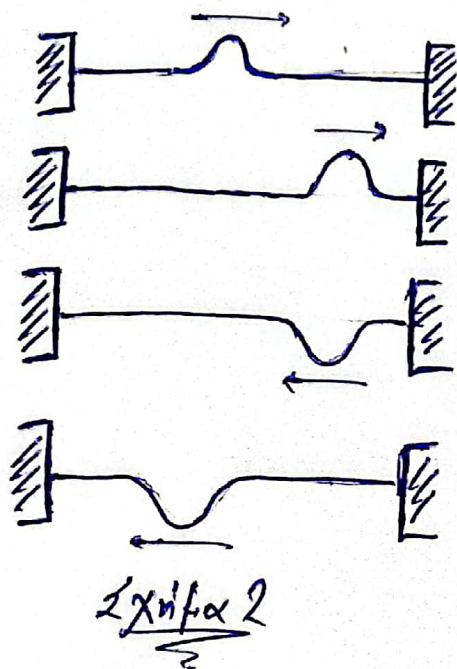


▶ Έστω ότι η χορδή διαταράσσεται ελαφρώς από την θέση ισορροπίας της. Η κίνησή της θα περιγραφεί από την κυματική εξίσωση

$$\frac{\partial^2 y}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \quad (1) \quad \text{όπου } c \dots$$

... όπου τις συνοριακές συνθήκες  $y(t, 0) = y(t, L) = 0$ . (2)

▶ Υπάρχουν διάφορες λύσεις  $y(t, x)$  που ικανοποιούν τις (1) κ' (2). Για παράδειγμα η  $y(t, x)$  μπορεί να περιγράψει έναν παλμό που υφίσταται διαδοχικές ανακλάσεις στα άκρα της χορδής κ' άρα εκτελεί ταλαντωτική κίνηση όπως φαίνεται στο σχήμα 2.



▶ Στην συνέχεια θα μελετήσουμε μια ειδική περίπτωση λύσης των (1) κ' (2) που καλείται στάσιμο κύμα.

▶ Η ειδικότερη διαφορά της λύσης αυτής από τις υπόλοιπες είναι ότι η μηχανική ενέργεια κάθε στοιχείου της χορδής παραμένει σταθερή.

▶ Αυτόμακρ μιλώντας δεν υπάρχει διάδοση ενέργειας κατά μήκος της χορδής, εξ' ου κ' ο χαρακτηρισμός του κύματος ως «στάσιμο».



▶ Δοκιμάσουμε ότι η λύση της μορφής  $y(t, x) = X(x) \cdot Y(t)$  (3)

▶ (1) (3)  $\Rightarrow X''(x) \cdot Y(t) = \frac{1}{c^2} \ddot{Y}(t) \cdot X(x) \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{1}{c^2} \cdot \frac{\ddot{Y}(t)}{Y(t)} \quad (4)$$

▶ Στην (4) το αριστερό μέλος εξαρτάται αποκλειστικά από την  $x$  ενώ το δεξιό αποκλειστικά από την  $t$ .

Ο μόνος τρόπος να ισχύει η (4)  $\forall x, t$  είναι τα δύο μέλη να είναι σταθερά.

▶ Επικεντρωνόμαστε στην περίπτωση όπου

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{1}{c^2} \frac{\ddot{Y}(t)}{Y(t)} = -\alpha^2, \quad \alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X''(x) + \alpha^2 X(x) = 0 & (5a) \\ \ddot{Y}(t) + c^2 \alpha^2 Y(t) = 0 & (5b) \end{cases}$$

▶ Η (5b) είναι εξίσωση α.α.τ με  $\omega \equiv c\alpha$  άρα επιδέχεται την γενική λύση

$$Y(t) = A \eta \mu(\omega t) + B \sigma \omega(\omega t), \quad \omega \equiv c\alpha \quad (6)$$

▶ Ομοίως η (5a) έχει την γενική λύση

$$X(x) = \Gamma \eta \mu(\alpha x) + \Delta \sigma \omega(\alpha x) \quad (7)$$

▶ Παρατηρούμε ότι  $X(x + \frac{2\pi}{\alpha}) = X(x) \Rightarrow y(t, x) = y(t, x + \frac{2\pi}{\alpha})$

δηλαδή μπορούμε να κάνουμε την ταύτιση  $\lambda \equiv \frac{2\pi}{\alpha}$  όπου  $\lambda$  το μήκος κύματος. Άρα  $k \equiv \alpha = \frac{2\pi}{\lambda} \stackrel{(6)}{=} \frac{\omega}{c} \stackrel{(8)}{=} \frac{\omega}{c}$  όπου  $k$  ο κυματάνοστος του κύματος

$$\triangleright \textcircled{2} \xRightarrow{\textcircled{3}} \left\{ \begin{array}{l} X(0) = 0 \textcircled{7} \\ X(L) = 0 \end{array} \right\} \Delta = 0 \textcircled{9} \textcircled{7} \Rightarrow \eta\mu(kL) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \underbrace{kL = v \cdot \pi}_{\textcircled{8}} \Rightarrow \frac{2\pi L}{\lambda} = v \cdot \pi \Rightarrow \boxed{L = v \frac{\lambda}{2}} \textcircled{10}$$

$$\Downarrow$$

$$\boxed{k = \frac{v\pi}{L}} \textcircled{11} \quad \text{όπου } v \text{ ταχύτητα αέρατος.}$$

$$\triangleright \textcircled{3} \xrightarrow[\textcircled{9} \textcircled{7}]{\textcircled{11} \textcircled{6}} y(t, x) = [A_v \eta\mu(\omega_v t) + B_v \sigma\omega(\omega_v t)] \cdot \eta\mu(k_v x) \textcircled{12}$$

όπου  $k_v \equiv \frac{v\pi}{L}$   $k'$   $\omega_v = k'c = \frac{v\pi c}{L}$ ,  $v=1, 2, 3, \dots$

$k'$   $A_v, B_v$  ολοκληρωτικές σταθερές.

$\triangleright$  Έστω α.α.τ. μήκους  $m$   $k'$  απόβαλλουνας

$$\psi(t) = A \eta\mu(\omega t) + B \sigma\omega(\omega t) \textcircled{13}$$

Ποιά η μηχανική ενέργεια  $E$  του ταλαντωτή αυτού;

$$\triangleright \text{Κατά τα γνωστά } E = \frac{1}{2} m \omega^2 \cdot (\text{πλάτος})^2 \textcircled{14}$$

$\triangleright$  Ωότεσο πλάτος = απόβαλλουσα στις ακραίες θέσεις όπου

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = 0 \textcircled{13} \Rightarrow \boxed{\epsilon\phi(\omega t) = \frac{A}{B}} \textcircled{15}$$

$$\triangleright 1 + \epsilon\phi^2(\omega t) = \frac{1}{\sigma\omega^2(\omega t)} \textcircled{15} \Rightarrow \sigma\omega(\omega t) = \frac{1}{\sqrt{1 + \epsilon\phi^2(\omega t)}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sigma\omega(\omega t) = \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}} \textcircled{16}$$



► (13)  $\Rightarrow \psi(t) = \sin(\omega t) \cdot (A \cos(\omega t) + B)$  (15)  
(16)

$\Rightarrow \text{πλάτος} = \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}} \cdot (A \cdot \frac{A}{B} + B) =$

$= \frac{B}{\sqrt{\dots}} \cdot \frac{A^2 + B^2}{B} \Rightarrow \boxed{\text{πλάτος} = \sqrt{A^2 + B^2}}$  (17)

► (14)  $\Rightarrow \boxed{E = \frac{1}{2} m \omega^2 \cdot (A^2 + B^2)}$  (18)

► (12)  $\Rightarrow$  κάθε στοιχείο της χορδής συμπεριφέρεται ως α.α.τ. μάζας  $dm = \rho dx$  κ' απόκλισης

$\psi(t) = [A_v \eta\mu(k_0 x)] \cdot \eta\mu(\omega_0 t) + [B_v \eta\mu(k_0 x)] \cdot \sigma\omega(\omega_0 t)$  (19)  
 όπου  $x$  η θέση του στοιχείου.

► Άρα η μηχανική ενέργεια του στοιχείου θα δίνεται από την επίωση  $dE = \frac{1}{2} (\rho dx) \omega^2 (A_v^2 + B_v^2) \eta\mu^2(k_0 x) \Rightarrow$

$\Rightarrow E = \left[ \frac{1}{2} \rho (A_v^2 + B_v^2) \omega^2 \right] \int_0^L \eta\mu^2 \left( \frac{v\pi x}{L} \right) dx =$  α  $\equiv \frac{\pi x}{L}$

ολοκληρώνουμε  
 για να βρούμε  
 την ενέργεια  
 της χορδής

$= [-// -] \frac{L}{\pi} \int_0^{\pi} \eta\mu^2(v\alpha) d\alpha =$

$= [-// -] \frac{L}{\pi} \cdot \frac{\pi}{2} \Rightarrow$

$\Rightarrow \boxed{E = \frac{1}{4} \rho L \omega^2 \cdot (A_v^2 + B_v^2)}$  (20)