

ΦΥΣΙΚΟΜΑΘΗΜΑΤΙΚΗ ΠΡΟΣΟΜΟΙΩΣΗ ΔΙΦΑΣΙΚΗΣ ΡΟΗΣ ΥΓΡΩΝ-ΑΕΡΙΩΝ

$$\Delta P = \int_0^L \frac{dP}{dz} \cdot dz$$

$$\varepsilon_G = \frac{A_G}{A}$$

$$x = \frac{\dot{m}_G}{\dot{m}_G + \dot{m}_L}$$

$$U_G = \frac{Q_G}{A}$$

$$u_G = \frac{U_G}{\varepsilon_G} = \frac{Q_G}{\varepsilon_G \cdot A}$$

$$U_L = \frac{Q_L}{A}$$

$$u_L = \frac{U_L}{1 - \varepsilon_G} = \frac{Q_L}{(1 - \varepsilon_G) \cdot A}$$

$$S = \frac{u_G}{u_L} = \frac{U_G}{U_L} \cdot \frac{1 - \varepsilon_G}{\varepsilon_G}$$

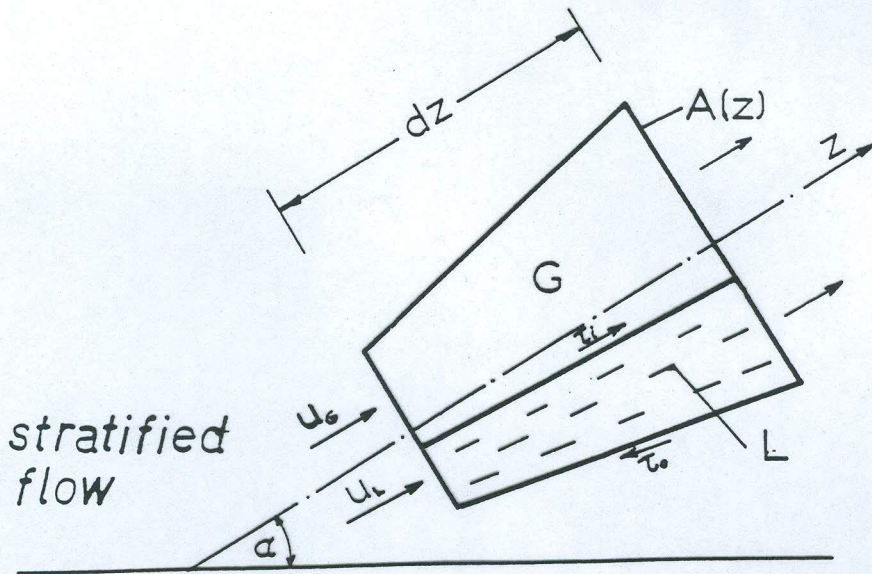
$$\rho_{TP} = (1 - \varepsilon_G) \cdot \rho_L + \varepsilon_G \cdot \rho_G$$

$$\varepsilon_G = \frac{x}{x + S \cdot (1 - x) \cdot \frac{\rho_G}{\rho_L}}$$

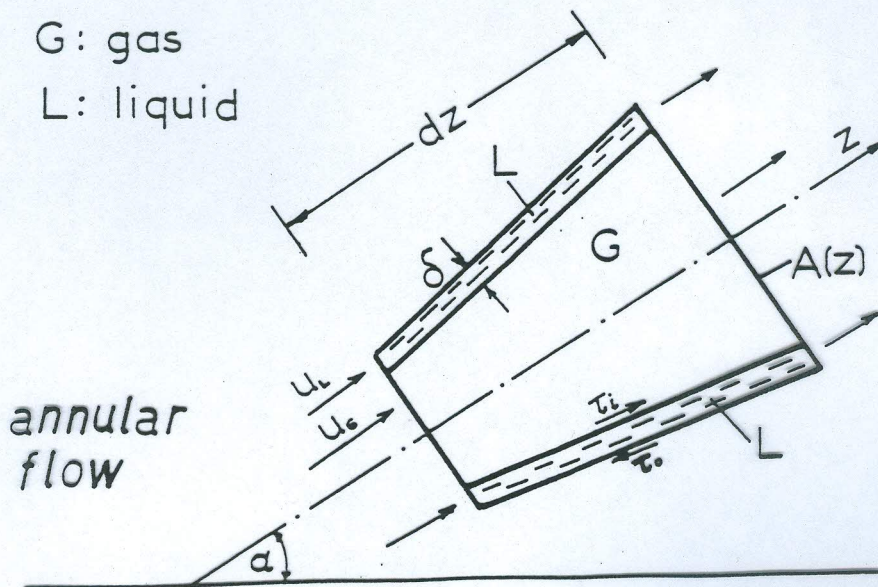
$$u_G = u_L = u_H$$

$$S = \frac{u_G}{u_L} = 1$$

Εξισώσεις διατήρησης για διαχωριστή διφασική ροή



G: gas
L: liquid



Εξίσωση συνέχειας

Η εξίσωση συνέχειας δίνει τον ισολογισμό μάζας για την υγρή φάση και μπορεί να εκφραστεί με τους όρους :

$$\begin{aligned} \dot{m}_s = & \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L \cdot A + \delta z \cdot \frac{\partial}{\partial z} [\rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L \cdot A] + \dot{m}_e \cdot \delta z - \\ & \text{term 1} \\ & - \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L \cdot A + \frac{\partial}{\partial t} [\rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A \cdot \delta z] \\ & \text{term 2} \qquad \qquad \text{term 3} \end{aligned} \quad (4.11)$$

όπου :

\dot{m}_s : είναι ο όρος που εκφράζει το ποσόν της μάζας που δημιουργείται στον όγκο ελέγχου και που για την περίπτωση αυτή είναι μηδέν,

term 1 : είναι ο όρος που εκφράζει το ποσόν της μάζας εκροής,

term 2 : είναι ο όρος που εκφράζει το ποσόν της μάζας εισροής,

term 3 : είναι ο όρος που εκφράζει το ποσόν της αποθηκευμένης μάζας.

Στην εξίσωση (4.11) \dot{m}_e είναι ο ρυθμός μεταβολής του υγρού σε αέριο (ατμός) ανά μονάδα μήκους. Με απλοποίηση η εξίσωση αυτή γίνεται :

$$\frac{\partial}{\partial t} [\rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A] + \frac{\partial}{\partial z} [\rho_L \cdot u_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A] = - \dot{m}_e \quad (4.12)$$

Μια παρόμοια εξίσωση για τον ισολογισμό μάζας της αέριας φάσης είναι :

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot A) + \frac{\partial}{\partial z} (\rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G \cdot A) = \dot{m}_e \quad (4.13)$$

Αθροίζοντας αυτές τις δύο εξισώσεις και λαμβάνοντας υπόψη ότι :

$$\dot{m} = \rho_L \cdot u_L \cdot (1 - \varepsilon_G) + \rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G \quad (4.14)$$

προκύπτει η εξίσωση συνέχειας για το διφασικό μίγμα :

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho_{TP} \cdot A) + \frac{\partial}{\partial z} (\dot{m} \cdot A) = 0 \quad (4.15)$$

Εξίσωση ορμής

Από την αρχή διατήρησης της ορμής και την εξίσωση που προκύπτει από την εφαρμογή της για την υγρή φάση, οι όροι ορμής είναι οι παρακάτω :

$$\dot{M}_L \cdot u_L + \delta z \cdot \frac{\partial}{\partial z} (\dot{M}_L \cdot u_L) - \dot{M}_L \cdot u_L + \frac{\partial}{\partial t} [u_L \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A \cdot \delta z] \quad (4.16)$$

όπου \dot{M}_L είναι η παροχή της υγρής φάσης. Ξέροντας ότι :

$$\dot{M}_L = u_L \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A \quad (4.17)$$

και απλοποιώντας, η σχ.(4.16) γίνεται :

$$\delta z \cdot \left\{ \frac{\partial}{\partial z} [u_L^2 \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A] + \frac{\partial}{\partial t} [u_L \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A] \right\} \quad (4.18)$$

Το άθροισμα των ενεργών δυνάμεων στον όγκο ελέγχου γράφεται ως εξής :

$$P \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A - \left\{ P \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A + \delta z \cdot \frac{\partial}{\partial z} [P \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A] \right\} - \left\{ -P \cdot \delta z \cdot \frac{\partial}{\partial z} [(1 - \varepsilon_G) \cdot A] \right\} - \\ - g \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot A \cdot \delta z \cdot \sin \alpha - \tau_o \cdot \Pi \cdot \delta z + \tau_m \cdot \Pi_i \cdot \delta z \quad (4.19)$$

Με εξίσωση των όρων ορμής και των ενεργών δυνάμεων στον όγκο ελέγχου προκύπτει :

$$-(1 - \varepsilon_G) \cdot \frac{\partial P}{\partial z} - g \cdot \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot \sin \alpha - \frac{\tau_o \cdot \Pi}{A} + \frac{\tau_m \cdot \Pi_i}{A} = \frac{\partial}{\partial t} [\rho_L \cdot u \cdot (1 - \varepsilon_G)] + \\ + \frac{1}{A} \cdot [\rho_L \cdot u_L \cdot (1 - \varepsilon_G)] \cdot \frac{\partial A}{\partial t} + \frac{1}{A} \cdot \frac{\partial}{\partial z} [\rho_L \cdot A \cdot u_L^2 \cdot (1 - \varepsilon_G)] \quad (4.20)$$

Αντίστοιχα για την αέρια φάση ισχύει :

$$-\varepsilon_G \cdot \frac{\partial P}{\partial z} - g \cdot \rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot \sin \alpha - \frac{\tau_m \cdot \Pi_i}{A} = \frac{\partial}{\partial t} (\rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G) + \frac{1}{A} \cdot \frac{\partial}{\partial t} (\rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G) + \frac{1}{A} \cdot \frac{\partial}{\partial z} (\rho_G \cdot A \cdot \varepsilon_G \cdot u_G^2) \quad (4.21)$$

Με πρόσθεση των δύο αυτών εξισώσεων προκύπτει η εξίσωση διατήρησης της ορμής για το μίγμα :

$$-\frac{\partial P}{\partial z} - g \cdot \rho_{TP} \cdot \sin \alpha - \frac{\tau_o \cdot \Pi}{A} = \frac{\partial}{\partial t} [\rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L + \rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G] + \frac{1}{A} \cdot [\rho_L \cdot u_L \cdot (1 - \varepsilon_G) + \rho_G \cdot u_G \cdot \varepsilon_G] \cdot \frac{\partial A}{\partial t} + \frac{1}{A} \cdot \frac{\partial}{\partial z} [\rho_L \cdot A \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L^2 + \rho_G \cdot A \cdot \varepsilon_G \cdot u_G^2] \quad (4.22)$$

Η σχ.(4.22) μπορεί να ξαναγραφεί σε όρους της παροχής μάζας \dot{m} και της ποιότητας x , αν εισαχθούν οι παρακάτω σχέσεις :

$$\dot{m} = \rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G) \cdot u_L + \rho_G \cdot \varepsilon_G \cdot u_G \quad (4.23)$$

$$u_L = \frac{\dot{m} \cdot (1 - x)}{\rho_L \cdot (1 - \varepsilon_G)} \quad (4.24)$$

$$u_G = \frac{\dot{m} \cdot x}{\rho_G \cdot \varepsilon_G} \quad (4.25)$$

Οπότε η εξίσωση διατήρησης της ορμής για το μίγμα γίνεται :

$$-\frac{\partial P}{\partial z} - g \cdot \rho_{TP} \cdot \sin \alpha - \frac{\tau_o \cdot \Pi}{A} = \frac{\partial \dot{m}}{\partial t} + \frac{\dot{m}}{A} \cdot \frac{\partial A}{\partial t} + \frac{1}{A} \cdot \frac{\partial}{\partial z} \left\{ \dot{m}^2 \cdot A \cdot \left(\frac{(1-x)^2}{\rho_L \cdot (1-\varepsilon_G)} + \frac{x^2}{\rho_G \cdot \varepsilon_G} \right) \right\} \quad (4.26)$$