



ΤΜΗΜΑ ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ
ΚΑΙ ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΑΣ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ
ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΠΑΤΡΩΝ

ΣΗΜΑΤΑ ΚΑΙ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ

**8 – ΑΣΚΗΣΕΙΣ ΕΠΑΝΑΛΗΨΗΣ ΣΤΑ ΣΗΜΑΤΑ ΚΑΙ
ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ ΣΥΝΕΧΟΥΣ ΧΡΟΝΟΥ**

ΣΗΜΕΙΩΣΕΙΣ

ΚΑΘΗΓΗΤΗΣ ΑΘΑΝΑΣΙΟΣ ΣΚΟΔΡΑΣ

2023 - 2024

ΓΕΝΙΚΑ

- Η αναπαράσταση ενός περιοδικού ή μη περιοδικού σήματος στη συχνότητα φαίνεται πώς η ισχύς ή η ενέργεια αυτού κατανέμεται στις διαφορετικές συχνότητες. Η κατανομή αυτή στις συχνότητες ονομάζεται $\varphi \dot{\alpha} \sigma \mu \alpha$ του σήματος.
- Για περιοδικά σήματα το φάσμα είναι διακριτό (discrete), καθώς η ισχύς συγκεντρώνεται σε συχνότητες οι οποίες είναι πολλαπλάσια της θεμελιώδους συχνότητας, η οποία σχετίζεται με την θεμελιώδη περίοδο των σήματων.
- Η απόκριση συχνότητας (frequency response) ενός συστήματος φαίνεται πώς ένα ΓΧΑ σύστημα αποκρίνεται σε υφιστάμενη διαφορετικών συχνοτήτων.

Η απόκριση συχνότητας χαρακτηρίζει το σύστημα, επιτρέπει τον εύκολο υπολογισμό της τόνισης κατάστασης (steady state) του συστήματος και διευκολύνει τον σχεδιασμό ή την ανάλυση συστημάτων.

Η ανάλυση Fourier αφορά στη τόνιση κατάσταση ενός συστήματος, ενώ η ανάλυση Laplace αφορά και στη τόνιση και στη μεταβατική κατάσταση αυτού.

- Η πλέον εμφανής ιδιότητα των ΓΧΑ συστημάτων είναι ότι, όταν στην είσοδό τους εφαρμόζεται ένα μιγαδικό εκθετικό (ή ο συνδυασμός ενός συνημιτόνου και ενός ημιτόνου) ορισμένης συχνότητας, τότε στην έξοδο εμφανίζεται ^{ή ίδια} είσοδος πολλαπλασιασμένη με μια μιγαδική σταθερά η οποία δείχνει πώς το σύστημα αποκρίνεται στη συγκεκριμένη συχνότητα της εισόδου.

Με άλλα λόγια, όταν $x(t) = e^{j\omega_0 t}$, $-\infty < t < \infty$, τότε $y(t) = H(j\omega_0) \cdot e^{j\omega_0 t}$ όπου $H(j\omega_0)$ η απόκριση του συστήματος στη συχνότητα ω_0 .

Το σήμα $x(t) = e^{j\omega_0 t}$ αποτελεί μια ιδιοσυνάρτηση (eigenfunction) του ΓΧΑ συστήματος, καθώς αυτό εμφανίζεται και στην είσοδο και στην έξοδο αυτού.

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστούν οι εκφράσεις:

α. $(t^3 + 2) \delta(t)$ δ. $A \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j\omega t} \delta(t) dt$

β. $e^{-4t} \delta(t)$

γ. $\frac{\omega^2 + 1}{\omega^2 + 9} \delta(\omega - 1)$ ε. $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-2(x-t)} \delta(2-t) dt$

ΛΥΣΗ

Με βάση τις σχέσεις $f(t) \delta(t - t_0) = f(t_0) \delta(t - t_0)$

και $\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta(t - t_0) dt = f(t_0)$ έχουμε:

α. $(t^3 + 2) \delta(t) = (0 + 2) \delta(t) = 2 \delta(t)$

β. $e^{-4t} \delta(t) = e^{-4 \cdot 0} \delta(t) = \delta(t)$

γ. $\frac{\omega^2 + 1}{\omega^2 + 9} \delta(\omega - 1) = \frac{1 + 1}{1 + 9} \delta(\omega - 1) = \frac{2}{10} \delta(\omega - 1) = \frac{1}{5} \delta(\omega - 1)$

δ. $A \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j\omega t} \delta(t) dt = A e^{-j\omega 0} = A$

ε. $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-2(x-t)} \delta(2-t) dt = e^{-2(x-2)}$

ΑΣΚΗΣΗ

Να εφεραστεί ποιος από τις συναρτήσεις είναι άρτιες, περιττές ή τινός και να αναπαραχθούν.

α. $x(t) = 5t$

δ. $x(t) = \sin\left(3t - \frac{\pi}{2}\right)$

β. $x(t) = e^{-|t|}$

ε. $x(t) = 2u(t)$

γ. $x(t) = 5 \cos 3t$

ΛΥΣΗ

α. $x(t) = 5t$

$x(-t) = 5(-t) = -5t = -x(t) \rightarrow$ περιττή

β. $x(t) = e^{-|t|}$

$x(-t) = e^{-|-t|} = e^{-|t|} = x(t) \rightarrow$ άρτια

γ. $x(t) = 5 \cos 3t$

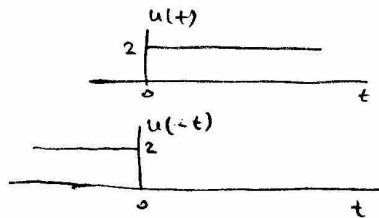
$x(-t) = 5 \cos[3(-t)] = 5 \cos(-3t) = 5 \cos(3t) = x(t) \rightarrow$ άρτια

δ. $x(t) = \sin\left(3t - \frac{\pi}{2}\right) = -\cos(3t)$

$x(-t) = \sin\left(-3t - \frac{\pi}{2}\right) = -\sin\left(3t + \frac{\pi}{2}\right) = -\cos(3t) = x(t) \rightarrow$ άρτια

ε. $x(t) = 2u(t)$

$x(-t) = 2u(-t)$



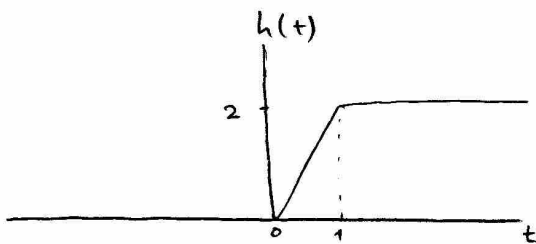
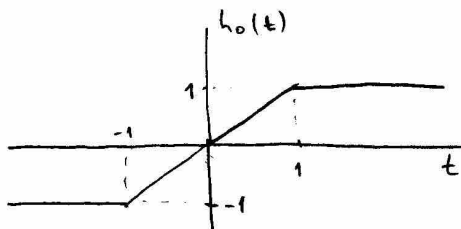
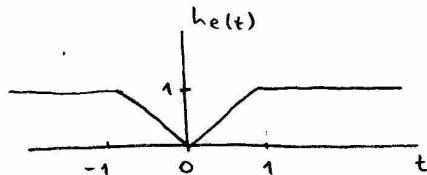
Ούτε άρτια ούτε περιττή

ΑΙΚΗΣΗ Έστω $h_e(t)$ η κρουστική απόκριση ενός συστήματος, θεωρήστε ότι η $h(t)$ για ένα διττάτο σύστημα έχει το άριστο κέρος $h_e(t)$ για $t > 0$, το οποίο δίνεται από τη σχέση

$$h_e(t) = t [u(t) - u(t-1)] + u(t-1), \quad t > 0$$

Να υπολογιστεί η $h(t)$.

ΛΥΣΗ



Σχεδιάζουμε την $h_e(t)$.

Αφού το σύστημα είναι αίτιο,

\Rightarrow ισχύει $h(t) = 0$ για $t < 0$.

Αλλά,

$$h(t) = h_e(t) + h_o(t) \Rightarrow$$

$$h_o(t) = -h_e(t) \quad \text{για } t < 0$$

Γνωρίζοντας την $h_o(t)$ για $t < 0$

μπορούμε να βρούμε αυτήν και

για $t > 0$, αφού $h_o(t) = -h_o(-t)$

Τελικά, η $h(t)$ προκύπτει ως άθροισμα

των δύο παραπάνω κυματομορφών

(συνεκρίσεων):

$$h(t) = h_e(t) + h_o(t) \Rightarrow$$

$$h(t) = 2t [u(t) - u(t-1)] + 2u(t-1) =$$

$$= 2t u(t) - 2(t-1) u(t-1)$$

ή

$$h(t) = \begin{cases} 0 & \text{για } t < 0 \\ 2t & \text{για } 0 < t < 1 \\ 2t - 2t + 2 = 2 & \text{για } t > 1 \end{cases}$$

ΑΣΚΗΣΗ

Να κριθεί οτι τα παρακάτω σήματα είναι περιοδικά.
Για καθένα από αυτά να βρεθεί η βασική περίοδος T_0 και η βασική συχνότητα Ω_0 .

α. $x(t) = 3 \sin(3t)$

δ. $x(t) = \cos(t) + \sin(2t)$

β. $x(t) = \sin(8t + 30^\circ)$

ε. $x(t) = e^{j(5t+\pi)}$

γ. $x(t) = e^{j2t}$

στ. $x(t) = e^{-j10t} + e^{j5t}$

ΛΥΣΗ

α. $x(t) = 3 \sin(3t) \rightarrow \Omega_0 = 3 \Rightarrow \frac{2\pi}{T_0} = 3 \Rightarrow T_0 = \frac{2\pi}{3}$

$x(t+T_0) = 3 \cdot \sin\left[3\left(t + \frac{2\pi}{3}\right)\right] = 3 \cdot \sin(3t + 2\pi) = 3 \sin(3t) = x(t)$

β. $x(t) = \sin(8t + 30^\circ) \rightarrow \Omega_0 = 8 \Rightarrow \frac{2\pi}{T_0} = 8 \Rightarrow T_0 = \frac{\pi}{4}$

$x(t+T_0) = \sin\left[8\left(t + \frac{\pi}{4}\right) + 30^\circ\right] = \sin(8t + 2\pi + 30^\circ) = \sin(8t + 30^\circ) = x(t)$

γ. $x(t) = e^{j2t} \rightarrow \Omega_0 = 2 \Rightarrow \frac{2\pi}{T_0} = 2 \Rightarrow T_0 = \pi$

$x(t+T_0) = e^{j2(t+\pi)} = e^{j2t + j2\pi} = e^{j2t} \cdot e^{j2\pi} = e^{j2t} = x(t)$

δ. $x(t) = \cos(t) + \sin(2t) \rightarrow \Omega_0 = 1 \Rightarrow \frac{2\pi}{T_0} = 1 \Rightarrow T_0 = 2\pi$

$x(t+T_0) = \cos(t+2\pi) + \sin[2(t+2\pi)] = \cos(t) + \sin(2t+4\pi) = \cos(t) + \sin(2t) = x(t)$

ε. $x(t) = e^{j(5t+\pi)} \rightarrow \Omega_0 = 5 \Rightarrow \frac{2\pi}{T_0} = 5 \Rightarrow T_0 = \frac{2\pi}{5}$

$x(t+T_0) = e^{j\left[5\left(t + \frac{2\pi}{5}\right) + \pi\right]} = e^{j(5t + 2\pi + \pi)} = e^{j(5t + \pi)} \cdot e^{j2\pi} = e^{j(5t + \pi)} = x(t)$

στ. $x(t) = e^{-j10t} + e^{j5t} \rightarrow \Omega_0 = 5 \Rightarrow T_0 = \frac{2\pi}{5}$

$x(t+T_0) = e^{-j10\left(t + \frac{2\pi}{5}\right)} + e^{j5\left(t + \frac{2\pi}{5}\right)} = e^{-j10t - j4\pi} + e^{j5t + j2\pi} = e^{-j10t} \cdot e^{-j4\pi} + e^{j5t} \cdot e^{j2\pi} = e^{-j10t} + e^{j5t} = x(t)$

ΑΣΚΗΣΗ

Να εξεταστούν ως προς την περιοδικότητα τα σήματα και να υπολογιστεί η περίοδος.

α. $x(t) = \cos(5\pi t) + \sin(12\pi t)$

β. $z(t) = \cos(4\pi t) \sin(3\pi t)$

ΛΥΣΗ

$$\left. \begin{aligned} \alpha. \quad T_1 &= \frac{2\pi}{\omega_1} = \frac{2\pi}{5\pi} = \frac{2}{5} \\ T_2 &= \frac{2\pi}{\omega_2} = \frac{2\pi}{12\pi} = \frac{1}{6} \end{aligned} \right\} \frac{T_1}{T_2} = \frac{\frac{2}{5}}{\frac{1}{6}} = \frac{12}{5} \text{ ρητός και άρα περιοδικός.}$$

Για να είναι η $x(t) = \cos(5\pi t) + \sin(12\pi t)$ περιοδική, πρέπει να ισχύει

$x(t+T) = x(t) \quad \forall t$. Έχουμε λοιπόν:

$x(t+T) = \cos[5\pi(t+T)] + \sin[12\pi(t+T)] = \cos(5\pi t + 5\pi T) + \sin(12\pi t + 12\pi T)$

Για να ισχύουν η τελευταία ff $x(t)$ πρέπει:

$5\pi T = 2k\pi$ και $12\pi T = 2\lambda\pi$

Με άλλα λόγια:

$T = \frac{2}{5}k = \frac{2}{12}\lambda \Rightarrow \frac{k}{\lambda} = \frac{\frac{2}{12}}{\frac{2}{5}} \Rightarrow \frac{k}{\lambda} = \frac{5}{12}$

Επιλέγουμε $k=5$ και $\lambda=12$ (αφού οι αριθμοί αυτοί είναι πρώτοι μεταξύ τους)

και βρίσκουμε ότι $T=2$, όπου T η βασική περίοδος των σήματος $x(t)$.

β. $x(t) = \cos(4\pi t) \sin(3\pi t) = \frac{1}{2} [\sin(-\pi t) + \sin(7\pi t)] = \frac{1}{2} [\sin(7\pi t) - \sin(\pi t)]$

$$\left. \begin{aligned} T_1 &= \frac{2\pi}{\omega_1} = \frac{2\pi}{7\pi} = \frac{2}{7} \\ T_2 &= \frac{2\pi}{\omega_2} = \frac{2\pi}{\pi} = 2 \end{aligned} \right\} \frac{T_1}{T_2} = \frac{\frac{2}{7}}{2} = \frac{1}{7} \text{ ρητός και άρα περιοδικός}$$

$x(t+T) = \frac{1}{2} [\sin(7\pi t + 7\pi T) - \sin(\pi t + \pi T)]$

Για να ισχύουν η σχέση αυτή ff την $x(t)$ πρέπει

$7\pi T = 2k\pi$ και $\pi T = 2\lambda\pi \Rightarrow$

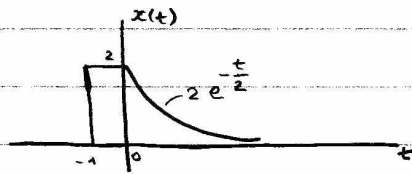
$T = \frac{2}{7}k = \frac{2}{1}\lambda \Rightarrow \frac{k}{\lambda} = \frac{7}{1}$

Επιλέγοντας $k=7$ και $\lambda=1$ βρίσκουμε ότι $T=2$.

(εναλλακτικά, θα μπορούσαμε να υπολογίσουμε την περίοδο T ως εξής:

$T = \text{ΕΚΠ}(T_1, T_2) = \text{ΕΚΠ}\left(\frac{2}{7}, 2\right) = \frac{\text{ΕΚΠ}(2, 2)}{\text{ΜΚΑ}(7, 1)} = \frac{2}{1} = 2$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η ενέργεια του σήματος



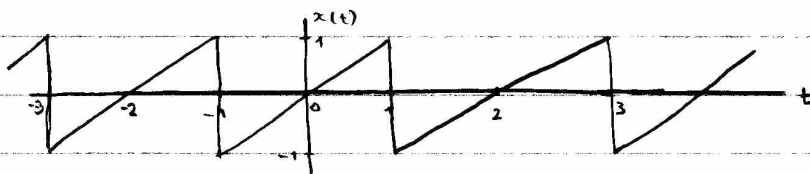
ΛΥΣΗ $E_x = \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \langle \text{από το σήμα είναι πραγματικό } |x(t)|^2 = x(t)^2 \rangle$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} x(t)^2 dt = \int_{-1}^0 2^2 dt + \int_0^{\infty} (2e^{-\frac{t}{2}})^2 dt =$$

$$= 4 \int_{-1}^0 dt + 4 \int_0^{\infty} e^{-t} dt =$$

$$= 4 t \Big|_{-1}^0 - 4 e^{-t} \Big|_0^{\infty} = 4(0 - (-1)) - 4(e^{-\infty} - e^0) = 4 + 4 = 8$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η μέση ισχύς του σήματος



ΛΥΣΗ

Πρόκειται για περιοδικό σήμα. Κατά συνέπεια υπάρχει η ισχύς του.

$$P_x = \frac{1}{T} \int_T |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{1}{2} \left. \frac{t^3}{3} \right|_{-1}^1 = \frac{1}{6} (1^3 - (-1)^3) = \frac{1}{6} \cdot 2 = \frac{1}{3}$$

Σημείωση: Η RMS τιμή του σήματος είναι η τετραγωνική ρίζα της μέσης ισχύος, δηλαδή $\frac{1}{\sqrt{3}}$.

ΑΙΤΗΣΗ Να υπολογιστεί η μέση ισχύς του σήματος $x(t) = D e^{j\omega t}$

ΛΥΣΗ
$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) x^*(t) dt =$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} D e^{j\omega t} D e^{-j\omega t} dt =$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} D^2 e^{j0} dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{D^2}{T} t \Big|_{-T/2}^{T/2} =$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{D^2}{T} \left(\frac{T}{2} - \left(-\frac{T}{2}\right) \right) = D^2$$

ΑΙΤΗΣΗ Να υπολογιστεί η μέση ισχύς του σταθερού σήματος $x(t) = A$

ΛΥΣΗ
$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} A^2 dt =$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} A^2 t \Big|_{-T/2}^{T/2} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{T} \cdot T = A^2$$

ΑΣΚΗΣΗ (ΣΥΝΘΕΣΗ ΜΕ ΕΡΟΥΙΤΙΚΗ)

Να υπολογιστεί η συνέλιξη των $h(t)$ και $x(t)$ του σχήματος.

ΛΥΣΗ

Η $h(t)$ γράφεται ως

$$h(t) = \delta(t+T) + \delta(t-T)$$

Άρα

$$y(t) = h(t) * x(t)$$

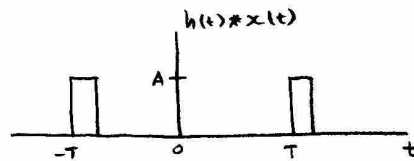
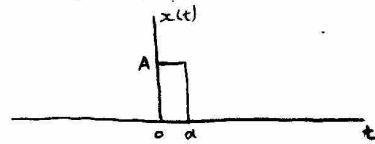
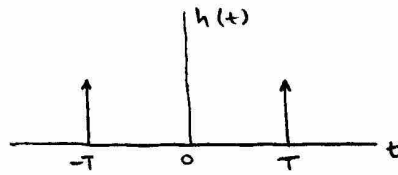
$$= [\delta(t+T) + \delta(t-T)] * x(t)$$

$$= \delta(t+T) * x(t)$$

$$+ \delta(t-T) * x(t)$$

$$= \langle \text{τα βίαια τα σχέδια (4) προηγούμεως} \rangle$$

$$= x(t+T) + x(t-T)$$



Συμπέρασμα: Η συνέλιξη οποιαδήποτε συνάρτησης με την κρουστική μας δίνει την ίδια τη συνάρτηση σε θέση που καθορίζεται από την μετατόπιση της κρουστικής.

Η ανωτέρω ιδιότητα μας είναι ιδιαίτερα χρήσιμη για την κατασκευή της επόμενης επανάληψης στο φάσμα ενός διηλεκτρομαγνητικού σήματος και κατά συνέπεια το ίδιο το θεώρημα διακριτικότητας του Shannon.

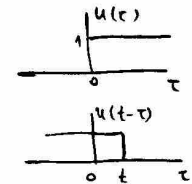
ΑΣΚΗΣΗ Σε ΓΧΑ σύστημα με κρουστική απόκριση $h(t)$ εφαρμόζεται η είσοδος $x(t)$. Να υπολογιστεί η έξοδος για τις εξής περιπτώσεις:

α. $x(t) = u(t)$, $h(t) = u(t)$

β. $x_1(t) = u(t-a)$, $h_1(t) = u(t)$ όπου $a > 0$

γ. $x_2(t) = u(t-a)$, $h_2(t) = u(t-b)$ όπου $b > a > 0$

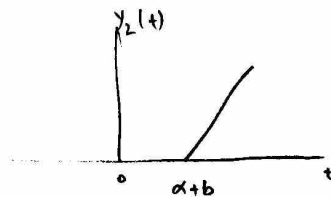
ΛΥΣΗ $y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$

α.  $y(t) = \int_0^t 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_0^t = t$ ή $y(t) = t u(t)$

β. Η είσοδος είναι πάλι $x_2(t) = x(t-a)$. Αφού το σύστημα είναι ΓΧΑ η έξοδος θα είναι $y_1(t) = y(t-a) = (t-a) u(t-a)$

γ. Στην περίπτωση αυτή η είσοδος $y_2(t)$ θα είναι η κρουστική μετατολισμένη κατά b της $y_1(t)$, δηλαδή

$$y_2(t) = y_1(t-b) = (t-b-a) u(t-b-a)$$



Σημείωση: Τα ερωτήματα β, γ θα μπορούσαν να έχουν υπολογιστεί με βάση τον ορισμό της συνέλιξης, ως εξής:

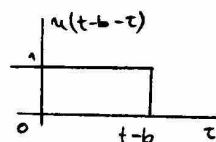
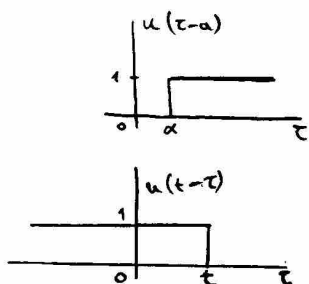
$$y_1(t) = x_1(t) * h_1(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x_1(\tau) h_1(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau-a) u(t-\tau) d\tau = \int_a^t 1 \cdot 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_a^t = t-a$$

Τελικά $y_1(t) = (t-a) u(t-a)$

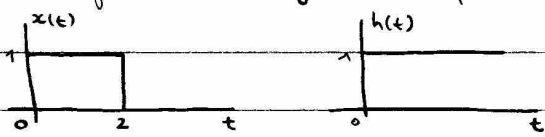
$$y_2(t) = x_2(t) * h_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x_2(\tau) h_2(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau-a) u(t-b-\tau) d\tau = \int_a^{t-b} 1 \cdot 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_a^{t-b} = t-b-a$$

Τελικά

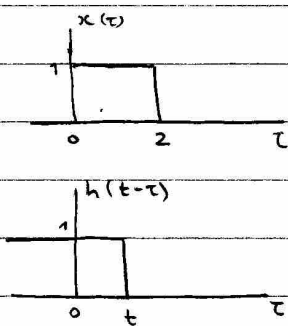
$$y_2(t) = (t-b-a) u(t-b-a)$$



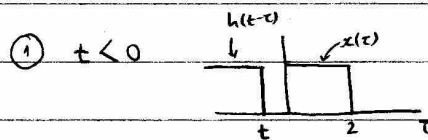
ΑΙΚΗΖΗ Να υπολογιστεί η συνάρτηση των συστημάτων (γάρφισμα)



ΛΥΣΗ

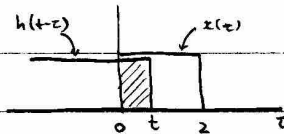


$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$$



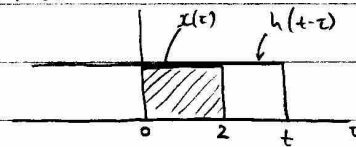
Το $x(\tau)$ και το $h(t-\tau)$ δεν έχουν κανένα κοινό σημείο και επομένως το γινόμενο τους είναι μηδέν. Άρα $y(t) = 0$ για $t < 0$

② $0 \leq t \leq 2$

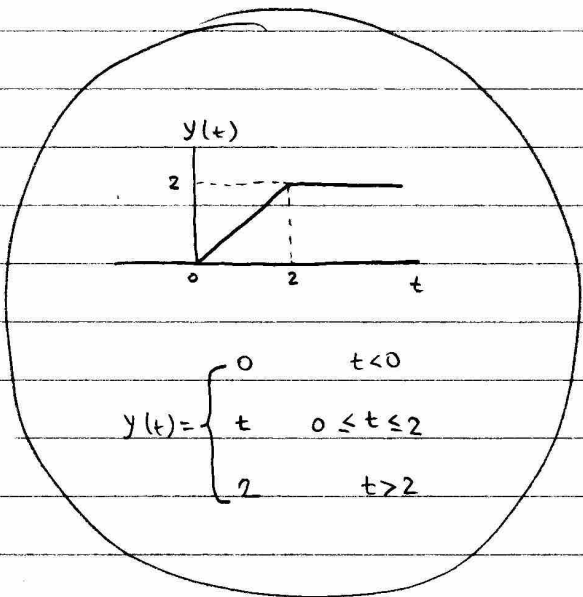


Το $x(\tau)$ και το $h(t-\tau)$ έχουν κοινό σημείο για $0 \leq \tau \leq t$. Το γινόμενο $x(\tau)h(t-\tau) = 1$
 Άρα $y(t) = \int_0^t 1 d\tau = \tau \Big|_0^t = t$ για $0 \leq t \leq 2$

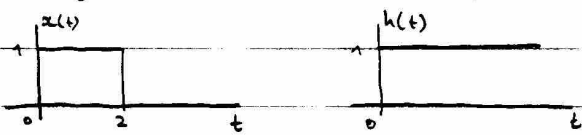
③ $t > 2$



Τα κοινά σημεία των $x(\tau)$ και $h(t-\tau)$ είναι όλο το $x(\tau)$, δηλαδή $x(\tau)h(t-\tau) = 1$ Άρα
 $y(t) = \int_0^2 1 \cdot d\tau = \tau \Big|_0^2 = 2$



ΑΙΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η συνάρτηση των σημάτων (σε εφέδρα)



ΛΥΣΗ

$$x(t) = u(t) - u(t-2) \quad h(t) = u(t)$$

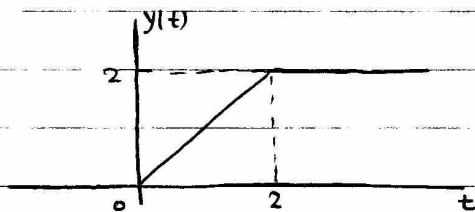
$$\begin{aligned} y(t) &= x(t) * h(t) = \\ &= [u(t) - u(t-2)] * u(t) = \\ &= \underbrace{u(t) * u(t)}_{y_1(t)} - \underbrace{u(t-2) * u(t)}_{y_2(t) = y_1(t-2)} = y_1(t) - y_2(t) \end{aligned}$$

$$y_1(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_0^t 1 d\tau = \tau \Big|_0^t = t \quad \text{για } t > 0$$

$$\text{Άρα } y_1(t) = t u(t)$$

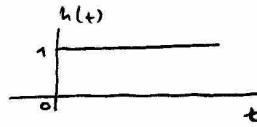
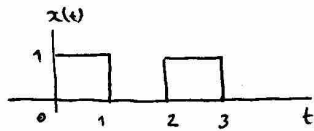
$$\text{Συνεπώς } y_2(t) = y_1(t-2) = (t-2) u(t-2)$$

$$\begin{aligned} \text{Τελικά } y(t) &= y_1(t) - y_2(t) = t u(t) - (t-2) u(t-2) = \\ &= t u(t) - t u(t-2) + 2 u(t-2) = \\ &= t [u(t) - u(t-2)] + 2 u(t-2) \end{aligned}$$



ΑΣΚΗΣΗ

Ν2 υπολογιστεί η συνελίξη των σημάτων



ΛΥΣΗ

$$h(t) = u(t)$$

$$x(t) = [u(t) - u(t-1)] + [u(t-2) - u(t-3)]$$

$$y(t) = h(t) * x(t) =$$

$$= u(t) * [u(t) - u(t-1)] + [u(t-2) - u(t-3)] =$$

$$= u(t) * u(t) - u(t) * u(t-1) + u(t) * u(t-2) - u(t) * u(t-3) =$$

$$= t u(t) - (t-1) u(t-1) + \underline{(t-2) u(t-2)} - \underline{(t-3) u(t-3)} =$$

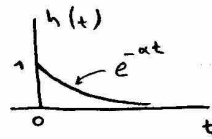
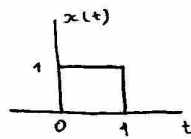
$$= t u(t) - t u(t-1) + u(t-1) + \underline{(t-1) u(t-2) - u(t-2)} - \underline{(t-1) u(t-3) + 2 u(t-3)} =$$

$$= t [u(t) - u(t-1)] + [u(t-1) - u(t-2)] + (t-1) [u(t-2) - u(t-3)] + 2 u(t-3)$$

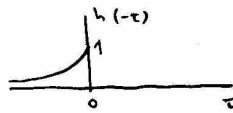
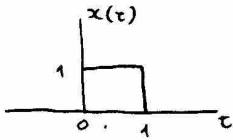
ή

$$y(t) = t u(t) + (1-t) u(t-1) + (t-2) u(t-2) + (3-t) u(t-3)$$

ΑΣΚΗΣΗ Συνέλιξη τετραγωνιαίου παλμού και εκθετικού.

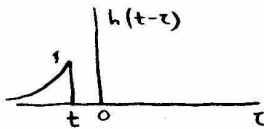


ΛΥΣΗ Α



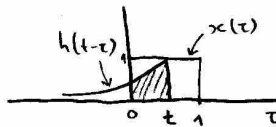
$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t-\tau) d\tau$$

Περιοχή 1: $t < 0$



→ Αφού $x(\tau)$ στην περιοχή αυτή είναι μηδέν, το γινόμενο θα είναι μηδέν και κατά συνέπεια και το ολοκλήρωμα.
Άρα για $t < 0 \rightarrow y(t) = 0$

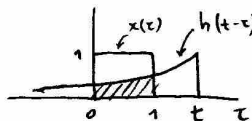
Περιοχή 2: $0 \leq t \leq 1$



→ Μεταξύ $[0, 1]$ υπάρχει πάντοτε κοινό τμήμα το οποίο ισούται με το γράφημα του $x(\tau)$.

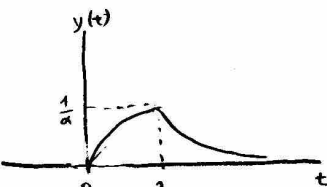
$$y(t) = \int_0^t x(\tau) h(t-\tau) d\tau = \int_0^t 1 \cdot e^{-a(t-\tau)} d\tau = e^{-at} \int_0^t e^{a\tau} d\tau = e^{-at} \cdot \frac{1}{a} e^{a\tau} \Big|_0^t = \frac{e^{-at}}{a} (e^{at} - 1) = \frac{1}{a} (1 - e^{-at})$$

Περιοχή 3: $t > 1$



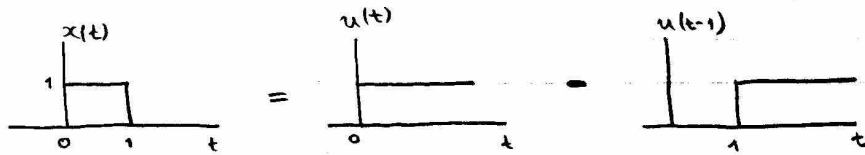
→ Το κοινό τμήμα περιλαμβάνεται στην περιοχή μεταξύ 0 και 1. Εκτός αυτής της περιοχής το $x(\tau)$ είναι μηδέν, οπότε και το ολοκλήρωμα (συνέλιξη) Συνεπώς:

$$y(t) = \int_0^1 x(\tau) h(t-\tau) d\tau = \int_0^1 e^{-a(t-\tau)} d\tau = e^{-at} \int_0^1 e^{a\tau} d\tau = e^{-at} \cdot \frac{1}{a} e^{a\tau} \Big|_0^1 = \frac{1}{a} e^{-at} (e^a - 1) = \frac{1}{a} [e^{-a(t-1)} - e^{-at}]$$



Τελικά, η ευφραση της συνέλιξης θα είναι αυτή του διπλανού σχήματος.

ΛΥΣΗ Β

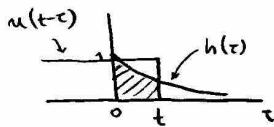


$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) x(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) [u(t-\tau) - u(t-\tau-1)] d\tau = y_1(t) - y_2(t)$$

όπου

$$y_1(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(t-\tau) d\tau, \quad y_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(t-\tau-1) d\tau$$

Υπολογισμός \$y_1(t)\$:



$$y_1(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(t-\tau) d\tau = \int_0^t h(\tau) d\tau = \int_0^t e^{-\alpha\tau} d\tau = \left. \frac{-1}{\alpha} e^{-\alpha\tau} \right|_0^t =$$

$$= \frac{-1}{\alpha} (e^{-\alpha t} - 1) = \frac{1}{\alpha} (1 - e^{-\alpha t}).$$

Συμπερασματικά: $y_1(t) = \frac{1}{\alpha} (1 - e^{-\alpha t}) u(t)$

Υπολογισμός \$y_2(t)\$:

$$y_2(t) = x(t) * u(t-1) = x(t) * [u(t) * \delta(t-1)] =$$

$$= [x(t) * u(t)] * \delta(t-1) =$$

$$= y_1(t) * \delta(t-1) =$$

$$= y_1(t-1) =$$

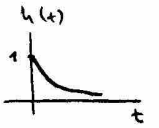
$$= \frac{1}{\alpha} [1 - e^{-\alpha(t-1)}] u(t-1)$$

Τελικά:

$$y(t) = y_1(t) - y_2(t) =$$

$$= \frac{1}{\alpha} [1 - e^{-\alpha t}] u(t) - \frac{1}{\alpha} [1 - e^{-\alpha(t-1)}] u(t-1)$$

ΑΣΚΗΣΗ (ΣΥΝΕΛΙΞΗ)

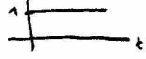


Η κρουστική απόκριση ενός ΓΧΑ συστήματος είναι $h(t) = e^{-t}u(t)$.

Να υπολογιστεί η απόκριση μηδενικής κατάστασης του συστήματος για είσοδο $x(t)$,

όπου (α) $x(t) = u(t)$, (β) $x(t) = e^{-2t}u(t)$, (γ) $x(t) = \sin 3t u(t)$.

Λύση



Για καθένα από τις είσοδους υπολογίσαμε τη συνελίξη $x(t) * h(t) = y(t)$.

$$\begin{aligned} \text{(α)} \quad y(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) x(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\tau} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \\ &= \int_0^t e^{-\tau} d\tau = -e^{-\tau} \Big|_0^t = -e^{-t} + e^0 = 1 - e^{-t} \quad \text{για } t \geq 0 \end{aligned}$$

$$\text{Άρα } y(t) = (1 - e^{-t}) u(t)$$

(β) Είδαμε σε προηγούμενη άσκηση ότι η συνελίξη $e^{-at}u(t) * e^{-bt}u(t)$ ισούται με $\left(\frac{e^{-at} - e^{-bt}}{b-a}\right) u(t)$. Στην προκειμένη περίπτωση έχουμε $a=2, b=1$.

$$\text{Άρα } y(t) = -(e^{-2t} - e^{-t}) u(t) = (e^{-t} - e^{-2t}) u(t)$$

$$\begin{aligned} \text{(γ)} \quad y(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} \sin 3\tau u(\tau) e^{-(t-\tau)} u(t-\tau) d\tau = \int_0^t \sin 3\tau e^{-(t-\tau)} d\tau = e^{-t} \int_0^t \sin 3\tau e^{\tau} d\tau = \\ &= e^{-t} \int_0^t \frac{e^{j3\tau} - e^{-j3\tau}}{2j} e^{\tau} d\tau = \frac{e^{-t}}{2j} \left[\int_0^t e^{(1+j3)\tau} d\tau - \int_0^t e^{(1-j3)\tau} d\tau \right] = \\ &= \frac{e^{-t}}{2j} \left[\frac{1}{1+j3} e^{(1+j3)\tau} \Big|_0^t - \frac{1}{1-j3} e^{(1-j3)\tau} \Big|_0^t \right] = \\ &= \frac{e^{-t}}{2j} \left[\frac{1}{1+j3} (e^{(1+j3)t} - 1) - \frac{1}{1-j3} (e^{(1-j3)t} - 1) \right] = \\ &= \frac{e^{-t}}{2j} \frac{1}{1+j3} e^{(1+j3)t} - \frac{e^{-t}}{2j} \frac{1}{1+j3} - \frac{e^{-t}}{2j} \frac{1}{1-j3} e^{(1-j3)t} + \frac{e^{-t}}{2j} \frac{1}{1-j3} = \\ &= \frac{1}{2j-6} e^{3jt} - \frac{1}{2j-6} e^{-t} - \frac{1}{2j+6} e^{-3jt} + \frac{1}{2j+6} e^{-t} = \\ &= \frac{1}{2j-6} e^{3jt} - \frac{1}{2j+6} e^{-3jt} + \left(\frac{1}{2j+6} - \frac{1}{2j-6} \right) e^{-t} = \\ &= \frac{1}{2j-6} e^{3jt} - \frac{1}{2j+6} e^{-3jt} + \frac{3}{10} e^{-t} \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η έξοδος ΓΧΑ με $h(t) = u(t) - u(t-2)$, στο οποίο εφαρμόζεται η είσοδος $x(t) = \delta(t+3) + 3 e^{-t/2} [u(t) - u(t-4)]$

ΛΥΣΗ

$$\begin{aligned}
 y(t) &= h(t) * x(t) = \\
 &= [u(t) - u(t-2)] * \left[\delta(t+3) + 3 \underbrace{e^{-t/2} [u(t) - u(t-4)]}_{g(t)} \right] = \\
 &= \underbrace{[u(t) - u(t-2)] * \delta(t+3)}_A + 3 \underbrace{[u(t) - u(t-2)] * g(t)}_B \quad (1)
 \end{aligned}$$

Υπολογισμός A: Λόγω της ιδιότητας της συνέλιξης με την $\delta(t)$ έχουμε

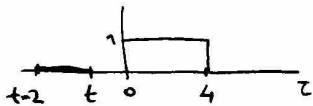
$$A = u(t+3) - u(t+1) \quad (2)$$

(βλ. 2ο τμήκος συζητήσεων)

Υπολογισμός B: Σε προηγούμενη άσκηση / είδαμε ότι η συνέλιξη ενός σήματος $g(t)$ με έναν παλμό πλάτους 1 και διάρκειας T ισούται με ολοκλήρωση πενταγώνου μήκους, διατεταγμένο από $t-T$ μέχρι t . Στην προκειμένη περίπτωση $T=2$. Άρα,

$$B = \int_{t-2}^t g(\tau) d\tau = \int_{t-2}^t e^{-\tau/2} [u(\tau) - u(\tau-4)] d\tau \quad (3)$$

Τώρα αναμαζάμετε να διακρίνουμε περιπτώσεις ανάλογα με την επικάλυψη που υπάρχει μεταξύ της περιοχής ολοκλήρωσης $t-2$ έως t και του μοναδιαίου παλμού $u(\tau) - u(\tau-4)$.



Περίπτωση 1η: $t < 0 \Rightarrow \nexists$ επικάλυψη $\Rightarrow B = 0$

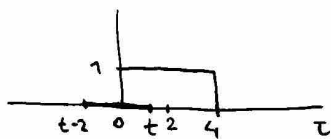
Περίπτωση 2η: $0 \leq t \leq 2$

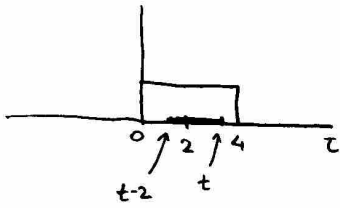


\exists επικάλυψη από 0 έως t ,

$$\text{οπότε} \quad B = \int_0^t e^{-\tau/2} \cdot 1 \cdot d\tau = \frac{1}{-\frac{1}{2}} e^{-\tau/2} \Big|_0^t =$$

$$= -2 \left(e^{-t/2} - e^0 \right) = -2 \left(e^{-t/2} - 1 \right) = 2 \left(1 - e^{-t/2} \right)$$



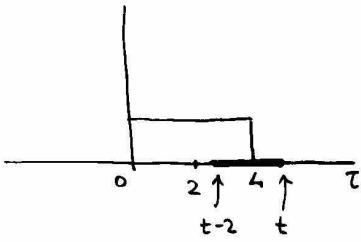


Περίπτωση 3η: $2 < t \leq 4$

∃ επικάλυψη από $t-2$ έως t , οπότε

$$B = \int_{t-2}^t e^{-\tau/2} \cdot 1 \cdot d\tau = -2 e^{-\tau/2} \Big|_{t-2}^t = -2 \left(e^{-t/2} - e^{-\frac{t-2}{2}} \right) =$$

$$= 2 \left(e^{-\frac{t-2}{2}} - e^{-t/2} \right) = 2 \left(e^{-\frac{t}{2}} e^1 - e^{-\frac{t}{2}} \right) = 2 e^{-\frac{t}{2}} (e-1)$$

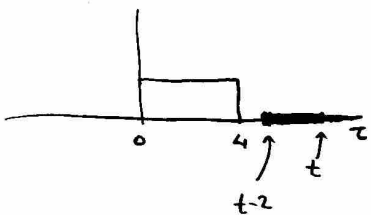


Περίπτωση 4η: $2 < t-2 \leq 4 \Rightarrow 4 < t \leq 6$

∃ επικάλυψη από $t-2$ μέχρι 4, οπότε

$$B = \int_{t-2}^4 e^{-\tau/2} 1 d\tau = -2 e^{-\tau/2} \Big|_{t-2}^4 = -2 \left(e^{-2} - e^{-\frac{t-2}{2}} \right) =$$

$$= 2 \left(e^{-\frac{t-2}{2}} e^{-2} - e^{-2} \right)$$



Περίπτωση 5η: $t-2 > 4 \Rightarrow t > 6$

∄ επικάλυψη $\leadsto B=0$

Τελικά έχουμε από την (1) ότι:

$$y(t) = A + 3B =$$

$$= [u(t+3) - u(t+1)] + 3 \cdot \begin{cases} 2(1 - e^{-t/2}) & \text{για } 0 \leq t \leq 2 \\ 2 e^{-t/2} (e-1) & \text{για } 2 < t \leq 4 \\ 2(e^{-t/2} e^{-2} - e^{-2}) & \text{για } 4 < t \leq 6 \\ 0 & \text{για } t < 0 \wedge t > 6 \end{cases}$$

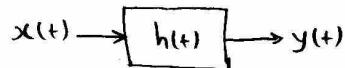
∴

$$y(t) = [u(t+3) - u(t+1)] + 6 \left\{ (1 - e^{-t/2}) [u(t) - u(t-2)] + \right.$$

$$(e-1) e^{-t/2} [u(t-2) - u(t-4)] +$$

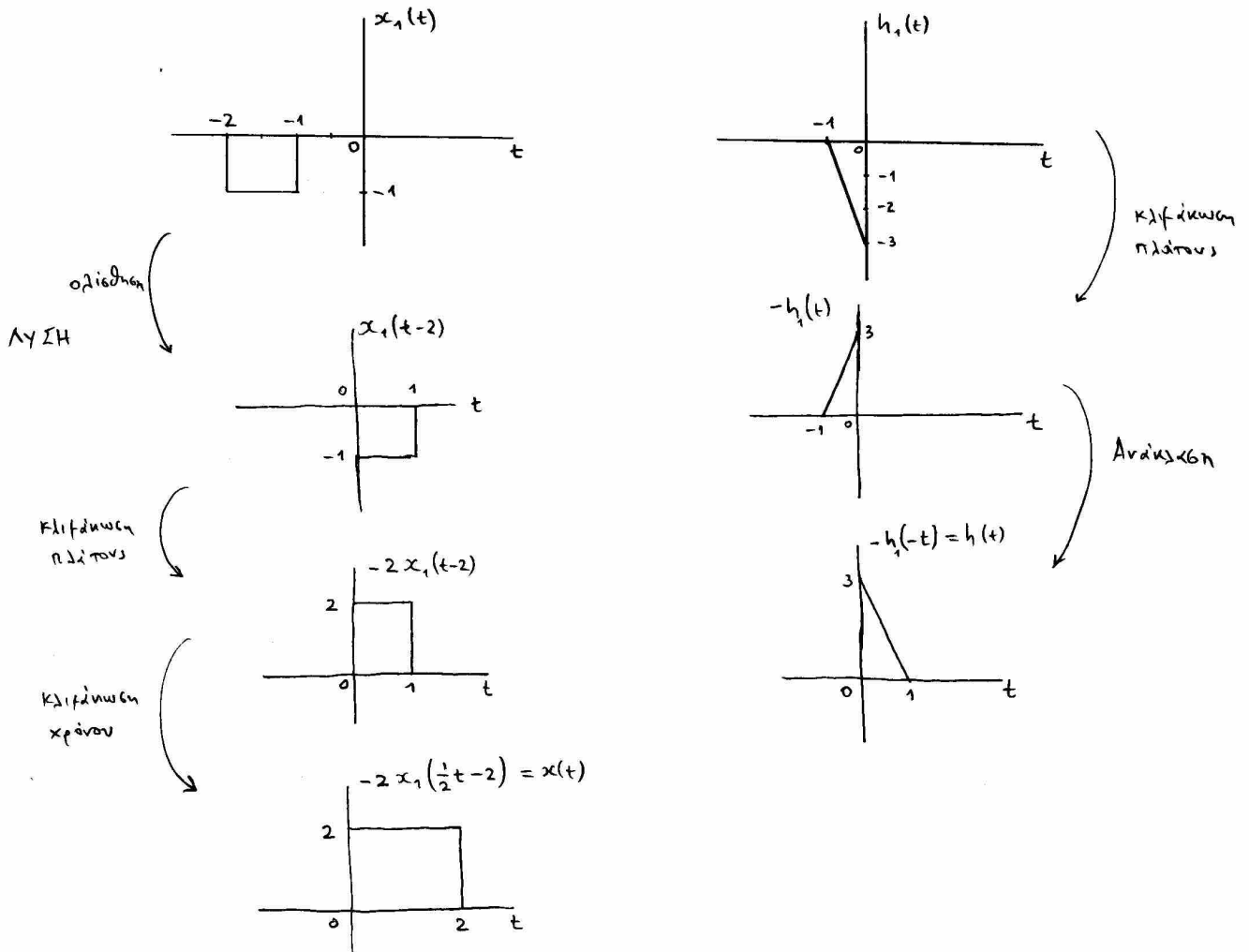
$$\left. (e e^{-t/2} - e^{-2}) [u(t-4) - u(t-6)] \right\}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να σχεδιάσετε τα σήματα $x(t)$, $h(t)$ και να υπολογίσετε και να σχεδιάσετε την έξοδο $y(t)$ του ΓΧΑ συστήματος,



όπου $x(t) = -2x_1(\frac{1}{2}t - 2)$ και $h(t) = -h_1(-t)$.

Οι γραφικές παραστάσεις των $x_1(t)$, $h_1(t)$ δίνονται παρακάτω:



Το σήμα $x(t)$ εκφράζεται ως: $x(t) = 2[u(t) - u(t-2)]$

Το σήμα, δηλαδή στην προμεταβλή περίπτωση η κρουστική απάντηση $h(t)$ του συστήματος, εκφράζεται ως:

$$h(t) = (3-3t)[u(t) - u(t-1)]$$

Η έξοδος $y(t)$ του συστήματος ισούται με τη συνδίξη των $x(t)$ και $h(t)$: $y(t) = x(t) * h(t)$

$$\begin{aligned}
 \text{Exauf: } y(t) &= x(t) * h(t) = 2 [u(t) - u(t-2)] * (3-3t) [u(t) - u(t-1)] = \\
 &= [2u(t) - 2u(t-2)] * [3u(t) - 3u(t-1) - 3tu(t) + 3tu(t-1)] = \\
 &= 6 \underbrace{u(t) * u(t)}_{y_1} - 6 \underbrace{u(t) * u(t-1)}_{y_2} - 6 \underbrace{u(t) * tu(t)}_{y_3} + 6 \underbrace{u(t) * tu(t-1)}_{y_4} \\
 &\quad - 6 \underbrace{u(t-2) * u(t)}_{y_5} + 6 \underbrace{u(t-2) * u(t-1)}_{y_6} + 6 \underbrace{u(t-2) * tu(t)}_{y_7} - 6 \underbrace{u(t-2) * tu(t-1)}_{y_8}
 \end{aligned}$$

$$y_1(t) = u(t) * u(t) = t u(t)$$

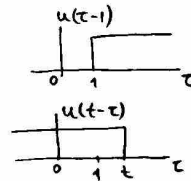
$$y_2(t) = u(t) * u(t-1) = y_1(t-1) = (t-1) u(t-1)$$

$$y_5(t) = u(t-2) * u(t) = y_1(t-2) = (t-2) u(t-2)$$

$$y_6(t) = u(t-2) * u(t-1) = y_1(t-3) = (t-3) u(t-3)$$

$$\begin{aligned}
 y_3(t) &= u(t) * t u(t) = t u(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \tau u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \\
 &= \int_0^t \tau d\tau = \frac{t^2}{2} \quad \text{w} \quad y_3(t) = \frac{t^2}{2} u(t)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 y_4(t) &= u(t) * t u(t-1) = t u(t-1) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \tau u(\tau-1) u(t-\tau) d\tau = \\
 &= \int_1^t \tau d\tau = \left. \frac{\tau^2}{2} \right|_1^t = \frac{1}{2} (t^2 - 1)
 \end{aligned}$$



$$\text{w} \quad y_4(t) = \frac{1}{2} (t^2 - 1) u(t-1)$$

$$\begin{aligned}
 y_7(t) &= u(t-2) * t u(t) = t u(t) * u(t-2) = \int_{-\infty}^{\infty} \tau u(\tau) u(t-\tau-2) d\tau = \\
 &= \int_0^{t-2} \tau d\tau = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_0^{t-2} = \frac{1}{2} (t-2)^2
 \end{aligned}$$

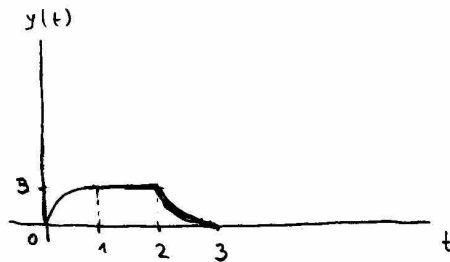
$$\text{w} \quad y_7(t) = \frac{1}{2} (t-2)^2 u(t-2)$$

$$\begin{aligned}
 y_8(t) &= u(t-2) * t u(t-1) = t u(t-1) * u(t-2) = \int_{-\infty}^{\infty} \tau u(\tau-1) u(t-\tau-2) d\tau = \\
 &= \int_1^{t-2} \tau d\tau = \left. \frac{1}{2} \tau^2 \right|_1^{t-2} = \frac{1}{2} [(t-2)^2 - 1] = \frac{1}{2} (t^2 - 4t + 3)
 \end{aligned}$$

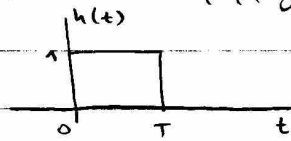
$$\text{w} \quad y_8(t) = \frac{1}{2} (t^2 - 4t + 3) u(t-3)$$

Τελικά έχουμε :

$$\begin{aligned}
 y(t) &= 6 \left[y_1(t) - y_2(t) - y_3(t) + y_4(t) - y_5(t) + y_6(t) + y_7(t) - y_8(t) \right] = \\
 &= 6 \left[\underbrace{t u(t)}_{y_1} - \underbrace{(t-1)u(t-1)}_{y_2} - \underbrace{\frac{1}{2} t^2 u(t)}_{y_3} + \underbrace{\frac{1}{2} (t^2-1) u(t-1)}_{y_4} - \underbrace{(t-2)u(t-2)}_{y_5} + \right. \\
 &\quad \left. + \underbrace{(t-3)u(t-3)}_{y_6} + \underbrace{\frac{1}{2} (t-2)^2 u(t-2)}_{y_7} - \underbrace{\frac{1}{2} (t^2-4t+3) u(t-3)}_{y_8} \right] = \\
 &= 6 \left[t u(t) - t u(t-1) + \underline{u(t-1)} - \frac{1}{2} t^2 u(t) + \frac{1}{2} t^2 u(t-1) - \frac{1}{2} u(t-1) - t u(t-2) + \right. \\
 &\quad \left. + \underline{2 u(t-2)} + \underline{t u(t-3)} - \underline{3 u(t-3)} + \frac{1}{2} t^2 u(t-2) - \underline{2 t u(t-2)} + \underline{2 u(t-2)} \right. \\
 &\quad \left. - \frac{1}{2} t^2 u(t-3) + \underline{2 t u(t-3)} - \underline{\frac{3}{2} u(t-3)} \right] = \\
 &= 6 \left[t u(t) - t u(t-1) + \frac{1}{2} u(t-1) - \frac{1}{2} t^2 u(t) + \frac{1}{2} t^2 u(t-1) - 3 t u(t-2) + \right. \\
 &\quad \left. + \underline{4 u(t-2)} + \underline{3 t u(t-3)} - \underline{\frac{9}{2} u(t-3)} + \frac{1}{2} t^2 u(t-2) - \frac{1}{2} t^2 u(t-3) \right] = \\
 &\quad \begin{array}{l} \text{To σπάσω} \\ \text{ω} \frac{9}{2} u(t-2) - \frac{1}{2} u(t-2) \end{array} \\
 &= 6 \left[\left(-\frac{1}{2} t^2 + t \right) [u(t) - u(t-1)] + \frac{1}{2} [u(t-1) - u(t-2)] + \left(\frac{t^2}{2} - 3t + \frac{9}{2} \right) [u(t-2) - u(t-3)] \right]
 \end{aligned}$$



ΑΙΤΗΣΗ Να υπολογιστεί η έξοδος $y(t)$ ενός ΓΧΑ με κρουστική απόκριση $h(t)$ αυτή του εχρήρατος, στο οποίο εφαρμόζεται η είσοδος $x(t)$.



ΛΥΣΗ $h(t) = u(t) - u(t-T)$

$$y(t) = x(t) * h(t) = h(t) * x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) x(t-\tau) d\tau =$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} [u(\tau) - u(\tau-T)] x(t-\tau) d\tau =$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) x(t-\tau) d\tau - \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau-T) x(t-\tau) d\tau =$$

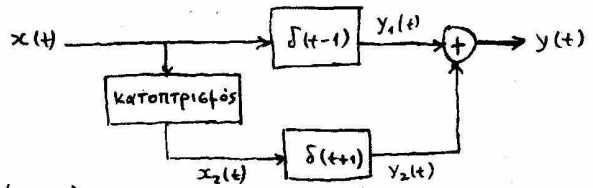
$$= \int_0^{\infty} x(t-\tau) d\tau - \int_T^{\infty} x(t-\tau) d\tau = \int_0^T x(t-\tau) d\tau = \langle \text{ότι } t-\tau = q \rangle$$

$$= - \int_t^{t-T} x(q) dq = \int_{t-T}^t x(q) dq$$

ΣΗΜΕΙΩΣΗ: Το σύστημα αυτό ερμηνεύει ως ολοκλήρωσης πεπερασμένου χρόνου.

Δηλαδή ολοκληρώνει την είσοδο για διάστημα T , από $t-T$ έως t .

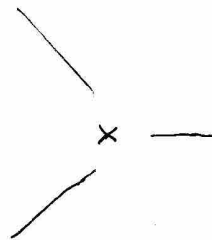
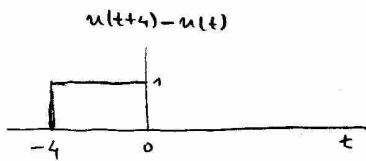
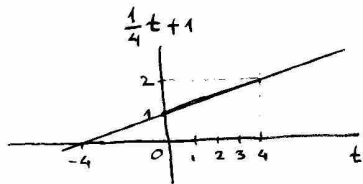
ΑΣΚΗΣΗ 1.4 Δίνεται το συνεχούς χρόνου σήμα $v(t) = (t+4) \frac{u(t) - u(t+4)}{4}$



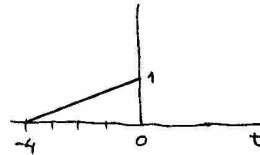
- Να σχεδιάσετε το σήμα $v(t)$.
- Να σχεδιάσετε το σήμα $x(t) = -v(-2t-2)$.
- Να υπολογίσετε και να σχεδιάσετε τα σήματα $x_2(t)$, $y_1(t)$, $y_2(t)$, $y(t)$.
- Να υπολογίσετε και να σχεδιάσετε τον μετασχηματισμό Fourier $Y(\omega)$ του σήματος $y(t)$.

ΛΥΣΗ α. Το σήμα $v(t)$ γράφεται ως

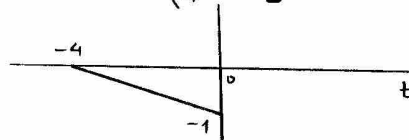
$$v(t) = \frac{1}{4}(t+4) [u(t) - u(t+4)] = -\left(\frac{1}{4}t + 1\right) [u(t+4) - u(t)]$$



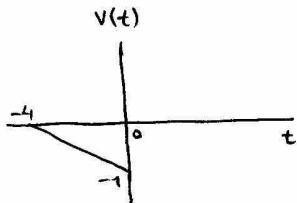
$$\left(\frac{1}{4}t + 1\right) [u(t+4) - u(t)]$$



$$v(t) = -\left(\frac{1}{4}t + 1\right) [u(t+4) - u(t)]$$

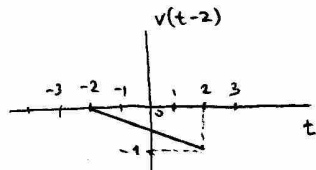


- Το σήμα $x(t)$ ισούται με $x(t) = -v(-2t-2)$. Θα το σχεδιάσουμε σταδιακά αρχίζοντας από το σήμα $v(t)$, ολισθαίνοντας στον χρόνο για να βρούμε το $v(t-2)$, κλιτακωνόντας τον χρόνο για να βρούμε το $v(2t-2)$, ευτελώνοντας κατοπτρικά στον χρόνο για να βρούμε το $v(-2t-2)$ και τέλος παίρνουμε το συσφιγμένο ως προς τον άξονα των χρόνων για να βρούμε το αρνητικό του μέχρι τώρα κροταλέφιατος, δηλαδή το $-v(-2t-2)$. Η διαδικασία αυτή δείχνεται στα σχήματα που ακολουθούν.



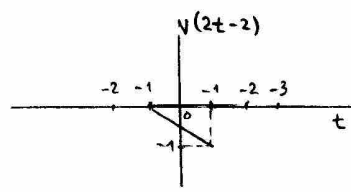
Σx.1

Καθυστέρηση
κατά 2



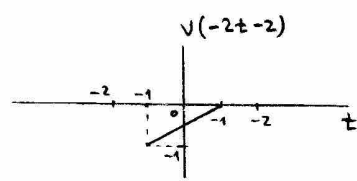
Σx.2

Επιτάχυνση
χρόνου
κατά 2



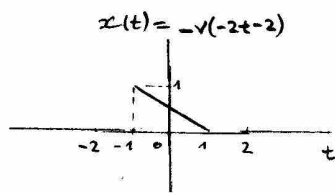
Σx.3

Κατοπτρισμός
στον
χρόνο



Σx.4

Αντίστροφη
Πρόσθεση
Πλάτους



Σx.5

Συμφωνείται ότι στο κριτήριο αυτό μπορούμε να καταλήξουμε βασισμένοι στον ορισμό του $v(t)$:

$$v(t) = -\left(\frac{1}{4}t + 1\right) [u(t+4) - u(t)] \Leftrightarrow v(t) = \begin{cases} -\left(\frac{1}{4}t + 1\right) & \text{για } -4 \leq t \leq 0 \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

Με βάση αυτό, το σήμα $x(t)$ είναι:

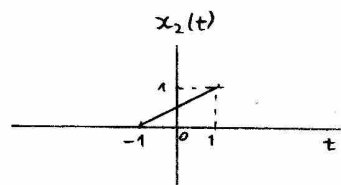
$$x(t) = -v(-2t-2) = \begin{cases} -\left[-\left(\frac{1}{4}(-2t-2) + 1\right)\right] & \text{για } -4 \leq -2t-2 \leq 0 \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$x(t) = \begin{cases} -\frac{1}{2}t + \frac{1}{2} & \text{για } -1 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

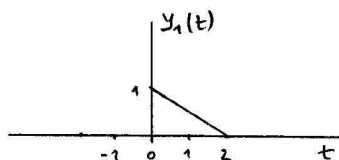
Η γραμμική παράσταση του $x(t)$ είναι ακριβώς αυτή του Σx.5.

8:

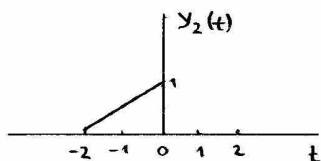
$$x_2(t) = x(-t) = \begin{cases} -\frac{1}{2}(-t) + \frac{1}{2} = \frac{1}{2}t + \frac{1}{2} & \text{για } -1 \leq t \leq 1 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases}$$



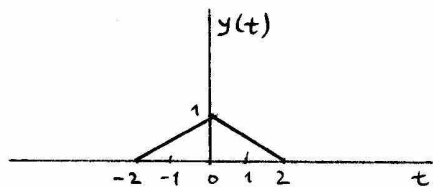
$$y_1(t) = x(t) * \delta(t-1) = x(t-1) = \begin{cases} -\frac{1}{2}(t-1) + \frac{1}{2} & \text{για } -1 \leq t-1 \leq 1 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases} = \begin{cases} -\frac{1}{2}t + 1 & \text{για } 0 \leq t \leq 2 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases}$$



$$y_2(t) = x_2(t) * \delta(t+1) = x_2(t+1) = \begin{cases} \frac{1}{2}(t+1) + \frac{1}{2} & \text{για } -1 \leq t+1 \leq 1 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases} = \begin{cases} \frac{1}{2}t + 1 & \text{για } -2 \leq t \leq 0 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases}$$



$$y(t) = y_1(t) + y_2(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}t + 1 & \text{για } -2 \leq t \leq 0 \\ -\frac{1}{2}t + 1 & \text{για } 0 \leq t \leq 2 \\ 0 & \text{αλλού} \end{cases}$$



$$\begin{aligned}
 8. \quad Y(\Omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} y(t) e^{-j\Omega t} dt = \int_{-2}^0 \left(\frac{1}{2}t+1\right) e^{-j\Omega t} dt + \int_0^2 \left(-\frac{1}{2}t+1\right) e^{-j\Omega t} dt = \\
 &= \underbrace{\frac{1}{2} \int_{-2}^0 t e^{-j\Omega t} dt}_{Y_1(\Omega)} + \underbrace{\int_{-2}^0 e^{-j\Omega t} dt}_{Y_2(\Omega)} - \underbrace{\frac{1}{2} \int_0^2 t e^{-j\Omega t} dt}_{Y_3(\Omega)} + \underbrace{\int_0^2 e^{-j\Omega t} dt}_{Y_4(\Omega)} \quad (1)
 \end{aligned}$$

ónou

$$\begin{aligned}
 Y_1(\Omega) &= \frac{1}{2} \int_{-2}^0 t e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{2} \frac{1}{-j\Omega} \int_{-2}^0 t d(e^{-j\Omega t}) = \\
 &= \frac{1}{-2j\Omega} \left[t e^{-j\Omega t} \Big|_{-2}^0 - \int_{-2}^0 e^{-j\Omega t} dt \right] = \\
 &= \frac{1}{-2j\Omega} \left[0 - (-2) e^{-j\Omega(-2)} - \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_{-2}^0 \right] = \\
 &= \frac{1}{-2j\Omega} \left[2 e^{j2\Omega} + \frac{1}{j\Omega} (e^0 - e^{-j\Omega(-2)}) \right] = \\
 &= \frac{1}{-2j\Omega} \left[2 e^{j2\Omega} + \frac{1}{j\Omega} (1 - e^{j2\Omega}) \right] = \\
 &= \frac{e^{j2\Omega}}{-j\Omega} + \frac{1}{2\Omega^2} - \frac{e^{j2\Omega}}{2\Omega^2} \quad (1a)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 Y_2(\Omega) &= \int_{-2}^0 e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_{-2}^0 = \frac{1}{-j\Omega} (e^0 - e^{-j\Omega(-2)}) = \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} (1 - e^{j2\Omega}) = \frac{1}{-j\Omega} + \frac{e^{j2\Omega}}{j\Omega} \quad (1b)
 \end{aligned}$$

$$Y_3(\Omega) = \frac{1}{2} \int_0^2 t e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{2} \frac{1}{-j\Omega} \int_0^2 t d(e^{-j\Omega t}) =$$

$$= \frac{1}{-2j\Omega} \left[t e^{-j\Omega t} \Big|_0^2 - \int_0^2 e^{-j\Omega t} dt \right] =$$

$$= \frac{1}{-2j\Omega} \left[2 e^{-j\Omega 2} - 0 - \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_0^2 \right] =$$

$$= \frac{1}{-2j\Omega} \left[2 e^{-j\Omega 2} + \frac{1}{j\Omega} (e^{-j\Omega 2} - e^0) \right] =$$

$$= \frac{1}{-2j\Omega} \left[2 e^{-j\Omega 2} + \frac{e^{-j\Omega 2}}{j\Omega} - \frac{1}{j\Omega} \right] =$$

$$= \frac{e^{-j\Omega 2}}{-j\Omega} + \frac{e^{-j\Omega 2}}{2\Omega^2} - \frac{1}{2\Omega^2} \quad (17)$$

$$Y_4(\Omega) = \int_0^2 e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_0^2 = \frac{1}{-j\Omega} (e^{-j\Omega 2} - e^0) =$$

$$= \frac{e^{-j2\Omega}}{-j\Omega} + \frac{1}{j\Omega} \quad (18)$$

Με βάση τα κριτήρια εφάρτα αυτά η (1) γίνεται:

$$Y(\Omega) = \underbrace{\left[\frac{e^{j2\Omega}}{-j\Omega} + \frac{1}{2\Omega^2} - \frac{j2\Omega}{2\Omega^2} \right]}_{(17)} + \underbrace{\left[\frac{1}{-j\Omega} + \frac{j2\Omega}{j\Omega} \right]}_{(18)} - \underbrace{\left[\frac{-j2\Omega}{-j\Omega} + \frac{-j2\Omega}{2\Omega^2} - \frac{1}{2\Omega^2} \right]}_{(17)} + \underbrace{\left[\frac{e^{-j2\Omega}}{-j\Omega} + \frac{1}{j\Omega} \right]}_{(18)} =$$

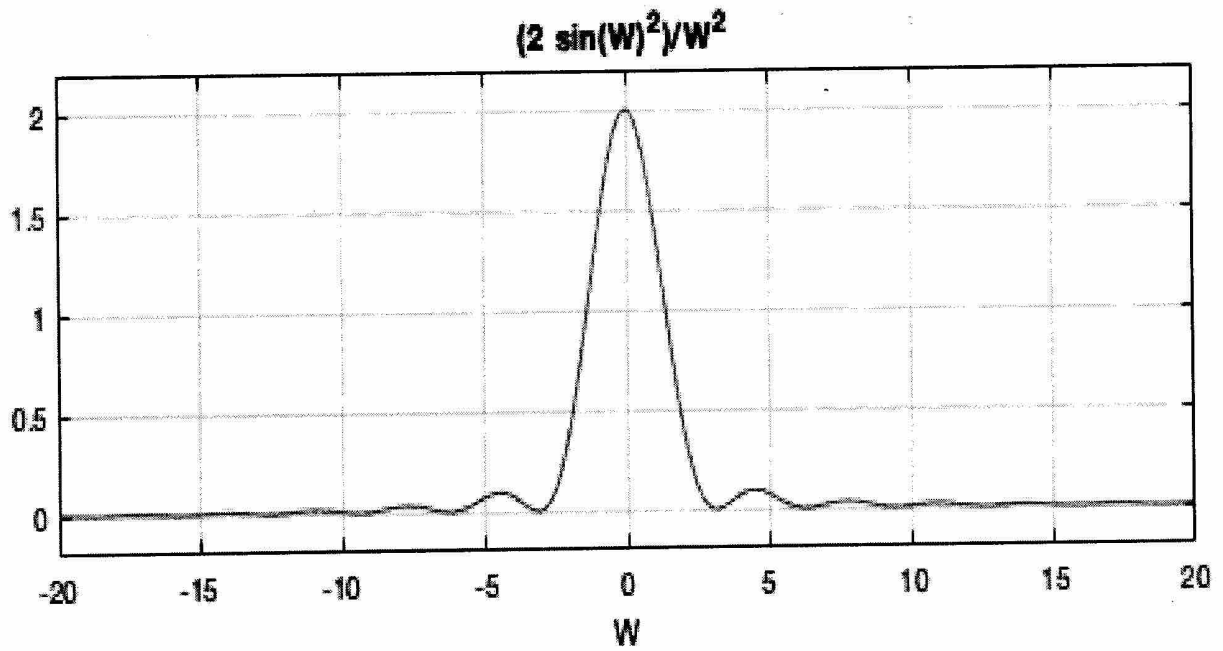
$$= \frac{1}{2\Omega^2} - \frac{j2\Omega}{2\Omega^2} + \frac{-j2\Omega}{j\Omega} - \frac{-j2\Omega}{2\Omega^2} + \frac{1}{2\Omega^2} - \frac{e^{-j2\Omega}}{j\Omega} =$$

$$= \frac{2}{2\Omega^2} - \frac{j2\Omega + e^{-j2\Omega}}{2\Omega^2} = \frac{1}{\Omega^2} - \frac{2\cos(2\Omega)}{2\Omega^2} = \frac{1 - \cos(2\Omega)}{\Omega^2} = \frac{1 - [1 - 2\sin^2(\Omega)]}{\Omega^2} =$$

$$= \frac{2\sin^2(\Omega)}{\Omega^2}$$

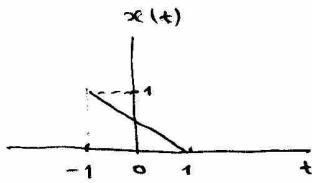

```
syms W
```

```
Y(W) = 2 * sin(W) * sin(W) / (W * W);  
subplot(2,1,1); ezplot(Y(W), [-20 20]); grid on;  
ylim([-0.2,2.2]);
```



ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο μετασχηματισμός Fourier του σήματος $x(t) = \frac{1}{2}(1-t)$ για $-1 \leq t \leq 1$ και $x(t) = 0$ αλλιώς.

ΛΥΣΗ



$$\begin{aligned}
 X(\Omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\Omega t} dt = \int_{-1}^1 \frac{1}{2}(1-t) e^{-j\Omega t} dt = \\
 &= \frac{1}{2} \left[\int_{-1}^1 e^{-j\Omega t} dt - \int_{-1}^1 t e^{-j\Omega t} dt \right] = \frac{1}{2} [X_1(\Omega) - X_2(\Omega)] \quad (1)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{όπου} \\
 X_1(\Omega) &= \int_{-1}^1 e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_{-1}^1 = \frac{1}{-j\Omega} (e^{-j\Omega} - e^{+j\Omega}) = \\
 &= \frac{1}{j\Omega} 2j \sin \Omega = \frac{2}{\Omega} \sin \Omega \quad (2)
 \end{aligned}$$

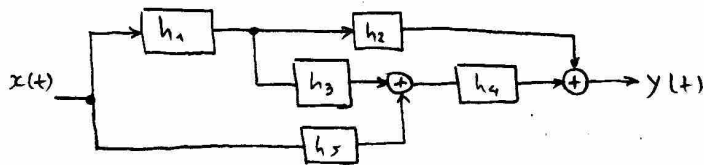
$$\begin{aligned}
 X_2(\Omega) &= \int_{-1}^1 t e^{-j\Omega t} dt = \frac{1}{-j\Omega} \int_{-1}^1 t d(e^{-j\Omega t}) = \langle \text{κατά παράγοντες} \rangle \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} \left[t e^{-j\Omega t} \Big|_{-1}^1 - \int_{-1}^1 e^{-j\Omega t} dt \right] = \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} \left[(e^{-j\Omega} - (-1)e^{-j\Omega(-1)}) - \frac{1}{-j\Omega} e^{-j\Omega t} \Big|_{-1}^1 \right] = \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} \left[(e^{-j\Omega} + e^{j\Omega}) + \frac{1}{j\Omega} (e^{-j\Omega} - e^{+j\Omega}) \right] = \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} \left[2 \cos \Omega + \frac{1}{j\Omega} (-2j \sin \Omega) \right] = \\
 &= \frac{1}{-j\Omega} \left[2 \cos \Omega - \frac{2}{\Omega} \sin \Omega \right] = \\
 &= -\frac{2}{j\Omega} \cos \Omega + \frac{2}{j\Omega^2} \sin \Omega \quad (3)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (1) \xrightarrow{(2,3)} X(\Omega) &= \frac{1}{2} [X_1(\Omega) - X_2(\Omega)] = \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{2}{\Omega} \sin \Omega + \frac{2}{j\Omega} \cos \Omega - \frac{2}{j\Omega^2} \sin \Omega \right] = \\ &= \frac{\sin \Omega}{\Omega} + \frac{1}{j\Omega} \left(\cos \Omega - \frac{\sin \Omega}{\Omega} \right) = \\ &= \frac{\sin \Omega}{\Omega} - j \frac{1}{\Omega} \left(\cos \Omega - \frac{\sin \Omega}{\Omega} \right) \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η κρουστική απόκριση του συστήματος των σχημάτων, όταν

$$h_1(t) = h_2(t) = h_5(t) = u(t)$$

$$h_3(t) = 5\delta(t), \quad h_4(t) = e^{-2t}u(t)$$



ΛΥΣΗ $h(t) \triangleq h = (h_1 * h_2) + h_4 * (h_1 * h_3 + h_5) =$

$$= (u(t) * u(t)) + h_4(t) * [(u(t) * 5\delta(t)) + u(t)] =$$

$$= t u(t) + h_4(t) * [5u(t) + u(t)] =$$

$$= t u(t) + \underbrace{h_4(t) * 6u(t)}_{h_6(t)}$$

$$h_6(t) = 6 h_4(t) * u(t) = 6 e^{-2t} u(t) * u(t) =$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-2\tau} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = 6 \int_0^{t-2\tau} e^{-2\tau} d\tau = 6 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) e^{-2\tau} \Big|_0^t =$$

$$= -3 (e^{-2t} - e^0) = 3 (1 - e^{-2t})$$

$$\text{ή } h_6(t) = 3 (1 - e^{-2t}) u(t)$$

Τελικά

$$h(t) = t u(t) + 3(1 - e^{-2t}) u(t) =$$

$$= (t + 3 - 3e^{-2t}) u(t)$$

ΑΣΚΗΣΗ Η κραυγατική απόκριση γραμμικού συστήματος είναι $h(t) = \delta(t) - 2e^{-t}u(t)$.
 Να υπολογιστεί η έξοδος για μη είσοδο $x(t) = \text{sgn}(t)$

ΛΥΣΗ Α' τρόπος - πεδίο χρόνου

$$x(t) = \text{sgn}(t) = u(t) - u(-t)$$

Άρα

$$y(t) = h(t) * x(t) = [\delta(t) - 2e^{-t}u(t)] * [u(t) - u(-t)] =$$

$$= \underbrace{\delta(t) * u(t)}_{u(t)} - \underbrace{\delta(t) * u(-t)}_{u(-t)} - \underbrace{2e^{-t}u(t) * u(t)}_{y_1(t)} + \underbrace{2e^{-t}u(t) * u(-t)}_{y_2(t)} =$$

$$= u(t) - u(-t) - y_1(t) + y_2(t)$$

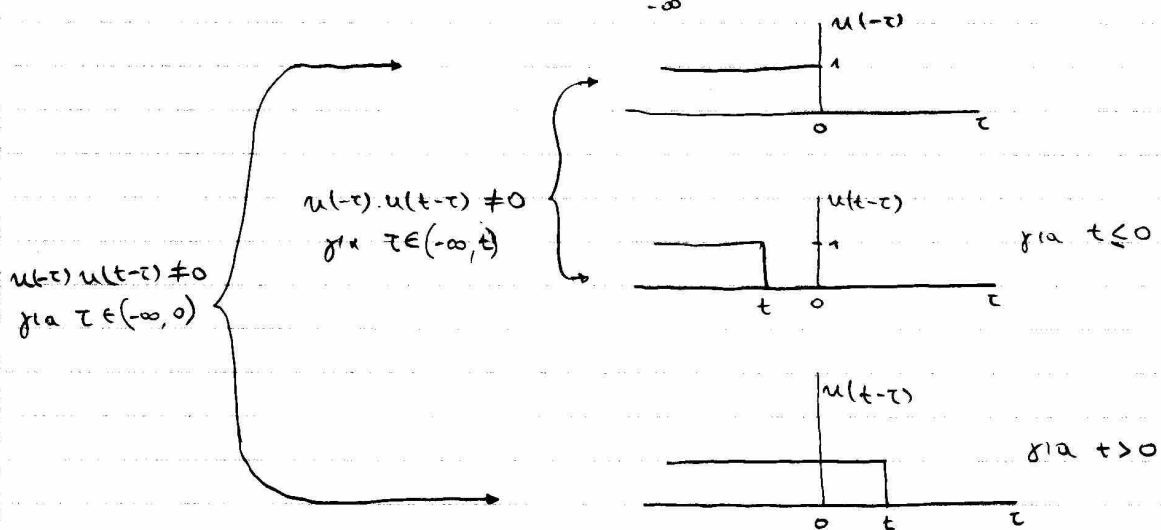
Άλλα

$$y_1(t) = 2e^{-t}u(t) * u(t) = 2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\tau} u(\tau) u(t-\tau) d\tau =$$

$$= 2 \int_0^t e^{-\tau} d\tau = -2e^{-\tau} \Big|_0^t = -2(e^{-t} - e^0) = 2(1 - e^{-t}) \Rightarrow y_1(t) = 2(1 - e^{-t})u(t)$$

$$y_2(t) = 2e^{-t}u(t) * u(-t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(-\tau) \cdot 2e^{-(t-\tau)} u(t-\tau) d\tau =$$

$$= 2e^{-t} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\tau} u(-\tau) u(t-\tau) d\tau$$



Για τον υπολογισμό του $y_2(t)$ διασπίνουμε 2 περιπτώσεις:

α. $t \leq 0$:

$$y_2(t) = 2e^{-t} \int_{-\infty}^t e^{\tau} d\tau = 2e^{-t} e^{\tau} \Big|_{-\infty}^t = 2e^{-t} (e^t - e^{-\infty}) = 2e^{-t} e^t = 2$$

β. $t > 0$:

$$y_2(t) = 2e^{-t} \int_{-\infty}^0 e^{\tau} d\tau = 2e^{-t} e^{\tau} \Big|_{-\infty}^0 = 2e^{-t} (e^0 - e^{-\infty}) = 2e^{-t}$$

Συνεπώς: $y_2(t) = 2 \cdot u(-t) + 2e^{-t}u(t)$

Τελικά: $y_1(t) = u(t) - u(-t) - y_1(t) + y_2(t) =$
 $= u(t) - u(-t) - [2(1 - e^{-t})u(t)] + [2u(-t) + 2e^{-t}u(t)] =$
 $= 4e^{-t}u(t) - [u(t) - u(-t)] = 4e^{-t}u(t) - \text{sgn}(t)$

Ερωτήματα! Θα μπορούσε να χρησιμοποιήσουμε τη σχέση
 $\text{sgn}(t) = 2u(t) - 1$ για τον υπολογισμό της συνάρτησης.

$$\begin{aligned}y(t) &= h(t) * x(t) = [\delta(t) - 2e^{-t}u(t)] * [2u(t) - 1] = \\&= \delta(t) * 2u(t) - \delta(t) * 1 - 2e^{-t}u(t) * 2u(t) + \\&\quad + 2e^{-t}u(t) * 1 = \\&= 2u(t) - 1 - 4e^{-t}u(t) * u(t) + 2 = \langle \text{βλ. συνημίωρο} \rangle \\&= 2u(t) + 1 - 4(1 - e^{-t})u(t) = \\&= 2u(t) + 1 - 4u(t) + 4e^{-t}u(t) = \\&= 4e^{-t}u(t) - 2u(t) + 1 = \\&= 4e^{-t}u(t) - [2u(t) - 1] = \\&= 4e^{-t}u(t) - \text{sgn}(t)\end{aligned}$$

Σημειώνω:

- $\delta(t) * 1 = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau) \cdot 1 \, d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau) \, d\tau = 1$

- $2e^{-t}u(t) * 1 = \int_{-\infty}^{\infty} 2e^{-\tau}u(\tau) \cdot 1 \, d\tau = 2 \int_0^{\infty} e^{-\tau} \, d\tau =$
 $= 2e^{-\tau} \Big|_0^{\infty} = -2(e^{-\infty} - e^{-0}) = -2(0 - 1) = 2$

B! τρένος - περίσσωμα

$$H(\Omega) = \mathcal{F}\{\delta(t) - 2e^{-t}u(t)\} = 1 - 2 \cdot \frac{1}{1+j\Omega}$$

$$X(\Omega) = \mathcal{F}\{\text{sgn}(t)\} = \frac{2}{j\Omega}$$

$$Y(\Omega) = X(\Omega) \cdot H(\Omega) = \frac{2}{j\Omega} \left(1 - 2 \frac{1}{1+j\Omega} \right) = \frac{2}{j\Omega} - \underbrace{\frac{4}{j\Omega(1+j\Omega)}}_{G(\Omega)}$$

H $G(\Omega)$ αναλύεται σε τέρμα ελαίστωκ ωτ τέρμα:

$$G(\Omega) = \frac{4}{j\Omega(1+j\Omega)} = \frac{A}{j\Omega} + \frac{B}{1+j\Omega}$$

ότω

$$A = j\Omega G(\Omega) \Big|_{j\Omega=0} = \frac{4}{1+j\Omega} \Big|_{j\Omega=0} = \frac{4}{1} = 4$$

$$B = (1+j\Omega) G(\Omega) \Big|_{j\Omega=-1} = \frac{4}{j\Omega} \Big|_{j\Omega=-1} = \frac{4}{-1} = -4$$

Άρα

$$Y(\Omega) = \frac{2}{j\Omega} - \left(\frac{4}{j\Omega} + \frac{-4}{1+j\Omega} \right) = \frac{-2}{j\Omega} + \frac{4}{1+j\Omega}$$

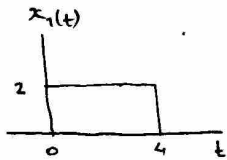
\mathcal{F}^{-1}

$$\begin{aligned} y(t) &= -\mathcal{F}^{-1}\left\{\frac{2}{j\Omega}\right\} + 4\mathcal{F}^{-1}\left\{\frac{1}{1+j\Omega}\right\} = -\text{sgn}(t) + 4e^{-t}u(t) = \\ &= 4e^{-t}u(t) - \text{sgn}(t) \end{aligned}$$

ΑΙΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο ΜΦ των συστημάτων:

α. $x_1(t) = 2[u(t) - u(t-4)]$ γ. $x_3(t) = 2t[u(t) - u(t-4)]$
 β. $x_2(t) = e^{-3t}[u(t) - u(t-4)]$ δ. $x_4(t) = \cos 4\pi t [u(t) - u(t-4)]$

ΛΥΣΗ α. $X_1(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x_1(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} 2[u(t) - u(t-4)] e^{-j\omega t} dt =$
 $= 2 \int_0^4 e^{-j\omega t} dt = 2 \cdot \frac{1}{-j\omega} e^{-j\omega t} \Big|_0^4 = \frac{-2}{j\omega} (e^{-j\omega 4} - e^0) =$
 $= \frac{2}{j\omega} (1 - e^{-j4\omega}) = \frac{2}{j\omega} e^{-j2\omega} (e^{j2\omega} - e^{-j2\omega}) =$
 $= \frac{2}{j\omega} e^{-j2\omega} 2j \sin 2\omega = 4 e^{-j2\omega} \frac{\sin 2\omega}{\omega} = 8 e^{-j2\omega} \frac{\sin 2\omega}{2\omega}$



Ένας άλλος τρόπος υπολογισμού του $X_1(\omega)$ είναι αυτός μέσω των ιδιοτήτων του ΜΦ:

$$\begin{aligned} F\{x_1(t)\} &= F\{2[u(t) - u(t-4)]\} \Rightarrow \\ X_1(\omega) &= 2[F\{u(t)\} - F\{u(t-4)\}] = \\ &= 2[U(\omega) - e^{-j\omega 4} U(\omega)] = \\ &= 2U(\omega)(1 - e^{-j\omega 4}) = \\ &= 2\left[\frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega)\right](1 - e^{-j\omega 4}) = \\ &= 2\frac{1}{j\omega}(1 - e^{-j\omega 4}) + \underbrace{2\pi \delta(\omega)(1 - e^{-j\omega 4})} \end{aligned}$$

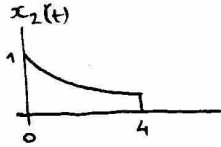
Αλλά $X(\omega) \delta(\omega) = X(0) \delta(\omega)$ οπότε ο δεύτερος όρος γίνεται:

$$2\pi(1 - e^{-j\omega 4}) \delta(\omega) = 2\pi(1 - e^0) \delta(\omega) = 2\pi \cdot 0 \cdot \delta(\omega) = 0$$

Τελικά

$$X_1(\omega) = \frac{2}{j\omega}(1 - e^{-j\omega 4}) = \dots = 8 e^{-j2\omega} \frac{\sin 2\omega}{2\omega}$$

$$\begin{aligned}
 \text{b. } X_2(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x_2(t) e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-3t} [u(t) - u(t-4)] e^{-j\omega t} dt = \\
 &= \int_0^4 e^{-3t} e^{-j\omega t} dt = \int_0^4 e^{-(3+j\omega)t} dt =
 \end{aligned}$$

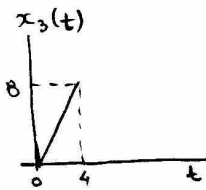


$$= \frac{1}{-(3+j\omega)} e^{-(3+j\omega)t} \Big|_0^4 = \frac{-1}{3+j\omega} [e^{-(3+j\omega)4} - e^0] =$$

$$= \frac{1}{3+j\omega} [1 - e^{-(3+j\omega)4}] =$$

$$= \frac{1}{3+j\omega} (1 - e^{-12} e^{-j\omega 4})$$

$$\begin{aligned}
 \gamma. X_3(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x_3(t) e^{-j\omega t} dt = 2 \int_0^4 t e^{-j\omega t} dt = 2 \frac{1}{-j\omega} \int_0^4 t d(e^{-j\omega t}) = \langle \text{odkalkujemy teraz} \rangle \\
 & \quad \langle \text{napiszemy} \rangle
 \end{aligned}$$



$$= \frac{-2}{j\omega} \left[t e^{-j\omega t} \Big|_0^4 - \int_0^4 e^{-j\omega t} dt \right] =$$

$$= \frac{-2}{j\omega} \left[(4 e^{-j\omega 4} - 0) - \frac{1}{-j\omega} e^{-j\omega t} \Big|_0^4 \right] =$$

$$= \frac{-2}{j\omega} \left[4 e^{-j\omega 4} + \frac{1}{j\omega} (e^{-j\omega 4} - e^0) \right] =$$

$$= \frac{-2}{j\omega} 4 e^{-j\omega 4} + \frac{-2}{j\omega} \frac{1}{j\omega} (e^{-j\omega 4} - 1) =$$

$$= \frac{-8}{j\omega} e^{-j\omega 4} + \frac{2}{\omega^2} (e^{-j\omega 4} - 1) =$$

$$= \frac{8j\omega}{\omega^2} e^{-j\omega 4} + \frac{2}{\omega^2} (e^{-j\omega 4} - 1) =$$

$$= \frac{j}{\omega^2} [(8j\omega + 2) e^{-j\omega 4} - 2]$$

$$\delta. X_4(j\Omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x_4(t) e^{-j\Omega t} dt = \int_0^4 \cos 4\pi t e^{-j\Omega t} dt =$$

$$= \int_0^4 \frac{1}{2} (e^{j4\pi t} + e^{-j4\pi t}) e^{-j\Omega t} dt =$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^4 e^{-j(\Omega-4\pi)t} dt + \frac{1}{2} \int_0^4 e^{-j(\Omega+4\pi)t} dt =$$

$$= \frac{1}{2} \frac{1}{-j(\Omega-4\pi)} e^{-j(\Omega-4\pi)t} \Big|_0^4 + \frac{1}{2} \frac{1}{-j(\Omega+4\pi)} e^{-j(\Omega+4\pi)t} \Big|_0^4 =$$

$$= \frac{-1}{2j(\Omega-4\pi)} [e^{-j(\Omega-4\pi)4} - e^0] + \frac{-1}{2j(\Omega+4\pi)} [e^{-j(\Omega+4\pi)4} - e^0] =$$

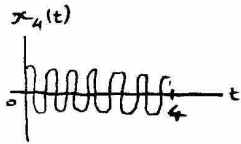
$$= \frac{1}{2j(\Omega-4\pi)} [1 - e^{-j(\Omega-4\pi)4}] + \frac{1}{2j(\Omega+4\pi)} [1 - e^{-j(\Omega+4\pi)4}] =$$

$$= \frac{e^{-j(\Omega-4\pi)2}}{2j(\Omega-4\pi)} [e^{+j(\Omega-4\pi)2} - e^{-j(\Omega-4\pi)2}] + \frac{e^{-j(\Omega+4\pi)2}}{2j(\Omega+4\pi)} [e^{+j(\Omega+4\pi)2} - e^{-j(\Omega+4\pi)2}] =$$

$$= \frac{e^{-j(\Omega-4\pi)2}}{2j(\Omega-4\pi)} \cdot 2j \sin(\Omega-4\pi)2 + \frac{e^{-j(\Omega+4\pi)2}}{2j(\Omega+4\pi)} \cdot 2j \sin(\Omega+4\pi)2 =$$

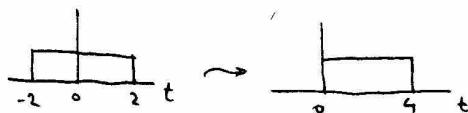
$$= 2e^{-j(2\Omega-8\pi)} \frac{\sin(2\Omega-8\pi)}{(2\Omega-8\pi)} + 2e^{-j(2\Omega+8\pi)} \frac{\sin(2\Omega+8\pi)}{(2\Omega+8\pi)} =$$

$$= 2e^{-j2\Omega} \frac{\sin(2\Omega-8\pi)}{(2\Omega-8\pi)} + 2e^{-j2\Omega} \frac{\sin(2\Omega+8\pi)}{(2\Omega+8\pi)}$$



↑
 υποδείξεις
 των ορίσμων
 της κυματοσυνάρτησης
 στον χρόνο.
 [κατευθύνει τον
 τετραγωνικό παλμό
 κατά 2 μονάδες χρόνο]

↙
 υποδείξεις τη συνθήκη
 των φασμάτων sinc και \$\delta(2\Omega \pm 8\pi)\$
 στη συχνότητα.



ΑΙΚΗΣΗ

Να υπολογιστεί και να σχεδιαστεί ο ΜΦ του σήματος

$$x(t) = Ae^{-\beta t} \cos \omega_0 t u(t), \text{ όπου } \operatorname{Re}\{\beta\} > 0$$

ΛΥΣΗ

$$x(t) = Ae^{-\beta t} u(t) \cdot \cos \omega_0 t = x_1(t) \cdot x_2(t)$$

$$\text{όπου } x_1(t) = Ae^{-\beta t} u(t)$$

$$x_2(t) = \cos \omega_0 t$$

$$\text{Άλλα } X_1(\omega) = \frac{A}{\beta + j\omega}$$

$$X_2(\omega) = \pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)]$$

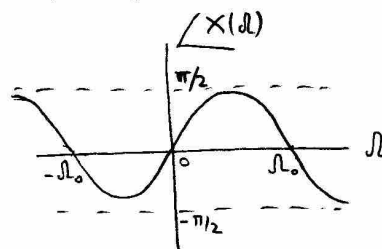
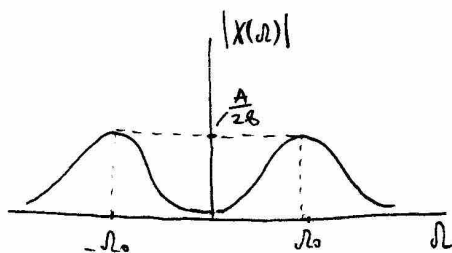
Από την ιδιότητα του πολλαπλασιασμού στο χρόνο έχουμε:

$$x_1(t) \cdot x_2(t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{2\pi} X_1(\omega) * X_2(\omega)$$

Έτσι

$$X(\omega) = \frac{1}{2\pi} \frac{A}{\beta + j\omega} * \pi [\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)] =$$

$$= \frac{A/2}{\beta + j(\omega - \omega_0)} + \frac{A/2}{\beta + j(\omega + \omega_0)}$$



Σημείωση: Στο ίδιο αποτέλεσμα θα έρθατε καταλήγοντας χρησιμοποιώντας την ιδιότητα της αλλαγής στο χρόνο, αφού πρώτα εκφράζατε το $\cos \omega_0 t$ μέσω του τύπου του Euler.

$$x_2(t) = \cos \omega_0 t = \frac{1}{2} (e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) \rightsquigarrow$$

$$x(t) = x_1(t) \cdot x_2(t) = x_1(t) \cdot \frac{1}{2} (e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) = \frac{1}{2} e^{j\omega_0 t} x_1(t) + \frac{1}{2} e^{-j\omega_0 t} x_1(t)$$

Άρα

$$X(\omega) = \frac{1}{2} X_1(\omega + \omega_0) + \frac{1}{2} X_1(\omega - \omega_0) = \frac{1}{2} \frac{A}{\beta + j(\omega + \omega_0)} + \frac{1}{2} \frac{A}{\beta + j(\omega - \omega_0)}$$

ΣΗΜΕΙΩΣΗ

Υπολογισμός φέρων και φάσης του φαινομένου $X(\omega) = \frac{A/2}{b+j(\omega-\omega_0)} + \frac{A/2}{b+j(\omega+\omega_0)}$ (1)

Θέτω $\omega-\omega_0 = \omega_-$ και $\omega+\omega_0 = \omega_+$ οπότε έχουμε:

$$\begin{aligned} X(\omega) &= \frac{A/2}{b+j\omega_-} + \frac{A/2}{b+j\omega_+} = \frac{A}{2} \left[\frac{1}{b+j\omega_-} + \frac{1}{b+j\omega_+} \right] = \\ &= \frac{A}{2} \left[\frac{b-j\omega_-}{(b+j\omega_-)(b-j\omega_-)} + \frac{b-j\omega_+}{(b+j\omega_+)(b-j\omega_+)} \right] = \\ &= \frac{A}{2} \left[\frac{b-j\omega_-}{b^2+\omega_-^2} + \frac{b-j\omega_+}{b^2+\omega_+^2} \right] = \\ &= \frac{A}{2} \left[\frac{(b-j\omega_-) \overbrace{(b^2+\omega_+^2)}^{C_+} + (b-j\omega_+) \overbrace{(b^2+\omega_-^2)}^{C_-}}{\underbrace{(b^2+\omega_-^2)(b^2+\omega_+^2)}_{D=C_+C_-}} \right] = \\ &= \frac{A}{2D} \left[(b-j\omega_-) C_+ + (b-j\omega_+) C_- \right] = \\ &= \frac{A}{2D} \left[bC_+ - j\omega_- C_+ + bC_- - j\omega_+ C_- \right] = \\ &= \frac{A}{2D} \left[\underbrace{b(C_+ + C_-) - j(\omega_- C_+ + \omega_+ C_-)}_{X_1(\omega)} \right] \end{aligned} \quad (2)$$

Η σχέση (2) εκφράζει το $X(\omega)$ ως ένα διγώνιο στη γενική μορφή $x+jy$ του οποίου το μέτρο και η φάση προκύπτει να υπολογιστούν ως $\sqrt{x^2+y^2}$ και $\tan^{-1}\left(\frac{y}{x}\right)$ αντίστοιχα. Συνεπώς για το $X_1(\omega)$ έχουμε:

$$|X_1(\omega)| = \sqrt{b^2(C_+ + C_-)^2 + (\omega_- C_+ + \omega_+ C_-)^2} \quad (3)$$

$$\angle X_1(\omega) = \tan^{-1} \frac{-(\omega_- C_+ + \omega_+ C_-)}{b(C_+ + C_-)} \quad (4)$$

Τέλος, για το $X(\omega) = \frac{A}{2D} X_1(\omega)$ έχουμε

$$|X(\omega)| = \frac{A}{2D} |X_1(\omega)| \quad (5)$$

$$\angle X(\omega) = \angle X_1(\omega) \quad (6)$$

ΕΦΑΡΜΟΓΗ

Για $A=4$, $B=2$, $\omega_0=2\pi$ το φάσμα και η φάση του $X(\omega)$ γίνονται:

$$\omega_- = \omega - \omega_0 = \omega - 2\pi$$

$$\omega_+ = \omega + \omega_0 = \omega + 2\pi$$

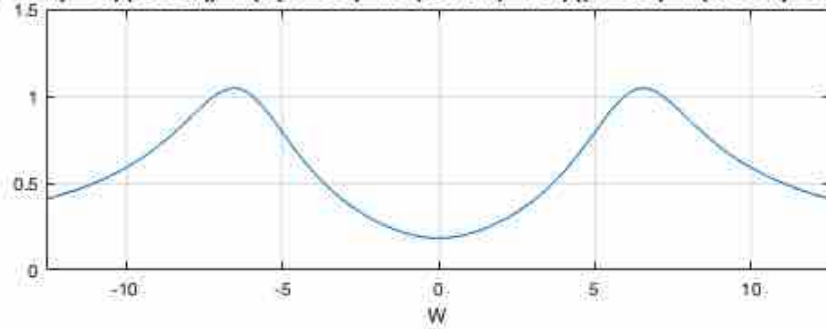
$$C_+ = B^2 + \omega_+^2 = 4 + (\omega + 2\pi)^2$$

$$C_- = B^2 + \omega_-^2 = 4 + (\omega - 2\pi)^2$$

$$D = C_+ C_- = [4 + (\omega + 2\pi)^2][4 + (\omega - 2\pi)^2]$$

Οι γραμμικές παραστάσεις του φάσματος και της φάσης του $X(\omega)$ φαίνονται στις βεβίδες που ακολουθούν, μαζί με εκτίμητες για διαφορετικές τιμές των A , B , ω_0 .

$$2\pi) + ((W + 2\pi)^2 + 4)(W - 2\pi)^2 + (4(W - 2\pi)^2 + 4(W + 2\pi)^2 + 32)((W - 2\pi)^2 + (W + 2\pi)^2 + 8))^{1/2} / (((W$$

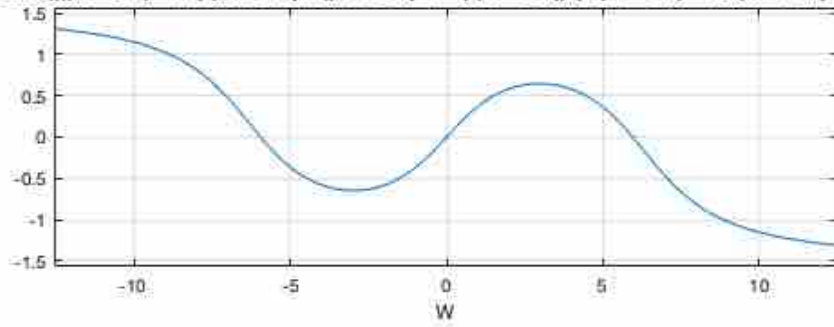


$$A=4$$

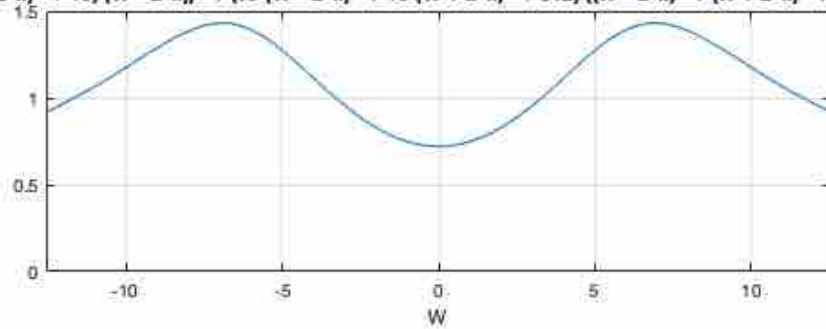
$$b=2$$

$$W_0=2\pi$$

$$- \operatorname{atan}\left(\frac{((W - 2\pi)^2 + 4)(W + 2\pi) + ((W + 2\pi)^2 + 4)(W - 2\pi)}{2(W - 2\pi)^2 + 2(W + 2\pi)^2 + 16}\right)$$



$$+ ((W + 2\pi)^2 + 16)(W - 2\pi)^2 + (16(W - 2\pi)^2 + 16(W + 2\pi)^2 + 512)((W - 2\pi)^2 + (W + 2\pi)^2 + 32))^{1/2} / (($$

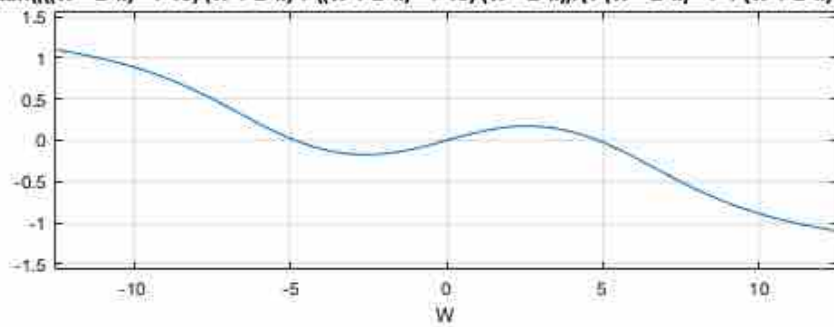


$$A=10$$

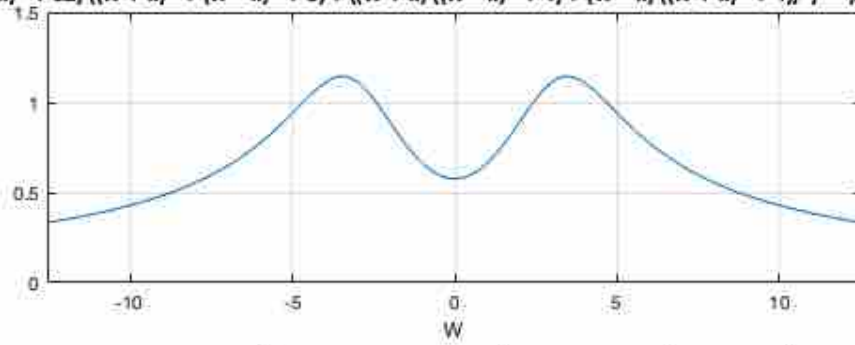
$$b=4$$

$$W_0=2\pi$$

$$- \operatorname{atan}\left(\frac{((W - 2\pi)^2 + 16)(W + 2\pi) + ((W + 2\pi)^2 + 16)(W - 2\pi)}{4(W - 2\pi)^2 + 4(W + 2\pi)^2 + 128}\right)$$



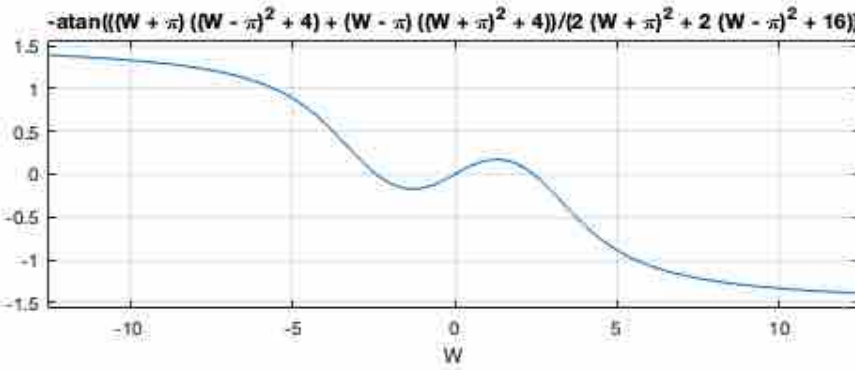
$$+ 4 (W - \pi)^2 + 32) ((W + \pi)^2 + (W - \pi)^2 + 8) + ((W + \pi) (W - \pi)^2 + 4) + (W - \pi) ((W + \pi)^2 + 4))^2)^{1/2} / (((W - \pi)^2$$



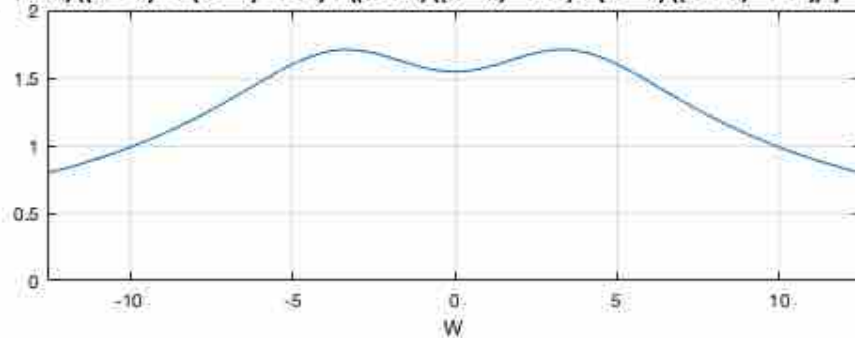
A=4

b=2

W0=π



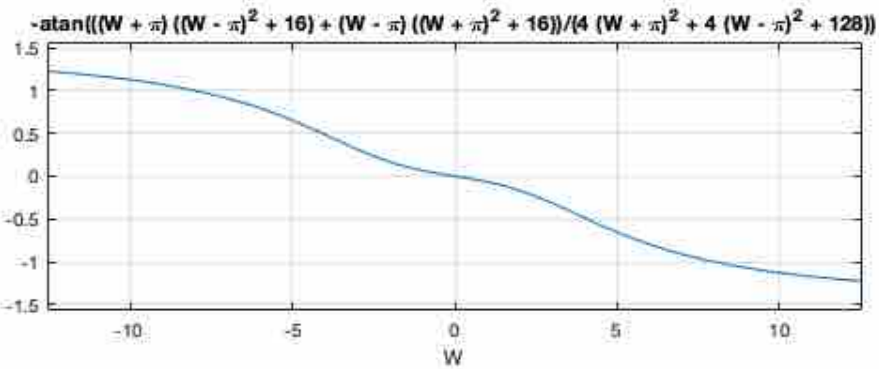
$$5 (W - \pi)^2 + 512) ((W + \pi)^2 + (W - \pi)^2 + 32) + ((W + \pi) (W - \pi)^2 + 16) + (W - \pi) ((W + \pi)^2 + 16))^2)^{1/2} / (((W - \pi)^2$$



A=10

b=4

W0=π



Matlab code

```
syms W

A = 4;
b = 2;
W0 = 2*pi;
Wm = W - W0;
Wp = W + W0;
Cp = b*b + Wp*Wp;
Cm = b*b + Wm*Wm;
D = Cp * Cm;

magX(W) = (A/(2*D))*sqrt((b*b*(Cp+Cm)*(Cp+Cm)) + (Wm*Cp+Wp*Cm)*(Wm*Cp+Wp*Cm));
phaX(W) = atan(-(Wm*Cp+Wp*Cm)/(b*(Cp+Cm)));

subplot(2,1,1); ezplot(magX(W), [-4*pi 4*pi]); grid on; ylim([0, 1.5]);
subplot(2,1,2); ezplot(phaX(W), [-4*pi 4*pi]); grid on; ylim([-pi/2, pi/2]);
```


ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο ΜΦ του σήματος $x(t) = \cos(6\pi t + \frac{\pi}{8})$

ΛΥΣΗ A' τρόπος

$$x(t) = \cos(6\pi t + \frac{\pi}{8}) = \frac{1}{2} \left[e^{j(6\pi t + \frac{\pi}{8})} + e^{-j(6\pi t + \frac{\pi}{8})} \right] =$$

$$= \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{8}} e^{j6\pi t} + \frac{1}{2} e^{-j\frac{\pi}{8}} e^{-j6\pi t}$$

Λαμβάνοντας τον ΜΦ και των δύο τελετών και έχοντας υπόψη ότι

$$e^{j\Omega_0 t} \xleftrightarrow{F} 2\pi \delta(\Omega - \Omega_0)$$

βρίσκουμε:

$$X(\Omega) = \frac{1}{2} e^{j\frac{\pi}{8}} 2\pi \delta(\Omega - 6\pi) + \frac{1}{2} e^{-j\frac{\pi}{8}} 2\pi \delta(\Omega + 6\pi) =$$

$$= \pi \left[e^{j\frac{\pi}{8}} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{-j\frac{\pi}{8}} \delta(\Omega + 6\pi) \right]$$

B' τρόπος

Γνωρίζοντας ότι $\cos(\Omega_0 t) \xleftrightarrow{F} \pi [\delta(\Omega - \Omega_0) + \delta(\Omega + \Omega_0)]$

① κλιμάκωση χρόνου

έχουμε $g(t) = \cos(6\pi t) \xleftrightarrow{F} \pi [\delta(\Omega - 6\pi) + \delta(\Omega + 6\pi)] = G(\Omega)$

Αλλά

$$x(t) = \cos(6\pi t + \frac{\pi}{8}) = \cos\left[6\pi\left(t + \frac{1}{48}\right)\right] = g\left(t + \frac{1}{48}\right)$$

Άρα, με βάση την ιδιότητα της ολισθήσεως στον χρόνο

② ολισθήση στον χρόνο

$$g(t - t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\Omega t_0} G(\Omega)$$

βρίσκουμε ότι:

$$X(\Omega) = F\left\{g\left(t + \frac{1}{48}\right)\right\} = e^{-j\Omega\left(-\frac{1}{48}\right)} G(\Omega) =$$

$$= e^{j\Omega/48} G(\Omega) = e^{j\Omega/48} \pi [\delta(\Omega - 6\pi) + \delta(\Omega + 6\pi)] =$$

$$= \pi \left[e^{j\Omega/48} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{j\Omega/48} \delta(\Omega + 6\pi) \right] = \langle \text{βλ. σφηκίδα} \rangle$$

$$= \pi \left[e^{j6\pi/48} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{j(-6\pi)/48} \delta(\Omega + 6\pi) \right] =$$

$$= \pi \left[e^{j\pi/8} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{-j\pi/8} \delta(\Omega + 6\pi) \right]$$

Σημείωση: $q(\xi) \delta(\xi - \xi_0) = q(\xi_0) \delta(\xi - \xi_0)$

Γ' τρόπος

$$\text{Έστω } c(t) = \cos t \xrightarrow{F} C(\Omega) = \pi [\delta(\Omega-1) + \delta(\Omega+1)]$$

① ολίσθηση στον χρόνο

$$\cos\left(t + \frac{\pi}{8}\right) \xrightarrow{F} e^{j\Omega\pi/8} C(\Omega) = e^{j\Omega\pi/8} \pi [\delta(\Omega-1) + \delta(\Omega+1)]$$

Καινοτάτος χρήση της ιδιότητας της κλιμάκωσης στον χρόνο

② κλιμάκωση χρόνου

$$x(\alpha t) \xrightarrow{F} \frac{1}{|\alpha|} X\left(\frac{\Omega}{\alpha}\right)$$

$$\begin{aligned} \text{Έχουμε: } \cos\left(6\pi t + \frac{\pi}{8}\right) &\xrightarrow{F} \frac{1}{6\pi} e^{j\frac{\Omega\pi}{6\pi \cdot 8}} \pi \left[\delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} - 1\right) + \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} + 1\right) \right] = \\ &= \frac{1}{6\pi} \pi \left[e^{j\frac{\Omega\pi}{6\pi \cdot 8}} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} - 1\right) + e^{j\frac{\Omega\pi}{6\pi \cdot 8}} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} + 1\right) \right] = \\ &= \frac{1}{6\pi} \pi \left[e^{j\frac{6\pi\pi}{6\pi \cdot 8}} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} - 1\right) + e^{j\frac{(-6\pi)\pi}{6\pi \cdot 8}} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} + 1\right) \right] = \\ &= \frac{1}{6\pi} \pi \left[e^{j\pi/8} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} - 1\right) + e^{-j\pi/8} \delta\left(\frac{\Omega}{6\pi} + 1\right) \right] = \\ &= \frac{1}{6\pi} \pi \left[e^{j\pi/8} \delta\left(\frac{\Omega - 6\pi}{6\pi}\right) + e^{-j\pi/8} \delta\left(\frac{\Omega + 6\pi}{6\pi}\right) \right] = \\ &= \frac{1}{6\pi} \pi \left[e^{j\pi/8} \frac{1}{\left|\frac{1}{6\pi}\right|} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{-j\pi/8} \frac{1}{\left|\frac{1}{6\pi}\right|} \delta(\Omega + 6\pi) \right] = \\ &= \pi \left[e^{j\pi/8} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{-j\pi/8} \delta(\Omega + 6\pi) \right] \end{aligned}$$

Συμφωνείται ότι στα παραπάνω έγινε χρήση της ιδιότητας της συνάρτησης $\delta(\xi)$:

$$\delta(\alpha\xi) = \frac{1}{|\alpha|} \delta(\xi)$$

Δ' τρόπος

$$\begin{aligned} F\left\{\cos\left(6\pi t + \frac{\pi}{8}\right)\right\} &= F\left\{\cos(6\pi t) \cos\left(\frac{\pi}{8}\right) - \sin(6\pi t) \sin\left(\frac{\pi}{8}\right)\right\} = \\ &= F\left\{\cos(6\pi t) \cdot \cos\left(\frac{\pi}{8}\right)\right\} - F\left\{\sin(6\pi t) \cdot \sin\left(\frac{\pi}{8}\right)\right\} = \\ &= \cos\left(\frac{\pi}{8}\right) F\left\{\cos(6\pi t)\right\} - \sin\left(\frac{\pi}{8}\right) F\left\{\sin(6\pi t)\right\} = \\ &= \cos\left(\frac{\pi}{8}\right) \pi \left[\delta(\Omega - 6\pi) + \delta(\Omega + 6\pi) \right] \\ &\quad - \sin\left(\frac{\pi}{8}\right) \frac{\pi}{j} \left[\delta(\Omega - 6\pi) - \delta(\Omega + 6\pi) \right] = \\ &= \pi \left[\left[\cos\left(\frac{\pi}{8}\right) + j \sin\left(\frac{\pi}{8}\right) \right] \delta(\Omega - 6\pi) + \right. \\ &\quad \left. \left[\cos\left(\frac{\pi}{8}\right) - j \sin\left(\frac{\pi}{8}\right) \right] \delta(\Omega + 6\pi) \right] = \\ &= \pi \left[e^{j\pi/8} \delta(\Omega - 6\pi) + e^{-j\pi/8} \delta(\Omega + 6\pi) \right] \end{aligned}$$

Ε' τρόπος

Ο ΜΦ ενός περιοδικού σήματος θα μπορούσε να υπολογιστεί από τη ΣΦ (συντελεστές Fourier) του σήματος μέσω των σχέσεων:

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \alpha_k e^{jk\omega_0 t} \xrightarrow{F} X(\omega) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} 2\pi \alpha_k \delta(\omega - k\omega_0) \quad (\text{βλ. σφαιρίδι})$$

Καταλαβαίνουμε ότι ο τρόπος αυτός είναι ίδιος με τον Α' τρόπο, αφού εκεί συστηματικά υπολογίζαμε τους συντελεστές της ΣΦ του περιοδικού σήματος $\cos(6\pi t + \frac{\pi}{8})$.

$$x(t) = \cos(6\pi t + \frac{\pi}{8}) = \sum_{k=1,-1} \alpha_k e^{jk6\pi t} \quad \text{όπου} \quad \alpha_k = \frac{1}{2} e^{jk\frac{\pi}{8}}, \quad \omega_0 = 6\pi$$

Άρα

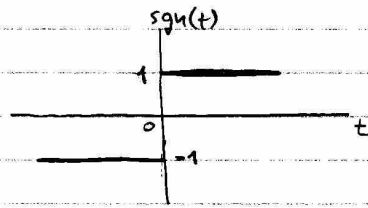
$$\begin{aligned} X(\omega) &= \sum_{k=1,-1} 2\pi \alpha_k \delta(\omega - k\omega_0) = \\ &= \sum_{k=1,-1} 2\pi \frac{1}{2} e^{jk\frac{\pi}{8}} \delta(\omega - k6\pi) = \\ &= \pi e^{j\frac{\pi}{8}} \delta(\omega - 6\pi) + \pi e^{-j\frac{\pi}{8}} \delta(\omega + 6\pi) \end{aligned}$$

Σημείωση: Ο ΜΦ ενός περιοδικού σήματος με συντελεστές ΣΦ $\{\alpha_k\}$ μπορεί να θεωρηθεί ως ένα γράφο κρουστικών σε συγχρόνους αρμονικά συνδεδεμένες φασές τους. Το εμβαδό της κρουστικής της k -οστής αρμονικής $k\omega_0$ ισούται με 2π φορές τον k -οστό συντελεστή της ΣΦ α_k .

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο ΜΦ του σήματος ποσότητας $\text{sgn}(t)$.

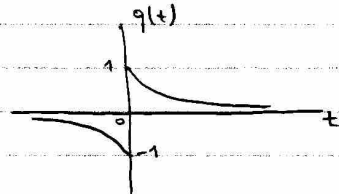
ΛΥΣΗ

$$\text{sgn}(t) = \begin{cases} 1 & t > 0 \\ -1 & t < 0 \end{cases}$$



Έστω η συνάρτηση (σήμα)

$$q_\alpha(t) = \begin{cases} e^{-\alpha t} & t > 0 \\ -e^{\alpha t} & t < 0 \end{cases} \quad \text{όπου } \alpha > 0$$



Ο ΜΦ της $q(t)$ είναι:

$$F\{q_\alpha(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} q_\alpha(t) e^{-j\Omega t} dt =$$

$$= -\int_{-\infty}^0 e^{\alpha t} e^{j\Omega t} dt + \int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-j\Omega t} dt =$$

$$= -\frac{1}{\alpha - j\Omega} + \frac{1}{\alpha + j\Omega} = -\frac{2j\Omega}{\alpha^2 + \Omega^2}$$

Παρατηρείται ότι καθώς το $\alpha \rightarrow 0$, η ενδεχόμενη συνάρτηση πλησιάζει όλο και περισσότερο στη συνάρτηση ποσότητας, δηλαδή

$$\lim_{\alpha \rightarrow 0} q_\alpha(t) = \text{sgn}(t)$$

Ο ΜΦ και των δύο φεσών είναι:

$$F\{\text{sgn}(t)\} = \lim_{\alpha \rightarrow 0} F\{q_\alpha(t)\} = \frac{-2j\Omega}{\Omega^2} = \frac{2}{j\Omega}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο ΜΦ του σήματος $\frac{1}{\pi t}$.

ΛΥΣΗ Για τον υπολογισμό αυτό βασισόμαστε στην ιδιότητα του δuality του ΜΦ η οποία εκφράζεται ως εξής:

$$\text{Εάν } x(t) \xrightarrow{F} X(\omega)$$

$$\text{Τότε } y(t) = X(t) \xrightarrow{F} Y(\omega) = 2\pi x(-\omega)$$

Εφαρμόζουμε την ιδιότητα αυτή στο σήμα προσήγου (signum) και έχουμε:

$$x(t) = \text{sgn}(t) \xrightarrow{F} X(\omega) = \frac{2}{j\omega}$$

$$y(t) = X(t) = \frac{2}{jt} \xrightarrow{F} Y(\omega) = 2\pi x(-\omega) = 2\pi \text{sgn}(-\omega)$$

Άρα

$$\frac{2}{jt} \xrightarrow{F} 2\pi \text{sgn}(-\omega) = -2\pi \text{sgn}(\omega)$$

ή

$$\frac{j}{2\pi} \cdot \frac{2}{jt} \xrightarrow{F} \frac{j}{2\pi} [-2\pi \text{sgn}(\omega)]$$

Τελικά

$$\frac{1}{\pi t} \xrightarrow{F} -j \text{sgn}(\omega)$$

Αποδείξατε δηλαδή ότι:

$$F\left\{\frac{1}{\pi t}\right\} = -j \text{sgn}(\omega)$$

Σημείωση: Ο μετασχηματισμός Fourier του σήματος $\frac{1}{\pi t}$ θας κερδίσεται για την κατασκευή του μετασχ. Hilbert.

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο MF του γκαουσιανού σήματος $x(t) = e^{-\alpha t^2}$, $\alpha > 0$.

$$\begin{aligned}
 \text{ΛΥΣΗ} \quad X(j\Omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(t) e^{-j\Omega t} dt = \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha t^2} e^{-j\Omega t} dt = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha(t^2 + \frac{j\Omega}{\alpha}t)} dt = \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha(t + \frac{j\Omega}{2\alpha})^2 - \frac{\Omega^2}{4\alpha}} dt = \\
 &= e^{-\frac{\Omega^2}{4\alpha}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha \overbrace{(t + \frac{j\Omega}{2\alpha})}^y} dy = \\
 &= e^{-\frac{\Omega^2}{4\alpha}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha \overbrace{(y^2)}^z} dy = \\
 &= \frac{e^{-\frac{\Omega^2}{4\alpha}}}{\alpha^{1/2}} \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} e^{-z^2} dz}_{\pi^{1/2}} = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}} e^{-\frac{\Omega^2}{4\alpha}}
 \end{aligned}$$

Σημείωση 1: Για τον υπολογισμό κάναμε χρήση της εξίσωσης: $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha z^2} dz = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}}$

Σημείωση 2: Παρατηρούμε ότι ο MF μιας γκαουσιανής σήματος είναι επίσης για γκαουσιανή σήματα.

ΑΙΚΗΣΗ

Ο ΜΦ των σήματος $g(t)$ είναι $G(\Omega) = j\Omega / (-\Omega^2 + 7j\Omega + 6)$.

Να υπολογιστεί ο ΜΦ καθενός από τα παρακάτω σήματα:

α. $g(4t)$

δ. $g(-t)$

β. $g(6t-12)$

ε. $e^{j200t} g(t)$

γ. $\frac{dg(t)}{dt}$

στ. $\int_{-\infty}^t g(\tau) d\tau$

ΛΥΣΗ

$$\alpha. g(4t) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{4} G\left(\frac{\Omega}{4}\right) = \frac{1}{4} \frac{j\Omega/4}{-\frac{\Omega^2}{16} + 7j\frac{\Omega}{4} + 6} = \frac{j\Omega}{-\Omega^2 + 28j\Omega + 96}$$

$$\beta. g(6t-12) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{6} G\left(\frac{\Omega}{6}\right) \cdot e^{-j\frac{\Omega}{6}12} = \frac{1}{6} G\left(\frac{\Omega}{6}\right) e^{-j2\Omega}$$

$$\gamma. \frac{dg(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} j\Omega G(\Omega) = \frac{-\Omega^2}{-\Omega^2 + 7j\Omega + 6}$$

$$\delta. g(-t) \xleftrightarrow{F} G(-\Omega) = \frac{-j\Omega}{-\Omega^2 - 7j\Omega + 6} = \frac{j\Omega}{\Omega^2 + 7j\Omega - 6}$$

$$\epsilon. e^{j200t} g(t) \xleftrightarrow{F} G(\Omega - 200) = \frac{j(\Omega - 200)}{-(\Omega - 200)^2 + 7j(\Omega - 200) + 6}$$

$$\sigma\tau. \int_{-\infty}^t g(\tau) d\tau \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\Omega} G(\Omega) + \pi G(0) \delta(\Omega) = \frac{1}{-\Omega^2 + 7j\Omega + 6} + \pi \cdot 0 = \frac{1}{-\Omega^2 + 7j\Omega + 6}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί το σήμα $s(t)$ του οποίου ο ΜΦ είναι $S(\Omega) = \frac{2}{5+j\Omega} \left[\frac{1}{j\Omega} + \pi\delta(\Omega) \right]$

ΛΥΣΗ Α' τρόπος: Συνέλιξη στον χρόνο

Παραπομπή ότι η συνάρτηση $S(\Omega)$ είναι γινόμενο των συντελεστών

$$X(\Omega) = \frac{2}{5+j\Omega} \xleftrightarrow{F} x(t) = 2 \cdot e^{-5t} u(t)$$

$$U(\Omega) = \frac{1}{j\Omega} + \pi\delta(\Omega) \xleftrightarrow{F} u(t)$$

Άρα το ζητούμενο σήμα $s(t)$ μπορεί να προκύψει ως συνέλιξη των $x(t)$ και $u(t)$.

$$\begin{aligned} s(t) &= x(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) u(t-\tau) d\tau = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} 2 \cdot e^{-5\tau} u(\tau) u(t-\tau) d\tau = \\ &= 2 \int_0^t e^{-5\tau} d\tau = 2 \cdot \frac{1}{-5} e^{-5\tau} \Big|_0^t = \\ &= -\frac{2}{5} (e^{-5t} - e^0) = \\ &= \frac{2}{5} (1 - e^{-5t}) \end{aligned}$$

Τελικά, το ζητούμενο σήμα $s(t)$ ισούται με:

$$s(t) = \frac{2}{5} (1 - e^{-5t}) u(t)$$

B' τρόπος: Πολλαπλασιασμός στη συχνότητα

$$\begin{aligned} S(\omega) &= \frac{2}{5+j\omega} \left[\frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega) \right] = \\ &= \frac{2}{5+j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega} + \frac{2}{5+j\omega} \cdot \pi \delta(\omega) = \langle \text{λόγω της ιδιότητας της } \delta(\cdot), \\ & \qquad \qquad \qquad F(\omega) \delta(\omega - \omega_0) = F(\omega_0) \delta(\omega - \omega_0) \rangle \\ &= \underbrace{\frac{2}{5+j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega}}_{S_1(\omega)} + \underbrace{\frac{2}{5} \pi \delta(\omega)}_{S_2(\omega)} \end{aligned}$$

Αναλύουμε την $S_1(\omega)$ σε απλά κλάσματα:

$$S_1(\omega) = \frac{2}{5+j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega} = \frac{A}{5+j\omega} + \frac{B}{j\omega}$$

όπου

$$A = (5+j\omega) S_1(\omega) \Big|_{j\omega=-5} = \frac{2}{j\omega} \Big|_{j\omega=-5} = \frac{2}{-5} = -\frac{2}{5}$$

$$B = j\omega S_1(\omega) \Big|_{j\omega=0} = \frac{2}{5+j\omega} \Big|_{j\omega=0} = \frac{2}{5}$$

Άρα

$$S_1(\omega) = \frac{-\frac{2}{5}}{5+j\omega} + \frac{\frac{2}{5}}{j\omega}$$

και

$$\begin{aligned} S(\omega) &= -\frac{2}{5} \frac{1}{5+j\omega} + \frac{2}{5} \frac{1}{j\omega} + \frac{2}{5} \pi \delta(\omega) = \\ &= -\frac{2}{5} \cdot \frac{1}{5+j\omega} + \frac{2}{5} \left[\frac{1}{j\omega} + \pi \delta(\omega) \right] \end{aligned}$$

Και λαμβάνοντας τον αντίστροφο μετασχηματισμό Fourier και των δύο τελετών, έχουμε:

$$\begin{aligned} s(t) &= -\frac{2}{5} e^{-5t} u(t) + \frac{2}{5} u(t) = \\ &= \frac{2}{5} (1 - e^{-5t}) u(t) \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ

Νοο $\frac{d}{dt} [x(t) * y(t)] = \frac{dx(t)}{dt} * y(t) = x(t) * \frac{dy(t)}{dt}$

ΛΥΣΗ

Εστω $x(t) \xrightarrow{F} X(\Omega)$
 $y(t) \xrightarrow{F} Y(\Omega)$

$$F \left\{ \frac{d}{dt} [x(t) * y(t)] \right\} = j\Omega \underbrace{F \{ x(t) * y(t) \}}_{\substack{\text{λόγω της ιδιότητας} \\ \text{της παραγωγής}}} = j\Omega \underbrace{X(\Omega) \cdot Y(\Omega)}_{\substack{\text{λόγω της ιδιότητας} \\ \text{της συνέλιξης των} \\ \text{σπείρων}}}$$

Άρα έχουμε

$$F \left\{ \frac{d}{dt} [x(t) * y(t)] \right\} = j\Omega X(\Omega) \cdot Y(\Omega) = X(\Omega) \cdot j\Omega Y(\Omega)$$

Ισχυρίζομαι

$$F \left\{ \frac{d}{dt} [x(t) * y(t)] \right\} = F \left\{ \frac{d}{dt} x(t) \right\} \cdot F \{ y(t) \} = F \{ x(t) \} \cdot F \left\{ \frac{d}{dt} y(t) \right\}$$

Τελικά

$$\frac{d}{dt} [x(t) * y(t)] = \frac{d}{dt} x(t) * y(t) = x(t) * \frac{d}{dt} y(t)$$

ΑΙΤΗΣΗ Νόμο $\frac{d^2}{dt^2} [x(t) * y(t)] = \frac{dx(t)}{dt} * \frac{dy(t)}{dt} = \frac{d^2 x(t)}{dt^2} * y(t) = x(t) * \frac{d^2 y(t)}{dt^2}$

ΛΥΣΗ

Έστω $F\{x(t)\} = X(\Omega)$ και $F\{y(t)\} = Y(\Omega)$.

τότε $F\left\{\frac{dx(t)}{dt}\right\} = j\Omega X(\Omega)$ $F\left\{\frac{dy(t)}{dt}\right\} = j\Omega Y(\Omega)$

$F\left\{\frac{d^2 x(t)}{dt^2}\right\} = (j\Omega)^2 X(\Omega)$ $F\left\{\frac{d^2 y(t)}{dt^2}\right\} = (j\Omega)^2 Y(\Omega)$

Συνδυάζοντας τα παραπάνω με το δίδομενο της συνθήκης σε χρόνο δόσης, $F\{x(t) * y(t)\} = F\{x(t)\} \cdot F\{y(t)\} = X(\Omega) \cdot Y(\Omega)$, έχουμε:

$F\left\{\frac{d^2}{dt^2} [x(t) * y(t)]\right\} = (j\Omega)^2 F\{x(t) * y(t)\} = (j\Omega)^2 X(\Omega) \cdot Y(\Omega)$

Η τελευταία σχέση μπορεί να διαγραφεί ως:

$(j\Omega)^2 X(\Omega) \cdot Y(\Omega) \xleftrightarrow{F} \frac{d^2}{dt^2} x(t) * y(t)$

ήτοι ως

$j\Omega \cdot X(\Omega) \cdot j\Omega Y(\Omega) \xleftrightarrow{F} \frac{dx(t)}{dt} * \frac{dy(t)}{dt}$

ήτοι ως

$X(\Omega) \cdot (j\Omega)^2 Y(\Omega) \xleftrightarrow{F} x(t) * \frac{d^2}{dt^2} y(t)$

ΓΕΝΙΚΕΥΣΗ:

$\frac{d^k}{dt^k} [x(t) * y(t)] = \frac{d^k}{dt^k} x(t) * y(t) = x(t) * \frac{d^k}{dt^k} y(t) = \frac{d^n x(t)}{dt^n} * \frac{d^m y(t)}{dt^m}$, όπου $n+m=k$

ΑΣΚΗΣΗ Ν80 $x(t-\tau) * y(t-\tau) = x(t-2\tau) * y(t) = x(t) * y(t-2\tau)$

ΛΥΣΗ Έστω $F\{x(t)\} = X(\Omega)$ και $F\{y(t)\} = Y(\Omega)$

Με βάση τις ιδιότητες της συνέλιξης στο χρόνο και της ολισθήσεως στο χρόνο, έχουμε:

$$\begin{aligned} F\{x(t-\tau) * y(t-\tau)\} &= F\{x(t-\tau)\} \cdot F\{y(t-\tau)\} = \\ &= e^{-j\Omega\tau} X(\Omega) \cdot e^{-j\Omega\tau} Y(\Omega) = \\ &= e^{-j\Omega 2\tau} X(\Omega) \cdot Y(\Omega) \end{aligned} \quad (1)$$

$$\dot{\eta} = X(\Omega) \cdot e^{-j\Omega 2\tau} Y(\Omega) \quad (2)$$

Από την (1) έχουμε:

$$\underbrace{e^{-j\Omega 2\tau} X(\Omega)}_{F\{x(t-2\tau)\}} \cdot \underbrace{Y(\Omega)}_{F\{y(t)\}} = F\{x(t-2\tau)\} \cdot F\{y(t)\} = F\{x(t-2\tau) * y(t)\}$$

Από την (2) έχουμε:

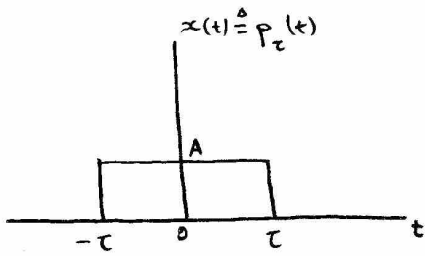
$$X(\Omega) \cdot \underbrace{e^{-j\Omega 2\tau} Y(\Omega)}_{F\{y(t-2\tau)\}} = F\{x(t)\} \cdot F\{y(t-2\tau)\} = F\{x(t) * y(t-2\tau)\}$$

ΓΕΝΙΚΕΥΣΗ

$$x(t-\tau_1) * y(t-\tau_2) = x(t-\tau_1-\tau_2) * y(t) = x(t) * y(t-\tau_1-\tau_2) =$$

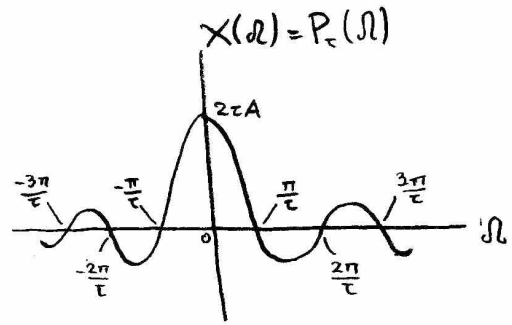
$$= x(t-\tau_n) * y(t-\tau_m) \quad \text{όπου } \tau_n + \tau_m = \tau_1 + \tau_2$$

ΧΡΟΝΟΣ



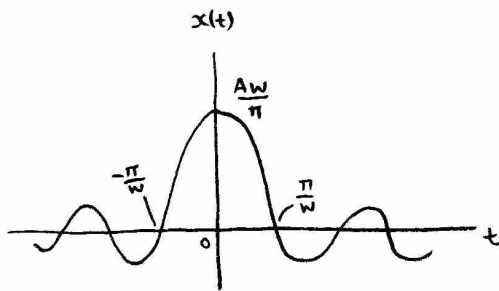
$$P_{\tau}(t) = \begin{cases} 1 & |t| < \tau \\ 0 & |t| > \tau \end{cases}$$

ΣΥΧΝΟΤΗΤΑ



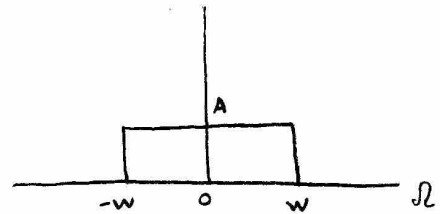
$$P_{\tau}(\Omega) = 2\tau A \frac{\sin \Omega \tau}{\Omega \tau} = 2A \frac{\sin \Omega \tau}{\Omega}$$

↔ F



$$x(t) = \frac{Aw}{\pi} \frac{\sin wt}{wt} = A \frac{\sin wt}{\pi t}$$

$X(\Omega)$

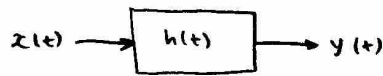


$$X(\Omega) = \begin{cases} A & |\Omega| < w \\ 0 & |\Omega| > w \end{cases}$$

↔ F

ΑΣΚΗΣΗ

Να υπολογιστεί η έξοδος του συστήματος, όπου $x(t) = \frac{\sin \Omega_i t}{\pi t}$
και $h(t) = \frac{\sin \Omega_c t}{\pi t}$



ΛΥΣΗ

Η έξοδος $y(t)$ ισούται με τη συνέλιξη των δύο sinc συναρτήσεων. Ο υπολογισμός στο πεδίο του χρόνου μέσω της συνέλιξης μπορεί να αποφευχθεί καταφεύγοντας στο πεδίο της συχνότητας, όπου έχουμε τον πολλαπλασιασμό των δύο φασμάτων:

$$Y(\Omega) = H(\Omega) \cdot X(\Omega)$$

όπου

$$X(\Omega) = \begin{cases} 1 & |\Omega| \leq \Omega_i \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$H(\Omega) = \begin{cases} 1 & |\Omega| \leq \Omega_c \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

Άρα

$$Y(\Omega) = \begin{cases} 1 & |\Omega| \leq \Omega_m \\ 0 & \text{αλλιώς} \end{cases} \quad \text{όπου } \Omega_m = \min\{\Omega_i, \Omega_c\}$$

Παρατηρούμε ότι το φάσμα εξόδου θα είναι 1 για $-\Omega_m \leq \Omega \leq \Omega_m$, όπου Ω_m η μικρότερη από τις συχνότητες Ω_i και Ω_c .

Ο αντίστροφος μετασχηματισμός Fourier μας δίνει τη ζητούμενη έξοδο $y(t)$:

$$y(t) = \begin{cases} \frac{\sin \Omega_i t}{\pi t} & \text{εάν } \Omega_i \leq \Omega_c \\ \frac{\sin \Omega_c t}{\pi t} & \text{εάν } \Omega_c \leq \Omega_i \end{cases}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί η είσοδος ενός ΓΧΑ συστήματος με κρουστική απόκριση

$$h(t) = \frac{\sin[4(t-1)]}{\pi(t-1)}$$

όταν στην είσοδο εφαρμόζεται καθέτριά από τις παρακάτω εισόδους:

α. $x_1(t) = \cos(6t + \frac{\pi}{2})$ γ. $x_3(t) = \sin[4(t+1)] / \pi(t+1)$

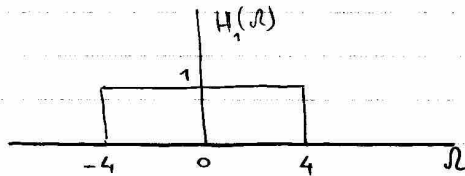
β. $x_2(t) = \sum_{k=0}^{\infty} (\frac{1}{2})^k \sin(3kt)$ δ. $x_4(t) = (\sin 2t / \pi t)^2$

ΛΥΣΗ Παρατηρούμε ότι $h(t) = h_1(t-1)$, όπου

$$h_1(t) = \frac{\sin 4t}{\pi t}$$

Ο μετασχηματισμός Fourier του $h_1(t)$ ισούται με

$$H_1(\omega) = \begin{cases} 1, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλω} \end{cases}$$



Πρόκειται δηλαδή για την απόκριση συχνότητας ενός ιδανικού βαθμωρατού φίλτρου του οποίου η ζώνη διέλευσης (passband) επιτίθεται από $(-4, 4)$.

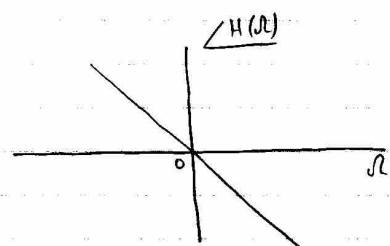
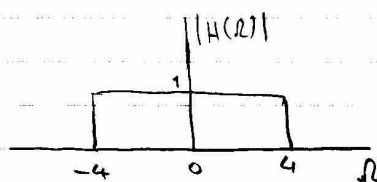
Με βάση την ιδιότητα της ολιθίωσης στον χρόνο, υπολογίζεται είσοδα η απόκριση συχνότητας $H(\omega)$ του συστήματος:

$$h(t) = h_1(t-1) \xrightarrow{F} H(\omega) = e^{-j\omega} H_1(\omega)$$

δηλαδή

$$H(\omega) = \begin{cases} e^{-j\omega}, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλω} \end{cases}$$

Γίνεται φανερό ότι το σύστημα που μας δίνεται θα έχει απόκριση συχνότητας όπως στο σχήμα. Με άλλα λόγια, το φίλτρο θα είναι ίδιο με εκείνο του $H_1(\omega)$, αλλά η φάση θα μεταβληθεί γραμμικά με κλίση -1 (γωνία $-\pi/4$).



α. Γίγοςτος $x_1(t) = \cos\left(6t + \frac{\pi}{2}\right) = \cos\left[6\left(t + \frac{\pi}{12}\right)\right]$

Το φάσμα του σήματος $x(t) = \cos 6t$ είναι $X(\omega)$:

$$x(t) = \cos 6t \xrightarrow{F} X(\omega) = \pi [\delta(\omega - 6) + \delta(\omega + 6)]$$

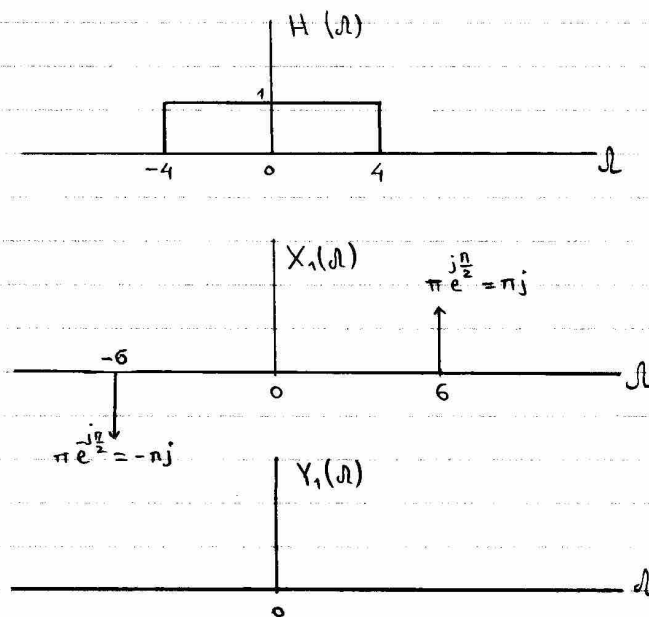
Με βάση την ιδιότητα της ολισθησης στον χρόνο, το φάσμα του σήματος $x_1(t) = x\left(t + \frac{\pi}{12}\right)$ θα είναι:

$$X_1(\omega) = e^{j\omega \frac{\pi}{12}} X(\omega) = e^{j\omega \frac{\pi}{12}} \pi [\delta(\omega - 6) + \delta(\omega + 6)] \quad (\text{B}_1 \text{ σύμβαση})$$

Η έξοδος $Y_1(\omega)$ ισούται με το γινόμενο των φασμάτων $H(\omega)$ και $X_1(\omega)$, δηλαδή

$$Y_1(\omega) = H(\omega) \cdot X_1(\omega) = 0$$

οπότε και $y_1(t) = 0$.



Συμπίεση: Η έξοδος $X_1(\omega)$ γράφεται:

$$\begin{aligned} X_1(\omega) &= \pi e^{j\omega \frac{\pi}{12}} \delta(\omega - 6) + \pi e^{j\omega \frac{\pi}{12}} \delta(\omega + 6) = \langle \text{λόγω της } f(\omega) \delta(\omega - \omega_0) = f(\omega_0) \delta(\omega - \omega_0) \rangle \\ &= \pi e^{j6 \frac{\pi}{12}} \delta(\omega - 6) + \pi e^{j(-6) \frac{\pi}{12}} \delta(\omega + 6) = \\ &= \pi \underbrace{e^{j\frac{\pi}{2}}}_j \delta(\omega - 6) + \pi \underbrace{e^{-j\frac{\pi}{2}}}_{-j} \delta(\omega + 6) = \\ &= \pi j \delta(\omega - 6) + (-\pi j) \delta(\omega + 6) \end{aligned}$$

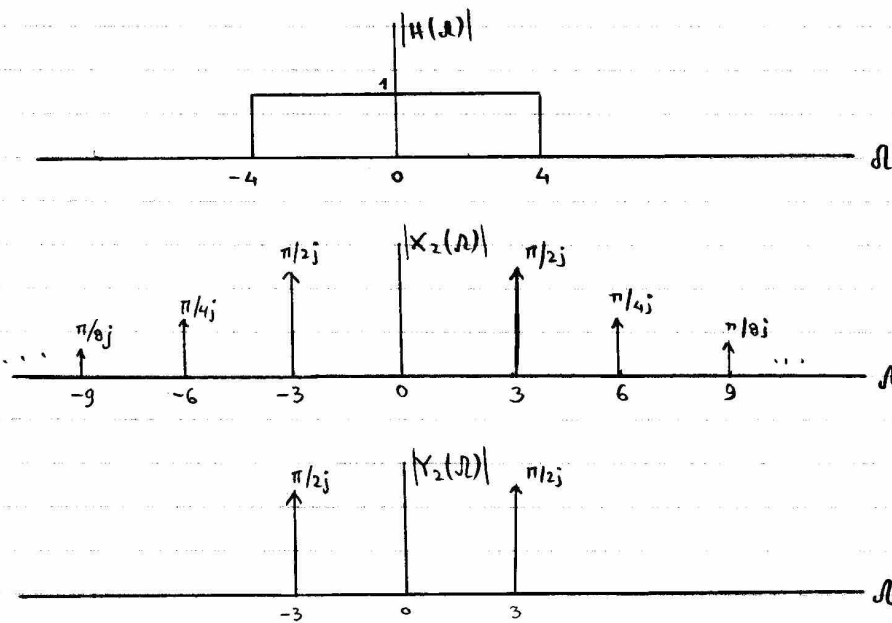
b. Είσοδος $x_2(t) = \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^k \sin(3kt) =$
 $= \left(\frac{1}{2}\right)^0 \sin(3 \cdot 0 \cdot t) + \left(\frac{1}{2}\right)^1 \sin(3 \cdot 1 \cdot t) + \left(\frac{1}{2}\right)^2 \sin(3 \cdot 2 \cdot t) +$
 $+ \left(\frac{1}{2}\right)^3 \sin(3 \cdot 3 \cdot t) + \left(\frac{1}{2}\right)^4 \sin(3 \cdot 4 \cdot t) + \dots$

Λαμβάνοντας τον ΜΦ και των δύο τελών, δεδομένου ότι

$$\sin(3kt) \xrightarrow{F} \frac{\pi}{j} [\delta(\omega - 3k) - \delta(\omega + 3k)]$$

έχουμε:

$$X_2(\omega) = \frac{\pi}{j} \sum_{k=0}^{\infty} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^k [\delta(\omega - 3k) - \delta(\omega + 3k)]\right]$$



Άρα $Y_2(\omega) = H(\omega) \cdot X_2(\omega) = e^{-j\omega} \cdot \frac{\pi}{j} \left(\frac{1}{2}\right)^1 [\delta(\omega - 3) - \delta(\omega + 3)]$

αφού τόνον αυτή η συχνότητα ($\omega = \pm 3$) αφήνεται να περάσει από το ιδανικό φίλτρο, ενώ όλες οι υπόλοιπες φιλτράρονται.

Ο αντίστροφος μετασχηματισμός Fourier του $Y_2(\omega)$ προς δίνει το κύμα εξόδου

$$y_2(t) = \frac{1}{2} \sin(3t - 3)$$

Σημείωση:

Παρατηρείστε ότι: $\sin(3t) \xrightarrow{F} \frac{\pi}{j} [\delta(\omega - 3) - \delta(\omega + 3)]$

$$\sin[3(t-1)] \xrightarrow{F} e^{-j\omega} \frac{\pi}{j} [\delta(\omega - 3) - \delta(\omega + 3)]$$

γ. Είσοδος $x_3(t) = \frac{\sin[4(t+1)]}{\pi(t+1)}$

Παρατηρούμε ότι $x_3(t) = h_1(t+1)$ και συνεπώς

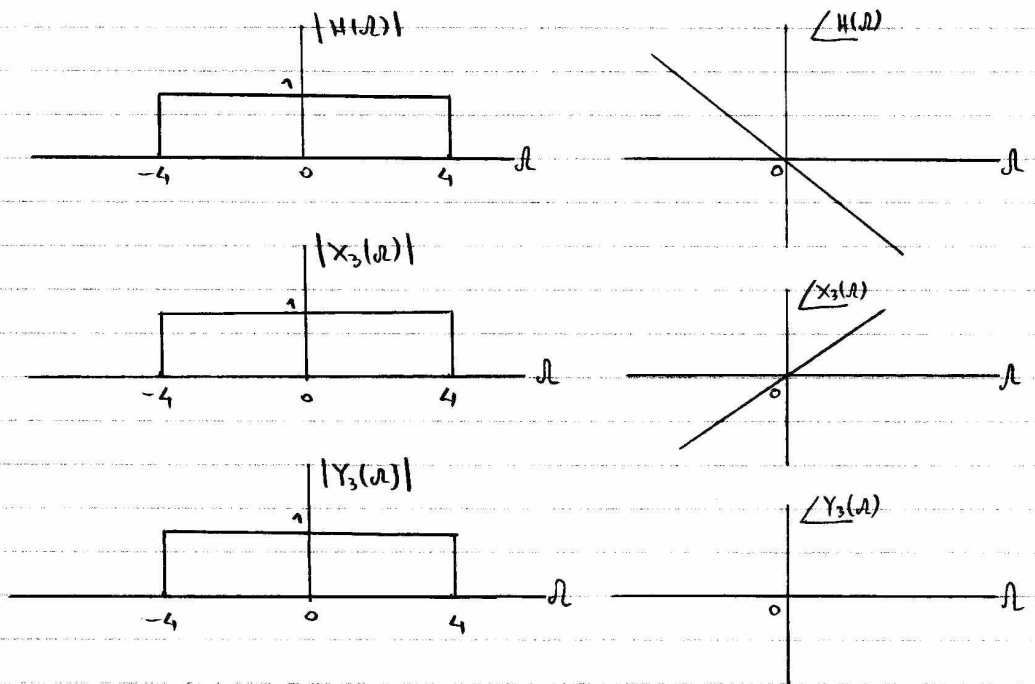
$$X_3(\omega) = e^{j\omega} H_1(\omega) = \begin{cases} e^{j\omega}, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

Η έξοδος $Y_3(\omega) = H(\omega) \cdot X_3(\omega) =$

$$= \begin{cases} e^{-j\omega}, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} \cdot \begin{cases} e^{j\omega}, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} = \begin{cases} 1, & |\omega| < 4 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

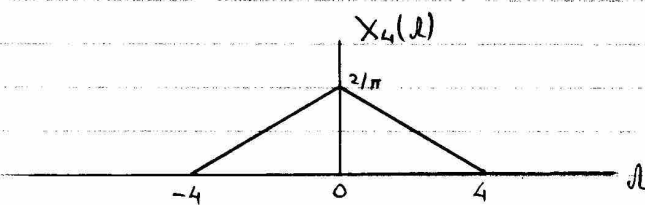
Το φάσμα εξόδου δεν είναι άλλο από το $H_1(\omega)$

Η έξοδος $y_3(t) = h_1(t) = \frac{\sin 4t}{\pi t}$



δ. Είσοδος $x_4(t) = \left(\frac{\sin 2t}{\pi t}\right)^2$

Ο ΜΦ του σήματος $x_4(t)$ είναι το τριγωνικό φάσμα του σήματος.



$$X_4(\Omega) = \frac{2}{\pi} \begin{cases} 1 - \frac{|\Omega|}{4}, & |\Omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλοι} \end{cases}$$

Ο πολλαπλασιασμός του σήματος αυτού με το ιδανικό φίλτρο από $(-4, 4)$, μας δίνει το φάσμα εξόδου $Y_4(\Omega)$:

$$Y_4(\Omega) = H(\Omega) \cdot X_4(\Omega) = \begin{cases} e^{-j\Omega} & |\Omega| < 4 \\ 0 & \text{άλλοι} \end{cases} \cdot \frac{2}{\pi} \begin{cases} 1 - \frac{|\Omega|}{4}, & |\Omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλοι} \end{cases} \Rightarrow$$

$$Y_4(\Omega) = \frac{2}{\pi} \begin{cases} e^{-j\Omega} \left(1 - \frac{|\Omega|}{4}\right), & |\Omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλοι} \end{cases}$$

Από την ιδιότητα της αδιέσθης στον χρόνο γίνεται φανερό ότι το $Y_4(\Omega)$ είναι το φάσμα του σήματος $x_4(t-1)$, δηλαδή

$$y_4(t) = x_4(t-1) = \left(\frac{\sin(2(t-1))}{\pi(t-1)}\right)^2$$

Σημείωση: Στο παραπάνω δίνεται το γνήσιο τετραγωνισμό:

$$x(t) = \left(\frac{W}{\pi}\right) \left(\frac{\sin Wt}{Wt}\right)^2 \xrightarrow{F} X(\Omega) = \begin{cases} 1 - \frac{|\Omega|}{2W}, & |\Omega| < 2W \\ 0, & \text{άλλοι} \end{cases}$$

Για $W=2$ έχουμε:

$$x(t) = \left(\frac{2}{\pi}\right) \left(\frac{\sin 2t}{2t}\right)^2 = \frac{2}{\pi} \cdot \frac{\pi}{\pi} \left(\frac{\sin 2t}{2t}\right)^2 = \frac{2 \cdot \pi}{4} \left(\frac{\sin 2t}{\pi t}\right)^2 = \frac{\pi}{2} \cdot x_4(t)$$

Άρα

$$X(\Omega) = \frac{\pi}{2} X_4(\Omega) \Rightarrow X_4(\Omega) = \frac{2}{\pi} X(\Omega) = \frac{2}{\pi} \begin{cases} 1 - \frac{|\Omega|}{4}, & |\Omega| < 4 \\ 0, & \text{άλλοι} \end{cases}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί το ολοκλήρωμα: $\int_{-\infty}^{\infty} \text{sinc}^2(t) dt$

ΛΥΣΗ Υπενθυμίζεται ότι $\text{sinc}(t) = \frac{\sin(\pi t)}{(\pi t)}$ (1)

Επίσης έχουμε κλασική (βλ. παράδειγμα 3.3) ότι:

$$\frac{W}{2\pi} \text{sinc}\left(\frac{Wt}{2\pi}\right) \xleftrightarrow{F} \begin{cases} 1, & |\Omega| < \frac{W}{2} \\ 0, & |\Omega| > \frac{W}{2} \end{cases} \quad (2)$$

Τέλος υπενθυμίζεται το θεώρημα του Parseval:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(\Omega)|^2 d\Omega \quad (3)$$

Η (2) για $\frac{W}{2\pi} = 1 \Rightarrow W = 2\pi$ γίνεται:

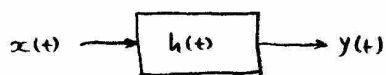
$$\text{sinc}(t) \xleftrightarrow{F} \begin{cases} 1, & |\Omega| < \pi \\ 0, & |\Omega| > \pi \end{cases} \quad (4)$$

Άρα η σχέση που δείχνει να υπολογιστεί, με βάση τις (3),(4) γίνεται:

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} \text{sinc}^2(t) dt &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |F\{\text{sinc}(t)\}|^2 d\Omega = \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} 1^2 d\Omega = \\ &= \frac{1}{2\pi} \Omega \Big|_{-\pi}^{\pi} = \\ &= \frac{1}{2\pi} (\pi - (-\pi)) = \frac{1}{2\pi} 2\pi = 1 \end{aligned}$$

ΑΣΚΗΣΗ

Να υπολογιστεί η έξοδος του ΓΧΑ συνεπείας, με κρουστική απόκριση



$$h(t) = e^{-\alpha t} u(t), \quad \alpha > 0$$

για είσοδο

$$x(t) = e^{-bt} u(t), \quad b > 0$$

ΛΥΣΗ

$$y(t) = \mathcal{F}^{-1}\{Y(\Omega)\} = \mathcal{F}^{-1}\{X(\Omega) \cdot H(\Omega)\}$$

$$H(\Omega) = \frac{1}{\alpha + j\Omega}, \quad X(\Omega) = \frac{1}{b + j\Omega}$$

$$\text{Άρα } Y(\Omega) = \frac{1}{(\alpha + j\Omega)(b + j\Omega)}$$

Αναλύουμε την $Y(\Omega)$ σε τερμικά κλάσματα:

$$Y(\Omega) = \frac{A}{\alpha + j\Omega} + \frac{B}{b + j\Omega}$$

$$A = (\alpha + j\Omega) Y(\Omega) \Big|_{j\Omega = -\alpha} = \frac{1}{b + j\Omega} \Big|_{j\Omega = -\alpha} = \frac{1}{b - \alpha}$$

$$B = (b + j\Omega) Y(\Omega) \Big|_{j\Omega = -b} = \frac{1}{\alpha + j\Omega} \Big|_{j\Omega = -b} = \frac{1}{\alpha - b}$$

$$\text{Συνεπώς } Y(\Omega) = \frac{1}{b - \alpha} \left[\frac{1}{\alpha + j\Omega} - \frac{1}{b + j\Omega} \right]$$

$$\begin{aligned} \text{και } y(t) &= \mathcal{F}^{-1}\{Y(\Omega)\} = \frac{1}{b - \alpha} \left[e^{-\alpha t} u(t) - e^{-bt} u(t) \right] = \\ &= \frac{e^{-\alpha t} - e^{-bt}}{b - \alpha} u(t) \end{aligned}$$

Προσοχή: Για $\alpha = b$ η ανάπτυξη σε τερμικά κλάσματα δεν είναι σωστή! Στην περίπτωση αυτή όπως η $Y(\Omega)$ γίνεται:

$$Y(\Omega) = \frac{1}{(\alpha + j\Omega)^2}$$

$$\text{Όμως } \frac{1}{(\alpha + j\Omega)^2} = j \frac{d}{d\Omega} \left[\frac{1}{\alpha + j\Omega} \right]$$

Με χρήση της ιδιότητας της διαφύρεσης (παράγωγους) στη συχνότητα

$$-j t x(t) \xleftrightarrow{F} \frac{d}{d\Omega} X(\Omega)$$

και δεδομένου ότι

$$x(t) = e^{-\alpha t} u(t) \xleftrightarrow{F} X(\Omega) = \frac{1}{\alpha + j\Omega}$$

βρίσκουμε ότι

$$t e^{-\alpha t} u(t) \xleftrightarrow{F} j \frac{d}{d\Omega} \left[\frac{1}{\alpha + j\Omega} \right] = \frac{1}{(\alpha + j\Omega)^2}$$

Τέλος

$$y(t) = t e^{-\alpha t} u(t)$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί ο μετασχηματισμός Fourier του σήματος $x(t) = t \cdot g(t)$, όπου $g(t)$ σήμα του οποίου υπάρχει ο μετασχ. Fourier και ισούται με $G(\Omega)$.

ΛΥΣΗ Έχουμε ότι $g(t) \xrightarrow{F} G(\Omega)$ ή διαφορετικά εκφραζόμενο $F\{g(t)\} = G(\Omega)$.

Λαμβάνοντας την παράγωγο του $G(\Omega)$ έχουμε:

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\Omega} G(\Omega) &= \frac{d}{d\Omega} F\{g(t)\} = \frac{d}{d\Omega} \int_{-\infty}^{\infty} g(t) e^{-j\Omega t} dt = \langle \text{ενώπιόντας την} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d}{d\Omega} (g(t) e^{-j\Omega t}) dt = \text{συνάρτηση ολοκλήρωσης} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} g(t) (-jt) e^{-j\Omega t} dt = \text{και την παράγωγο} \rangle \\ &= -j \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{t \cdot g(t)}_{x(t)} e^{-j\Omega t} dt = \\ &= -j F\{t \cdot g(t)\} \end{aligned}$$

Άρα καταλήξαμε ότι $\frac{dG(\Omega)}{d\Omega} = -j F\{t \cdot g(t)\} \Rightarrow$

$$F\{t \cdot g(t)\} = \frac{1}{-j} \frac{dG(\Omega)}{d\Omega} = j \frac{dG(\Omega)}{d\Omega}$$

ή

$$t \cdot g(t) \xrightarrow{F} j \frac{dG(\Omega)}{d\Omega}$$

ΣΗΜΕΙΩΣΗ Το παραπάνω ζεύγος εκφράζεται στη συχνότητα F ως

$$t \cdot g(t) \xrightarrow{F} \frac{j}{2\pi} \frac{dG(F)}{dF}$$

δηλαδή ότι $\Omega = 2\pi F$

ΓΕΝΙΚΕΥΣΗ Η προηγούμενη διαδικασία μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τον υπολογισμό του μετασχηματισμού Fourier οποιαδήποτε σήματος $t^n g(t)$, υπό την προϋπόθεση ότι η είναι ένας δεξιός κλειστός και ο μετασχηματισμός Fourier της $g(t)$ υπάρχει και ισούται με $G(\Omega)$.

ΑΠΟΔΕΙΞΗ

$$\begin{aligned} \frac{d^n}{d\Omega^n} G(\Omega) &= \frac{d^n}{d\Omega^n} F\{g(t)\} = \left(\frac{d}{d\Omega}\right)^n \int_{-\infty}^{\infty} g(t) e^{-j\Omega t} dt = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d^n}{d\Omega^n} (g(t) e^{-j\Omega t}) dt = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} g(t) (-jt)^n e^{-j\Omega t} dt = \\ &= (-j)^n \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} t^n g(t) e^{-j\Omega t} dt}_{F\{t^n g(t)\}} = (-j)^n F\{t^n g(t)\} \end{aligned}$$

Τελικά, ο αντίστροφος μετασχηματισμός Fourier ισούται με

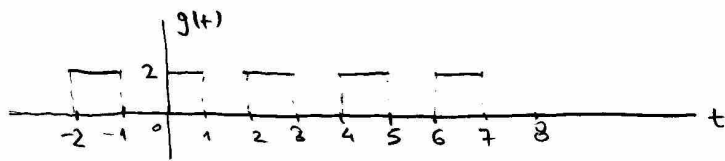
$$F\{t^n g(t)\} = \frac{1}{(-j)^n} \frac{d^n G(\Omega)}{d\Omega^n} = j^n \frac{d^n G(\Omega)}{d\Omega^n}$$

$$\text{όπου } \frac{1}{(-j)^n} = \frac{1}{(-j)^n} \cdot \frac{(-j)^n}{(-j)^n} = \frac{(-j)^n}{(-j)^{2n}} = \frac{(-j)^n}{[(-j)^2]^n} = \frac{(-j)^n}{(-1)^n} = (j)^n = j^n$$

ΣΗΜΕΙΩΣΗ Το παραπάνω νόμος εκφράζεται σε συχνότητα F ως

$$t^n g(t) \xleftrightarrow{F} \left(\frac{j}{2\pi}\right)^n \frac{d^n G(F)}{dF^n}$$

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστεί το ανάπτυγμα σε ευθεία σειρά Fourier του σήματος $g(t)$.



ΛΥΣΗ

Το σήμα $g(t)$ είναι περιοδικό με περίοδο $T_0 = 2 \rightarrow \omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \pi$ και ισούται με

$$g(t) = \begin{cases} 2 & \text{για } 0 \leq t < 1 \\ 0 & \text{για } 1 \leq t < 2 \end{cases}$$

Ο ορισμός αυτού ως ανάπτυγμα σε ευθεία σειρά Fourier είναι:

$$g(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} g_k e^{jk\omega_0 t} = g_0 + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} g_k e^{jk\pi t}$$

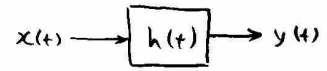
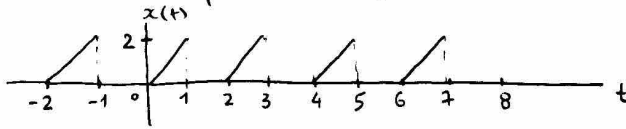
όπου:

$$g_0 = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} g(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^2 g(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^1 2 dt = \int_0^1 dt = t \Big|_0^1 = 1$$

$$\begin{aligned} g_k &= \frac{1}{T_0} \int_{T_0} g(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{2} \int_0^1 2 e^{-jk\pi t} dt = \frac{1}{-jk\pi} e^{-jk\pi t} \Big|_0^1 = \frac{1}{-jk\pi} (e^{-jk\pi} - 1) = \\ &= \frac{1}{-jk\pi} e^{-jk\pi/2} (e^{-jk\pi/2} - e^{jk\pi/2}) = \\ &= \frac{1}{jk\pi} e^{-jk\pi/2} (e^{jk\pi/2} - e^{-jk\pi/2}) = \frac{1}{jk\pi} e^{-jk\pi/2} \cdot 2j \sin \frac{k\pi}{2} = e^{-jk\pi/2} \cdot \frac{\sin \frac{k\pi}{2}}{\frac{k\pi}{2}} = \\ &= e^{-jk\pi/2} \operatorname{sinc}\left(\frac{k}{2}\right) \end{aligned}$$

Το αποτέλεσμα αυτό ήταν αναμενόμενο, αφού πρόκειται για τη γνωστή sinc της ίσιας (ευθείας ως προς άξονα) τετραγωνικής παλμοσειράς, πολλαπλασιασμένης επί $e^{-jk\omega_0 t}$, όπου $t_0 = \frac{1}{2}$ η καθυστέρηση στο πεδίο του χρόνου.

ΑΣΚΗΣΗ Να υπολογιστούν τα αναμίγματα των σιγμάτων $x(t)$ και $y(t)$ σε ευθείες γράφει Fourier, όπου $h(t) = \delta(t-1)$



ΛΥΣΗ

Το σήμα $x(t)$ είναι περιοδικό με περίοδο $T_0=2$, συνεπώς $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \pi$ και ορίζεται ως:

$$x(t) = \begin{cases} 2t & \text{για } 0 \leq t < 1 \\ 0 & \text{για } 1 \leq t < 2 \end{cases}$$

Οι συντελεστές της ευθείας γράφει Fourier υπολογίζονται ως:

$$\alpha_0 = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} x(t) dt = \frac{1}{2} \int_0^2 x(t) dt = \frac{1}{2} \left[\int_0^1 2t dt + \int_1^2 0 dt \right] = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot \frac{t^2}{2} \Big|_0^1 = \frac{t^2}{2} \Big|_0^1 = \frac{1}{2}$$

$$\begin{aligned} \alpha_k &= \frac{1}{T_0} \int_{T_0} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{2} \int_0^2 x(t) e^{-jk\pi t} dt = \frac{1}{2} \int_0^1 2t e^{-jk\pi t} dt = \langle \text{κατά παράγοντες} \rangle = \\ &= \frac{1}{-jk\pi} \int_0^1 t d(e^{-jk\pi t}) = \frac{1}{-jk\pi} \left[t e^{-jk\pi t} \Big|_0^1 - \int_0^1 e^{-jk\pi t} dt \right] = \\ &= \frac{1}{-jk\pi} \left[(1 \cdot e^{-jk\pi} - 0 \cdot e^0) - \frac{1}{-jk\pi} e^{-jk\pi t} \Big|_0^1 \right] = \frac{1}{-jk\pi} e^{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} (e^{-jk\pi} - 1) = \\ &= \frac{(-1)^k}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [(-1)^k - 1] \quad \text{δεδομένου ότι } e^{-jk\pi} = \cos(k\pi) - j\sin(k\pi) = \cos(k\pi) = (-1)^k \end{aligned}$$

Άρα

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \alpha_k e^{jk\omega_0 t} = \alpha_0 + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} \alpha_k e^{jk\pi t} = \frac{1}{2} + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} \left[\frac{(-1)^k}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [(-1)^k - 1] \right] e^{jk\pi t}$$

Για το σήμα $y(t)$ ισχύει ότι: $y(t) = x(t) * h(t) = x(t) * \delta(t-1) = x(t-1)$

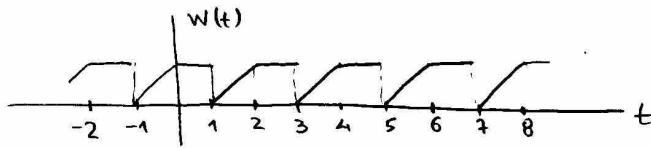
Συνεπώς στη συχνότητα θα έχουμε αλλαγή σε φάση, δηλαδή $b_k = e^{-jk\omega_0 t_0} \alpha_k = \langle \text{όπου } t_0=1 \rangle$

$$\begin{aligned} \text{ή } b_k &= e^{-jk\pi} \alpha_k = (-1)^k \alpha_k = (-1)^k \left[\frac{(-1)^k}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [(-1)^k - 1] \right] = \\ &= \frac{1}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [1 - (-1)^k] \end{aligned}$$

Τελικά

$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} b_k e^{jk\omega_0 t} = b_0 + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} b_k e^{jk\pi t} = \frac{1}{2} + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} b_k e^{jk\pi t} \quad \text{όπου } b_0 = \alpha_0 \text{ αφού για } k=0 \text{ η φάση δεν αλλάζει}$$

ΑΙΚΗΣΗ Να υπολογιστεί το ανάπτυγμα σε μιγαδική σειρά Fourier του σήματος $w(t)$.



ΛΥΣΗ

Με βάση τις δύο προηγούμενες λύσεις το σήμα $w(t)$ γράφεται ως

$$w(t) = y(t) + g(t)$$

και οι συντελεστές του σήματος αυτού w_k ως

$$w_k = b_k + g_k$$

όπου για $k=0 \rightarrow w_0 = b_0 + g_0 = \frac{1}{2} + 1 = \frac{3}{2}$

$$\begin{aligned} \text{για } k \neq 0 \rightarrow w_k &= \underbrace{\left[\frac{1}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [1 - (-1)^k] \right]}_{b_k} + \underbrace{\left[\frac{1}{-jk\pi} [(-1)^k - 1] \right]}_{g_k} = \\ &= \frac{1}{-jk\pi} + \frac{1}{(k\pi)^2} [1 - (-1)^k] + \frac{1}{-jk\pi} (-1)^k - \cancel{\frac{1}{-jk\pi}} = \\ &= \frac{1}{(k\pi)^2} [1 - (-1)^k] + j \frac{1}{k\pi} (-1)^k \end{aligned}$$

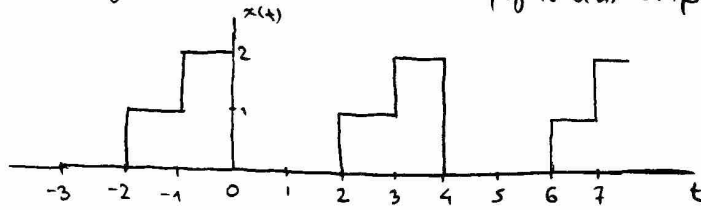
Τελικά το σήμα $w(t)$ γράφεται ως:

$$w(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} w_k e^{jk\omega_0 t} = w_0 + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \neq 0}}^{\infty} w_k e^{jk\pi t}$$

όπου $w_0 = \frac{3}{2}$ και w_k η έκφραση που υπολογίσαμε.

ΑΣΚΗΣΗ

Να υπολογιστούν οι συντελεστές της φασματικής σειράς Fourier του σήματος.



ΛΥΣΗ

$$T=4 \rightarrow \omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{4} = \frac{\pi}{2}$$

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_T x(t) dt = \frac{1}{4} \int_2^3 1 dt + \frac{1}{4} \int_3^4 2 dt = \frac{1}{4} t \Big|_2^3 + \frac{2}{4} t \Big|_3^4 = \frac{1}{4} (3-2) + \frac{2}{4} (4-3) = \frac{3}{4}$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \left[\int_2^3 0 \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt + \int_3^4 1 \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt + \int_0^4 2 \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt \right] =$$

$$= \frac{1}{4} \left[\int_2^3 e^{jk\frac{\pi}{2}t} dt + 2 \int_3^4 e^{-jk\frac{\pi}{2}t} dt \right] =$$

$$= \frac{1}{4} \left[\frac{1}{-jk\frac{\pi}{2}} e^{-jk\frac{\pi}{2}t} \Big|_2^3 + \frac{2}{-jk\frac{\pi}{2}} e^{-jk\frac{\pi}{2}t} \Big|_3^4 \right] =$$

$$= \frac{-1}{jk2\pi} \left[\left(e^{-jk\frac{\pi}{2} \cdot 3} - e^{-jk\frac{\pi}{2} \cdot 2} \right) + 2 \left(e^{-jk\frac{\pi}{2} \cdot 4} - e^{-jk\frac{\pi}{2} \cdot 3} \right) \right] =$$

$$= \frac{j}{2k\pi} \left[e^{-jk\frac{3\pi}{2}} - e^{-jk\pi} + 2e^{-j2\pi} - 2e^{-jk\frac{3\pi}{2}} \right] =$$

$$= \frac{j}{2k\pi} \left[-e^{-jk\frac{3\pi}{2}} - e^{-jk\pi} + 2e^{-j2\pi} \right]$$

Αλλά

$$e^{-j2k\pi} = \cos(2k\pi) - j\sin(2k\pi) = 1 - j0 = 1$$

$$e^{-jk\pi} = \cos(k\pi) - j\sin(k\pi) = \begin{cases} 1 & \text{για } k = \text{άρτιο} \\ -1 & \text{για } k = \text{περιττό} \end{cases} = (-1)^k$$

Άρα

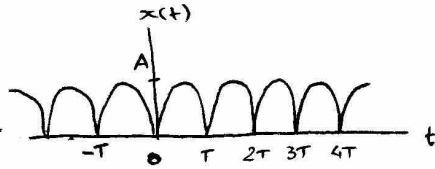
$$a_k = \frac{j}{2k\pi} \left[2 - (-1)^k - e^{-jk\frac{3\pi}{2}} \right]$$

ΑΣΚΗΣΗ

Για το σύστημα που εικάζεται $x(t) \rightarrow h(t) \rightarrow y(t)$

δίνεται ότι $H(j\omega) = 10 / (5 + j\omega)$ και η είσοδος $x(t)$ είναι το πλήρως κνορθωμένο σήμα πλάτους $A=20$ και $T=3$. Να υπολογιστεί η είσοδος $y(t)$ κπό τη συνεχή (DC) συνιστώσα και τις πρώτες τρεις αρμονικές.

ΛΥΣΗ



Για το σήμα $x(t)$ έχουμε ως προχωρήσει άδεια υπολογιστά τους συντελεστές της φηαδίνιας σειράς Fourier:

$$\alpha_{x0} = \frac{2A}{\pi} \Rightarrow \frac{40}{\pi} = 12.73$$

$$\alpha_{xk} = \frac{2A}{(1-4k^2)\pi}$$

$$\alpha_{x1} = \frac{40}{(1-4)\pi} = 4.244 \angle 180^\circ$$

$$\alpha_{x2} = \frac{40}{(1-4 \cdot 2^2)\pi} = 0.849 \angle 180^\circ$$

$$\alpha_{x3} = \frac{40}{(1-4 \cdot 3^2)\pi}$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{3}$$

$$H(j\omega) = \frac{10}{5 + j\omega}$$

$$H(0) = \frac{10}{5 + j0} = 2$$

$$H(j\omega_0) = \frac{10}{5 + j\frac{2\pi}{3}} = 1.84 \angle -22.7^\circ$$

$$H(j2\omega_0) = \frac{10}{5 + j\frac{4\pi}{3}} = 1.533 \angle -40^\circ$$

$$H(j3\omega_0) = \frac{10}{5 + j\frac{6\pi}{3}} = \frac{10}{5 + j2\pi} = 1.245 \angle -54.5^\circ$$

Οι συντελεστές της σειράς Fourier του σήματος εξόδου θα ισούνται με το γινόμενο των αντίστοιχων συντελεστών της είσοδου και της απόκρισης συχνότητας του συστήματος, δηλαδή $\alpha_{yk} = H(jk\omega_0) \cdot \alpha_{xk}$

$$\alpha_{y0} = (12.73) (2) = 25.46$$

$$\alpha_{y1} = (1.84 \angle -22.7^\circ) (4.244 \angle 180^\circ) = 7.81 \angle 157.3^\circ$$

$$\alpha_{y2} = (1.533 \angle -40^\circ) (0.849 \angle 180^\circ) = 1.30 \angle 140^\circ$$

$$\alpha_{y3} = (1.245 \angle -54.5^\circ) (0.364 \angle 180^\circ) = 0.453 \angle 128.5^\circ$$

Τελικά, το σήμα εξόδου θα είναι:

$$y(t) = 25.46 + 15.62 \cos\left(\frac{2\pi}{3}t + 157.3^\circ\right) + 2.60 \cos\left(\frac{4\pi}{3}t + 140^\circ\right) + 0.906 \cos\left(\frac{6\pi}{3}t + 128.5^\circ\right) + \dots$$

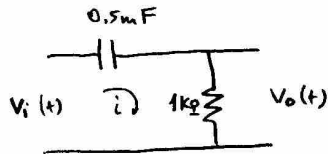
ΑΣΚΗΣΗ Για το κύκλωμα του σχήματος:

α. Να υπολογίσετε και να σχεδιάσετε την απόκριση συχνότητας.

Για τη είσοδο φίλτρο προδύεται;

β. Να βρείτε την φασματική απόκριση του κυκλώματος.

γ. Ποια η είσοδος του κυκλώματος για είσοδο $v_i(t) = \frac{1}{2} e^{-t} u(t)$;



ΛΥΣΗ

$$\begin{aligned}
 \alpha. \quad & v_i(t) = v_c(t) + v_o(t) \\
 & i(t) = C \frac{dv_c(t)}{dt} \\
 & v_o(t) = R i(t)
 \end{aligned}
 \left. \vphantom{\begin{aligned} v_i(t) = v_c(t) + v_o(t) \\ i(t) = C \frac{dv_c(t)}{dt} \\ v_o(t) = R i(t) \end{aligned}} \right\} \begin{aligned}
 & v_i(t) = v_c(t) + RC \frac{dv_c(t)}{dt} \Rightarrow \langle MF \rangle \Rightarrow \\
 & V_i(\omega) = V_c(\omega) + RC j\omega V_c(\omega) \Rightarrow \\
 & V_i(\omega) = (1 + jRC\omega) V_c(\omega) \Rightarrow \quad (1') \\
 & \frac{V_c(\omega)}{V_i(\omega)} = \frac{1}{1 + jRC\omega} \quad (1)
 \end{aligned}$$

Αλλά

$$\begin{aligned}
 v_i(t) = v_c(t) + v_o(t) \xrightarrow{MF} V_i(\omega) = V_c(\omega) + V_o(\omega) \Rightarrow \\
 V_c(\omega) = V_i(\omega) - V_o(\omega) \quad (2)
 \end{aligned}$$

οπότε η σχέση (1) γίνεται:

Συμπλήρωση: Στη σχέση (3) θα μπορούσατε να καταλήψετε και ως εξής:

$$\begin{aligned}
 v_o(t) = R i(t) = RC \frac{dv_c(t)}{dt} \\
 \xrightarrow{F} V_o(\omega) = RC j\omega V_c(\omega) \quad (2')
 \end{aligned}$$

Από την (1') έχουμε:

$$V_i(\omega) = (1 + jRC\omega) V_c(\omega) \quad (3')$$

Από τις (2'), (3'):

$$H(\omega) = \frac{V_o(\omega)}{V_i(\omega)} = \frac{jRC\omega}{1 + jRC\omega} \quad (3)$$

$$\frac{V_i(\omega) - V_o(\omega)}{V_i(\omega)} = \frac{1}{1 + jRC\omega} \Rightarrow$$

$$1 - \frac{V_o(\omega)}{V_i(\omega)} = \frac{1}{1 + jRC\omega} \Rightarrow$$

$$\frac{V_o(\omega)}{V_i(\omega)} = 1 - \frac{1}{1 + jRC\omega} \Rightarrow$$

$$H(\omega) = 1 - \frac{1}{1 + jRC\omega} = \frac{jRC\omega}{1 + jRC\omega} \quad (3)$$

Για $R=1\text{ k}\Omega$ και $C=0.5\text{ mF} \rightarrow RC=1 \cdot 10^3 \cdot \frac{1}{2} \cdot 10^{-3} = \frac{1}{2}$ η σχέση (3) γίνεται:

$$H(\Omega) = 1 - \frac{1}{1 + j\frac{1}{2}\Omega} = \frac{j\Omega}{2 + j\Omega} \quad (4)$$

Για να βρούμε την κρουστική ευχρόνια θα πρέπει να υπολογίσουμε το μέτρο $|H(\Omega)|$ για διαφορετικές συχνότητες.

$$\begin{aligned} |H(\Omega)| &= \left| 1 - \frac{1}{1 + j\frac{1}{2}\Omega} \right| = \left| \frac{1 + j\frac{1}{2}\Omega - 1}{1 + j\frac{1}{2}\Omega} \right| = \left| \frac{j\Omega}{2 + j\Omega} \right| = \\ &= \frac{|j\Omega|}{|2 + j\Omega|} = \frac{\sqrt{\Omega^2}}{\sqrt{4 + \Omega^2}} = \sqrt{\frac{\Omega^2}{4 + \Omega^2}} \quad (5) \end{aligned}$$

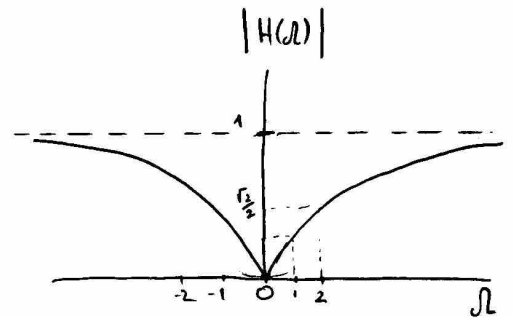
$$|H(\Omega)|_{\Omega=0} = 0$$

$$|H(\Omega)|_{\Omega=1} = \frac{1}{\sqrt{5}} = |H(\Omega)|_{\Omega=-1}$$

$$|H(\Omega)|_{\Omega=2} = \frac{2}{\sqrt{8}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} = |H(\Omega)|_{\Omega=-2}$$

$$\vdots$$

$$|H(\Omega)|_{\Omega \rightarrow \infty} = \lim_{\Omega \rightarrow \infty} \sqrt{\frac{\Omega^2}{4 + \Omega^2}} = \lim_{\Omega \rightarrow \infty} \sqrt{\frac{1}{\frac{4}{\Omega^2} + 1}} = \sqrt{\frac{1}{0+1}} = 1$$



Συνεπώς προκύπτει για ένα υψηλ-pass (HP - High Pass) φίλτρο.

- β. Η κρουστική ανδραση του συστήματος προκύπτει άμεσα από τη σχέση (4), λαμβάνοντας τον αντίστροφο μετασχηματισμό Fourier.

$$\begin{aligned} F^{-1} \left(\begin{aligned} H(\Omega) &= 1 - \frac{1}{1 + j\frac{1}{2}\Omega} = 1 - \frac{2}{2 + j\Omega} = 1 - 2 \cdot \frac{1}{2 + j\Omega} \quad (6) \\ h(t) &= \delta(t) - 2 \cdot e^{-2t} u(t) \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

Σημείωση: Στο ίδιο αποτέλεσμα καταλήγουμε χρησιμοποιώντας τη δεικτη από τη σχέση (4) και τις ιδιότητες της παραγώγου των ΜΦ.

$$\begin{aligned} H(\Omega) = \frac{j\Omega}{2 + j\Omega} = j\Omega \cdot \frac{1}{2 + j\Omega} = j\Omega G(\Omega) \xrightarrow{F^{-1}} h(t) &= \frac{dg(t)}{dt} = \frac{d}{dt} (e^{-2t} u(t)) = \\ &= \frac{d}{dt} (e^{-2t}) \cdot u(t) + e^{-2t} \frac{du(t)}{dt} = -2e^{-2t} u(t) + e^{-2t} \delta(t) = \\ &= -2e^{-2t} u(t) + \delta(t) \end{aligned}$$

$$\delta. \quad v_i(t) = \frac{1}{2} e^{-t} u(t) \xrightarrow{MF} V_i(\omega) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{1+j\omega} \quad (7)$$

Από την (6) έχουμε:

$$H(\omega) = 1 - 2 \frac{1}{2+j\omega} \Rightarrow \frac{V_o(\omega)}{V_i(\omega)} = 1 - 2 \frac{1}{2+j\omega} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} V_o(\omega) &= \left(1 - 2 \frac{1}{2+j\omega}\right) \left(\frac{1}{2} \frac{1}{1+j\omega}\right) = \\ &= \frac{1}{2} \frac{1}{1+j\omega} - \underbrace{\frac{1}{2+j\omega} \cdot \frac{1}{1+j\omega}}_{G(\omega)} \end{aligned} \quad (8)$$

Αναλύουμε την $G(\omega)$ σε fractions μερικά.

$$G(\omega) = \frac{1}{(2+j\omega)(1+j\omega)} = \frac{A}{2+j\omega} + \frac{B}{1+j\omega}$$

$$A = (2+j\omega) G(\omega) \Big|_{j\omega=-2} = \frac{1}{1+j\omega} \Big|_{j\omega=-2} = \frac{1}{1-2} = -1$$

$$B = (1+j\omega) G(\omega) \Big|_{j\omega=-1} = \frac{1}{2+j\omega} \Big|_{j\omega=-1} = \frac{1}{2-1} = 1$$

$$\text{Έτσι} \quad G(\omega) = \frac{-1}{2+j\omega} + \frac{1}{1+j\omega} \quad (9)$$

Με βάση το αποτέλεσμα (9) η σχέση (8) γίνεται:

$$V_o(\omega) = \frac{1}{2} \frac{1}{1+j\omega} + \frac{1}{2+j\omega} - \frac{1}{1+j\omega} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} F^{-1} \left(\begin{aligned} V_o(\omega) &= \frac{1}{2+j\omega} - \frac{1}{2} \frac{1}{1+j\omega} \\ v_o(t) &= e^{-2t} u(t) - \frac{1}{2} e^{-t} u(t) = \left(e^{-2t} - \frac{1}{2} e^{-t} \right) u(t) \end{aligned} \right. \end{aligned}$$