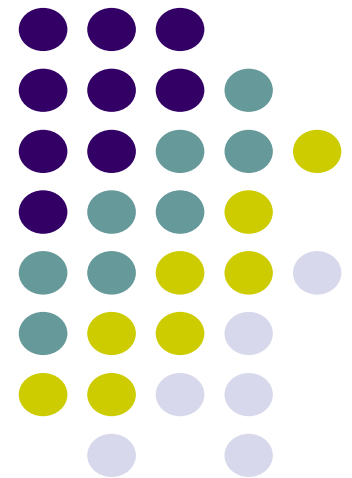


Δυναμική & Ρύθμιση Διεργασιών

Διάλεξη 8:

Ανάλυση Δυναμικών Συστημάτων
Περιγραφή μέσω συναρτήσεων μεταφοράς



Βήματα της Ρύθμισης Διεργασιών, μέρος Α



1. Καθορίστε τη διεργασία που εξετάζεται

- a. Διατύπωση υποθέσεων
- b. Ταξινόμηση μεταβλητών (χειριζόμενες, διαταραχές, εσωτερικές, ελεγχόμενες, μετρούμενες)
- c. Διατύπωση μοντέλου διεργασίας
- d. Προσδιορισμός του επιθυμητού σημείου λειτουργίας
- e. Διατύπωση περιγραφής χώρου κατάστασης
- f. **Διατύπωση περιγραφής συναρτήσεων μεταφοράς**
- g. Αναγνώριση διεργασιών (αν χρειάζεται)

2. Ανάλυση Διεργασίας

- a. Ανάλυση παρατηρησιμότητας
- b. **Ανάλυση ελεγκσιμότητας / ρυθμισιμότητας**
- c. Ανάλυση ευστάθειας
- d. Ανάλυση δυναμικής συμπεριφοράς
 - a. Απόκριση σε παλμική αλλαγή
 - b. Απόκριση σε ημιτονική αλλαγή

Περιγραφή στο χώρο κατάστασης



Η συμπυκνωμένη περιγραφή είναι κομψή αλλά χρειάζεται προσοχή

- Ο χώρος κατάστασης σημαίνει ότι οι μεταβλητές γράφονται ως διανύσματα

$$x = \begin{bmatrix} x_1 - x_{1,op} \\ x_2 - x_{2,op} \\ \vdots \\ x_N - x_{N,op} \end{bmatrix} \quad u = \begin{bmatrix} u_1 - u_{1,op} \\ u_2 - u_{2,op} \\ \vdots \\ u_M - u_{M,op} \end{bmatrix} \quad d = \begin{bmatrix} d - d_{1,op} \\ d_2 - d_{2,op} \\ \vdots \\ d_K - d_{K,op} \end{bmatrix} \quad y_m = \begin{bmatrix} y_1 - y_{1,op} \\ y_2 - y_{2,op} \\ \vdots \\ y_L - y_{L,op} \end{bmatrix} \quad y_c = \begin{bmatrix} y_1 - y_{1,sp} \\ y_2 - y_{2,sp} \\ \vdots \\ y_M - y_{M,sp} \end{bmatrix}$$

- Η περιγραφή στο χώρο κατάστασης είναι

- Δυναμική διεργασίας

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd$$
$$y_m = Cx + Du + Ed$$

- Για την εισαγωγή στο θέμα

- Μία χειριζόμενη μεταβλητή u
- Μία διαταραχή d
- Μία μετρούμενη μεταβλητή y_m
- Μία ρυθμιζόμενη μεταβλητή y_c

(Αρχικά θα υποθέτουμε $y_m \equiv y_c$)

Παράδειγμα η ΠΧΚ του ΑΣΑ

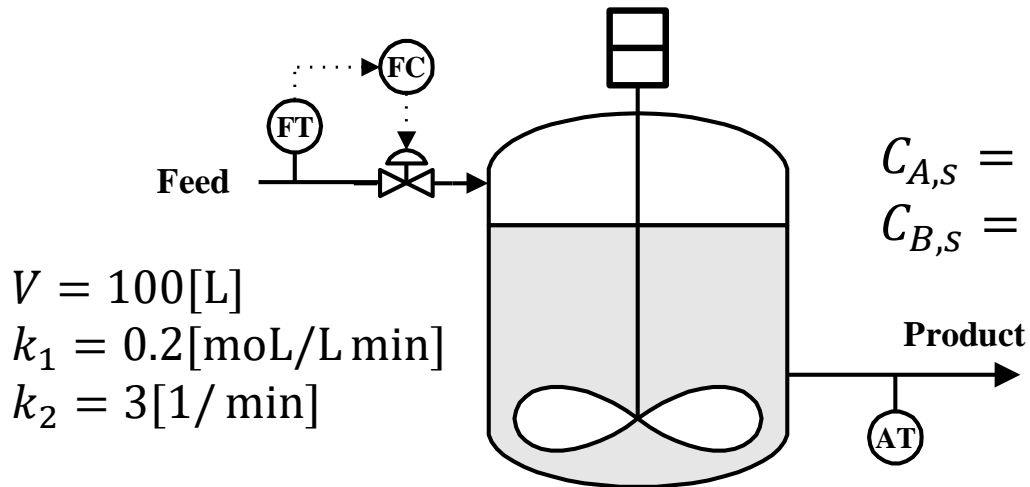


$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$

$$u = (F/\rho - 71.7)$$

$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$

$$d = (C_{A0} - 2)$$



$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

$$x = \begin{bmatrix} C_A - 1.4298 \\ C_B - 0.1100 \end{bmatrix}$$

$$\frac{dx}{dt} \cong \begin{bmatrix} -1.2889 & 0 \\ 0.5719 & -2.717 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 0.0057 \\ -0.0011 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} 0.717 \\ 0 \end{bmatrix} d$$

$$y = [0 \quad 1]x$$

Περιγραφή στο χώρο κατάστασης



- Η περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ)

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

- Μας διευκολύνει για να γράψουμε συμπυκνμένα την λύση των μεταβλητών κατάστασης για κάθε γνωστή είσοδο του συστήματος

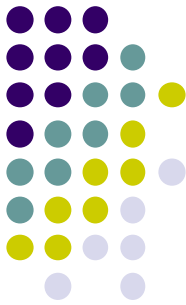
$$x(t) = e^{At}x(0) + \int_0^t e^{A(t-\tau)}Bu(\tau) d\tau + \int_0^t e^{A(t-\tau)}Wd(\tau) d\tau$$

- Μας επιτρέπει να βρούμε την απόκριση των εξόδων του συστήματος μέσω των x

$$y(t) = Ce^{At}x(0) + C \int_0^t e^{A(t-\tau)}Bu(\tau) d\tau + C \int_0^t e^{A(t-\tau)}Wd(\tau) d\tau + Du(t) + Ed(t)$$

- Απαιτεί γνώση γραμμικής άλγεβρας!

Περιγραφή στο χώρο κατάστασης



- Η περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ) επιτρέπει

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

- να ανακαλύψουμε αν το σημείο λειτουργίας της διεργασίας είναι ευσταθές
- να βρούμε αν οι χειριζόμενες μεταβλητές είναι ικανές να ελέγξουν τη διεργασία
- να δούμε αν οι μετρούμενες μεταβλητές επαρκούν να παρατηρούμε την διεργασία
- να προβλέψουμε την επίδραση των διαταραχών στην διεργασία
- Σκεπτόμενοι την ρυθμιζόμενη μεταβλητή
 - μπορούμε να μάθουμε την επίδραση των μεταβλητών κατάστασης
 - και κατ'επέκταση την επίδραση των εισόδων στην ρυθμιζόμενη μεταβλητή
- Οι αναλύσεις αυτές μπορούν να γίνουν αλγεβρικά!
 - απαιτούν γνώσεις ορίζουσας, ιδιοτιμών, βαθμού πίνακα

Περιγραφή στο χώρο κατάστασης

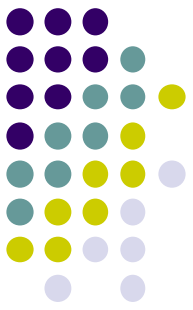


- Η περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ) επιτρέπει

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

- να ανακαλύψουμε αν το σημείο λειτουργίας της διεργασίας είναι ευσταθές
- να βρούμε αν οι χειριζόμενες μεταβλητές είναι ικανές να ελέγξουν τη διεργασία
- να δούμε αν οι μετρούμενες μεταβλητές επαρκούν να παρατηρούμε την διεργασία
- να προβλέψουμε την επίδραση των διαταραχών στην διεργασία
- Σκεπτόμενοι την ρυθμιζόμενη μεταβλητή
 - μπορούμε να μάθουμε την επίδραση των μεταβλητών κατάστασης
 - και κατ'επέκταση την επίδραση των εισόδων στην ρυθμιζόμενη μεταβλητή
 - **Υπάρχει απλούστερη περιγραφή όταν μας ενδιαφέρει μόνο η σχέση εισόδου – εξόδου της διεργασίας;**

Περιγραφή κατάστασης εισόδου/εξόδου



- Από την περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ)

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

- Μπορούμε να μεταβούμε σε μια περιγραφή εισόδου εξόδου (ΠΕΕ)
 - Χρησιμοποιούμε την ΠΧΚ και λύνουμε για τη σχέση y με u απαλείφοντας το x
 - Παραγωγίζουμε την εξίσωση του y στο χρόνο και αντικαθιστούμε το dx/dt
 - Επαναλαμβάνουμε μέχρι να απαλειφθεί το x και να μείνει μια σχέση μόνο y, u, d και των παραγώγων τους.
 - Μέχρι n παραγωγίσεις!

$$\frac{d^n y}{dt^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + a_0 y = b_0 u + \dots + b_n \frac{d^n u}{dt^n} + c_0 d + \dots + c_n \frac{d^n d}{dt^n}$$

- Τα περισσότερα b και c θα είναι μηδέν
- **Ακούγεται περίπλοκο!**

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ)

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

- Μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε μετασχηματισμό Laplace

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd \\ y = Cx + Du + Ed \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Xs - x(0) = AX + BU(s) + WD(s) \\ Y(s) = CX + DU(s) + ED(s) \end{cases}$$

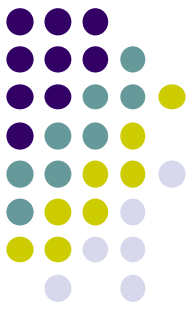
$$\begin{cases} X(sI - A) = BU(s) + WD(s) + x(0) \\ Y(s) = CX + DU(s) + E(s) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} X = (sI - A)^{-1}(BU(s) + WD(s) + x(0)) \\ Y(s) = CX + DU(s) + ED(s) \end{cases}$$

* Όπου I ο μοναδιαίος πίνακας

- Αλγεβρική επίλυση του προβλήματος

$$Y = C(sI - A)^{-1}BU(s) + DU(s) + C(sI - A)^{-1}WD(s) + ED(s) + C(sI - A)^{-1}x(0)$$

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς (ΠΣΜ)

$$Y = C(sI - A)^{-1}BU(s) + DU(s) + C(sI - A)^{-1}WD(s) + ED(s) + C(sI - A)^{-1}x(0)$$

- Η σχέση κάθε μιας μεταβλητής εξόδου με μια μεταβλητή εισόδου δίνεται από την αντίστοιχη συνάρτηση μεταφοράς

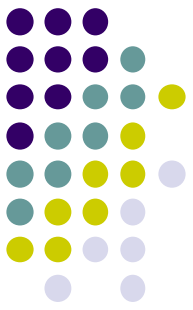
$$G_u(s) = Y(s)/U(s) = C(sI - A)^{-1}B + D$$

$$G_d(s) = Y(s)/D(s) = C(sI - A)^{-1}W + E$$

$$G_{x_0}(s) = Y(s)/x(0) = C(sI - A)^{-1}$$

- Μπορεί να περιγραφεί η δυναμική απόκριση της εξόδου σε κάθε είσοδο αλγεβρικά.
- Οι συναρτήσεις μεταφοράς είναι συνήθως ρητές συναρτήσεις του s .
- «Γλυτώνουμε» τις συνελίξεις για να βρούμε την απόκριση της διεργασίας: $y(t)$ λόγω $u(t)$
 - Το πληρώνουμε με το να χρειάζεται να αναλύσουμε τις σχέσεις σε απλά κλάσματα.
- Μπορούμε να αναλύσουμε την συμπεριφορά της εξόδου μεθοδολογικά.

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς (ΠΣΜ)

$$Y = C(sI - A)^{-1}BU(s) + DU(s) + C(sI - A)^{-1}WD(s) + ED(s) + C(sI - A)^{-1}x(0)$$

- Η σχέση κάθε μιας μεταβλητής εξόδου με μια μεταβλητή εισόδου δίνεται από την αντίστοιχη συνάρτηση μεταφοράς

$$G_u(s) = Y(s)/U(s) = C(sI - A)^{-1}B + D$$

$$G_d(s) = Y(s)/D(s) = C(sI - A)^{-1}W + E$$

$$G_{x_0}(s) = Y(s)/x(0) = C(sI - A)^{-1}$$

- Για τις υποθέσεις που έχουμε κάνει ως προς το y :

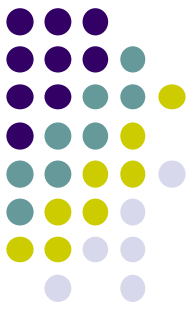
$$G_u(s) = Y(s)/U(s) = C(sI - A)^{-1}B \quad \text{Αν } G_u(s) \neq 0 \text{ το σύστημα είναι ρυθμίσιμο}$$

$$G_d(s) = Y(s)/D(s) = C(sI - A)^{-1}W \quad \text{Αν } G_d(s) \neq 0 \text{ η διαταραχή είναι παρατηρήσιμη}$$

$$G_{x_0}(s) = Y(s)/x(0) = C(sI - A)^{-1} \quad \text{από την ρυθμιζόμενη μεταβλητή}$$

- Υπάρχουν μειονεκτήματα στην περιγραφή αυτή;

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης
- Περ. με συναρτήσεις μεταφοράς

$$\frac{dx}{dt} = Ax + Bu + Wd, x(0) = x_0$$
$$y = Cx + Du + Ed$$

$$Y(s) = C(sI - A)^{-1}BU(s) + DU(s)$$
$$+ C(sI - A)^{-1}WD(s) + ED(s)$$
$$+ C(sI - A)^{-1}x(0)$$

- Ποιες είναι οι βασικές διαφορές;
 - Στην ΠΣΜ έχουν απαλειφθεί οι μεταβλητές κατάστασης
 - Δεν γνωρίζουμε αν η διεργασία είναι ελέγξιμη
 - Δεν γνωρίζουμε αν η διεργασία είναι παρατηρήσιμη
 - Μπορούμε από τη ΠΧΚ να μεταβούμε στην ΠΣΜ αλλά όχι ανάποδα!
 - Η ΠΣΜ περιέχει λιγότερη πληροφορία από την ΠΧΚ
 - Διαφορετικές έννοιες ευστάθειας μεταξύ των δύο μοντέλων!
 - Αλγεβρική επίλυση της αναλυτικής συμπεριφοράς της διεργασίας.

Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$

$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$

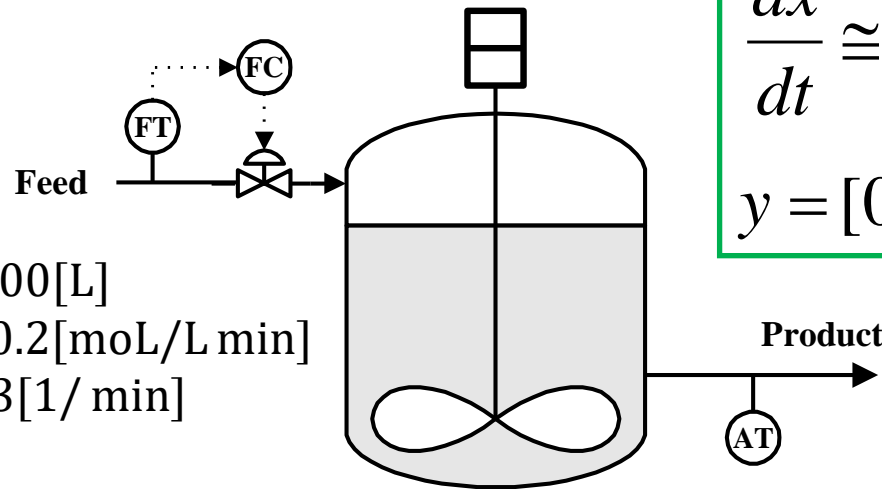
$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

$$V = 100[\text{L}]$$

$$k_1 = 0.2[\text{mol}/\text{L min}]$$

$$k_2 = 3[1/\text{min}]$$



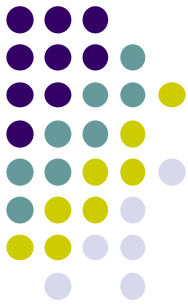
- περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ)

$$\frac{dx}{dt} \cong \begin{bmatrix} -1.2889 & 0 \\ 0.5719 & -2.717 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 0.0057 \\ -0.0011 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} 0.717 \\ 0 \end{bmatrix} d$$
$$y = [0 \quad 1]x$$

- Ποια είναι η περιγραφή εισόδου/εξόδου;
 - Χρειάζονται δυο παραγωγίσεις

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + 4.006 \frac{dy}{dt} + 3.502y = -0.0011 \frac{du}{dt} + 0.001842u + 0.4101d$$

Παράδειγμα: ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$

$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

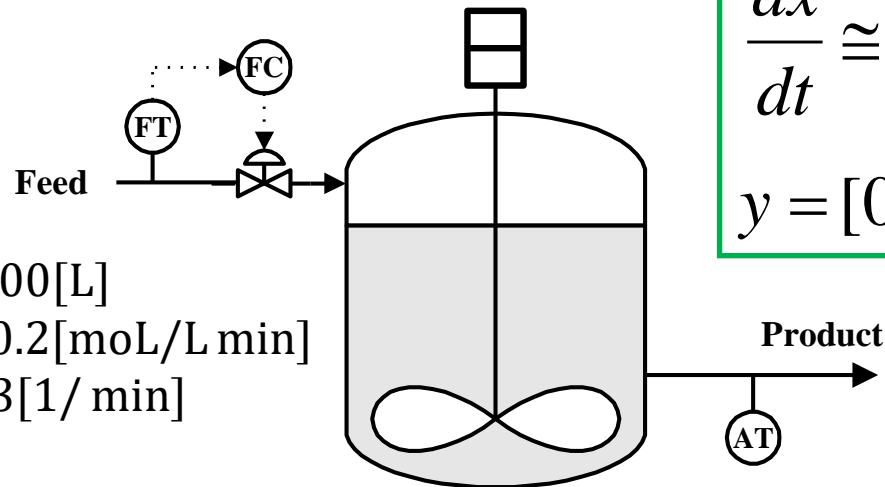
- περιγραφή στο Χώρο Κατάστασης (ΠΧΚ)

$$\frac{dx}{dt} \cong \begin{bmatrix} -1.2889 & 0 \\ 0.5719 & -2.717 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 0.0057 \\ -0.0011 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} 0.717 \\ 0 \end{bmatrix} d$$
$$y = [0 \quad 1]x$$

$$V = 100[\text{L}]$$

$$k_1 = 0.2[\text{mol}/\text{L min}]$$

$$k_2 = 3[1/\text{min}]$$



- Ποια είναι η περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς;
 - Μετά από Laplace

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς (ΠΣΜ)

$$Y = G_u U(s) + G_d D(s)$$

- Οι συναρτήσεις μεταφοράς είναι συνήθως ρητές

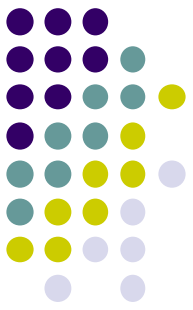
$$G_u(s) = Y(s)/U(s) = C(sI - A)^{-1}B$$

$$G_d(s) = Y(s)/D(s) = C(sI - A)^{-1}W$$

- Η βασική δομή άρα που θα εξετάσουμε είναι

$$G_u(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z(s)}{P(s)}$$

Επίλυση μέσω συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς (ΠΣΜ)

$$Y = G_u U(s) + G_d D(s)$$

- Η βασική δομή είναι

$$G_u(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z_u(s)}{P_u(s)}$$

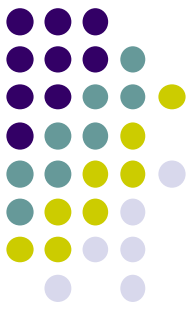
$$G_d(s) = \frac{Y(s)}{D(s)} = \frac{Z_d(s)}{P_d(s)}$$

- Άρα για μια είσοδο με μορφή $u(t)$ επιλύουμε προς $y(t)$ μέσω πινάκων Laplace

$$Y(s) = G_u(s)L[u(t)] = \frac{Z_u(s)}{P_u(s)}U(s) = \frac{\text{Numerator}(s)}{\text{Denominator}(s)} = \sum_{i=1}^N \frac{\gamma_i}{s - r_i}$$

$$y(t) = L^{-1}[Y(s)] = L^{-1}\left[\sum_{i=1}^N \frac{\gamma_i}{s - r_i}\right] = \sum_{i=1}^N \gamma_i e^{r_i t}$$

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς οι συναρτήσεις μεταφοράς είναι συνήθως ρητές. Η δομή που θα εξετάσουμε είναι:

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z(s)}{P(s)}$$

- Οι ρίζες του παρανομαστή ονομάζονται **οι πόλοι** της ΣΜ.

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + \dots + a_ns^n = (s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)$$

- Οι ρίζες του αριθμητή ονομάζονται **οι μηδενικές** τιμές της ΣΜ.

$$Z(s) = b_0 + b_1s + b_2s^2 + \dots + b_ks^k = (s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_k), \quad k \leq n$$

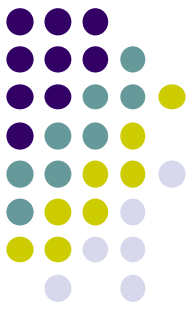
- Η δομή μπορεί να γραφεί σε διάφορες μορφές

- Standard μορφή

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z(s)}{P(s)} = K \frac{1 + b_1/b_0s + b_2/b_0s^2 + \dots + b_k/b_0s^k}{1 + a_1/a_0s + a_2/a_0s^2 + \dots + a_n/a_0s^n}$$

- Στατική ενίσχυση της ΣΜ: το $K = \frac{b_0}{a_0}$
- Τάξη της ΣΜ: το n

Περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς



- Στην περιγραφή με συναρτήσεις μεταφοράς οι συναρτήσεις μεταφοράς είναι συνήθως ρητές. Η δομή που θα εξετάσουμε είναι:

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z(s)}{P(s)}$$

- Οι ρίζες του παρανομαστή ονομάζονται **οι πόλοι** της ΣΜ.

$$P(s) = a_0 + a_1s + a_2s^2 + \dots + a_ns^n = (s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)$$

- Οι ρίζες του αριθμητή ονομάζονται **οι μηδενικές** τιμές της ΣΜ.

$$Z(s) = b_0 + b_1s + b_2s^2 + \dots + b_ks^k = (s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_k), \quad k \leq n$$

- Η δομή μπορεί να γραφεί σε διάφορες μορφές

- ZPK μορφή

$$G(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = \frac{Z(s)}{P(s)} = k \frac{(s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_k)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_n)}$$

- Στατική ενίσχυση της ΣΜ: το $k \frac{(z_1 z_2 \dots z_k)}{(p_1 p_2 \dots p_n)} = K$
- Τάξη της ΣΜ: το n

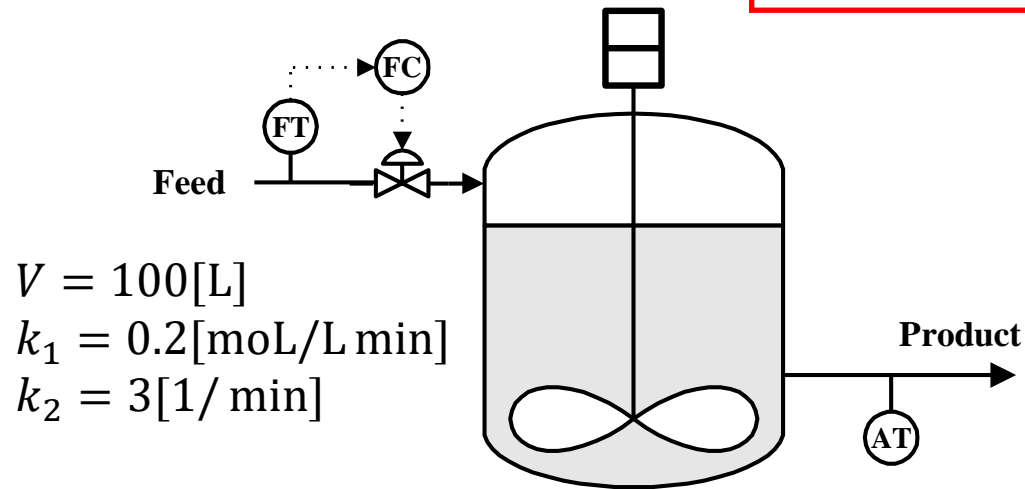
Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$
$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

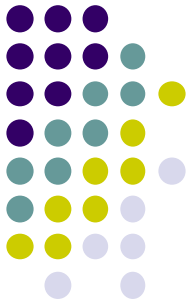
$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$



- Ποια είναι η standard μορφή;

$$Y = 5.259 \times 10^{-4} \frac{-0.5972 s + 1}{0.2856s^2 + 1.1439s + 1} U + 0.1171 \frac{1}{0.2856s^2 + 1.1439s + 1} D$$

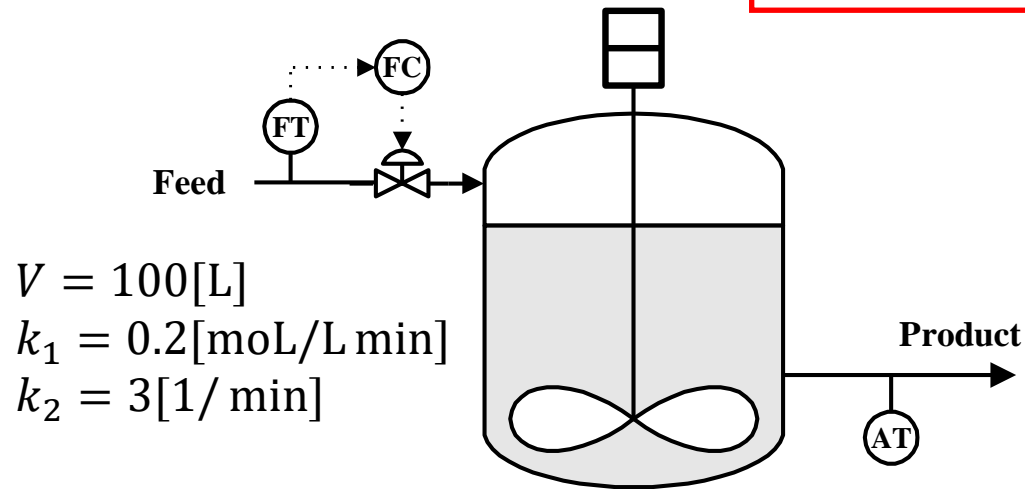
Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$\begin{aligned}F/\rho &= 71.7[\text{L}/\text{min}] \\C_{A0,s} &= 2.00[\text{mol}/\text{L}] \\C_{A,s} &= 1.4298[\text{mol}/\text{L}] \\C_{B,s} &= 0.1100[\text{mol}/\text{L}]\end{aligned}$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502}U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502}D$$



$$\begin{aligned}V &= 100[\text{L}] \\k_1 &= 0.2[\text{mol}/\text{L min}] \\k_2 &= 3[1/\text{min}]\end{aligned}$$

- Ποια είναι η zpk μορφή;

$$Y = -0.0011 \frac{s - 1.675}{(s + 2.717)(s + 1.289)}U + 0.41005 \frac{1}{(s + 2.717)(s + 1.289)}D$$

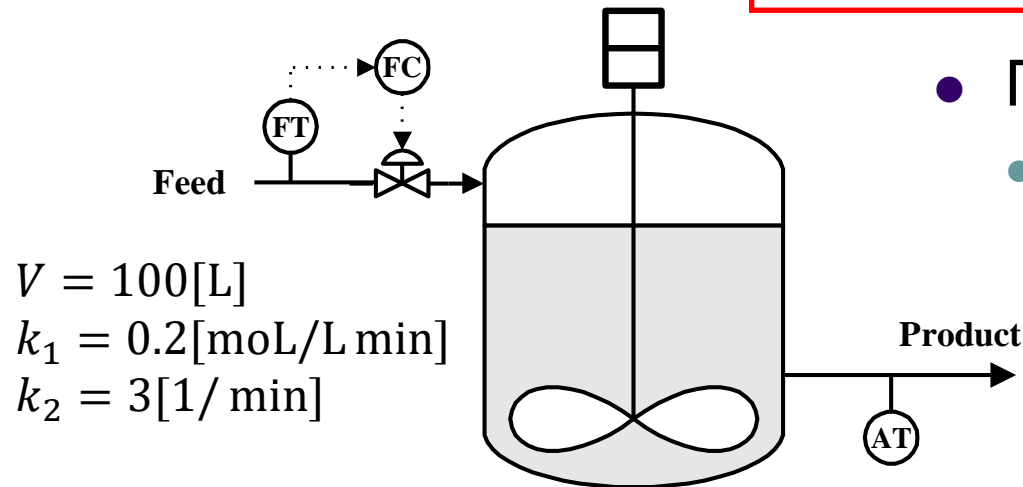
Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$
$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$



$$V = 100[\text{L}]$$
$$k_1 = 0.2[\text{mol}/\text{L min}]$$
$$k_2 = 3[1/\text{min}]$$

- Ποια είναι η εξέλιξη της C_B για

- $C_{A0} = 2.5, F = 71.7, C_A(0) = 1.4298, C_B(0) = 0.11$

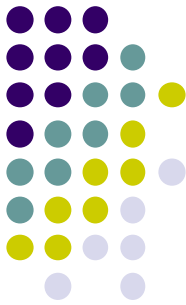
- Βρίσκω τα $u(t), d(t)$

$$u(t) = 71.7 - 71.7 = 0,$$
$$d(t) = 2.5 - 2 = 0.5$$

- Μετασχηματισμός Laplace

$$U(s) = 0,$$
$$D(s) = 0.5/s$$

Παράδειγμα: ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$

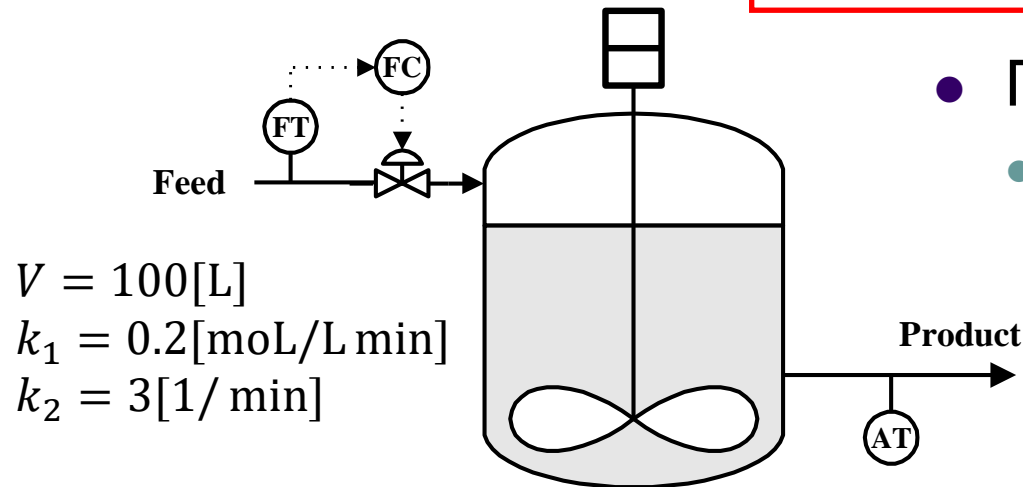
$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$

$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$



- Ποια είναι η εξέλιξη της C_B για

- $C_{A0} = 2.5, F = 71.7, C_A(0) = 1.4298, C_B(0) = 0.11$

- Βρίσκω το $Y(s)$

$$Y = \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} \frac{0.5}{s}$$

- Άθροισμα απλών κλασμάτων

$$Y = \frac{0.0528}{s + 2.7171} - \frac{0.1114}{s + 1.2889} + \frac{0.0586}{s}$$

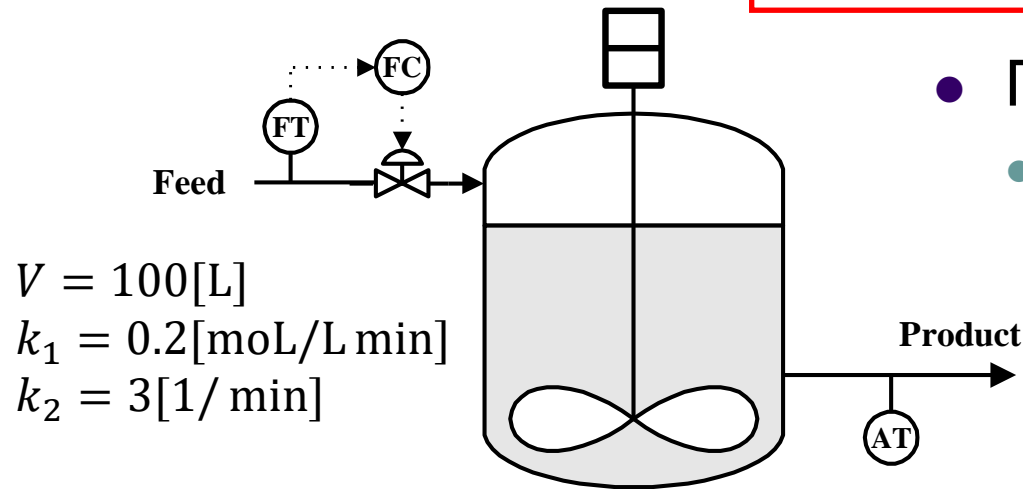
Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$\begin{aligned}F/\rho &= 71.7[\text{L}/\text{min}] \\C_{A0,s} &= 2.00[\text{mol}/\text{L}] \\C_{A,s} &= 1.4298[\text{mol}/\text{L}] \\C_{B,s} &= 0.1100[\text{mol}/\text{L}]\end{aligned}$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502}U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502}D$$



- Ποια είναι η εξέλιξη της C_B για

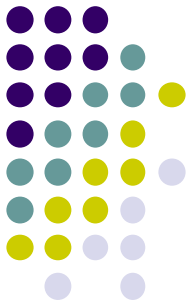
- $C_{A0} = 2.5, F = 71.7, C_A(0) = 1.4298, C_B(0) = 0.11$

- Αντιστροφος μετ. Laplace $y(t) = 0.0528e^{-2.7171t} - 0.1114e^{-1.2889t} + 0.0586$

- Λύση

$$C_B = 0.0528e^{-2.7171t} - 0.1114e^{-1.2889t} + 0.1686$$

Παράδειγμα: Ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ

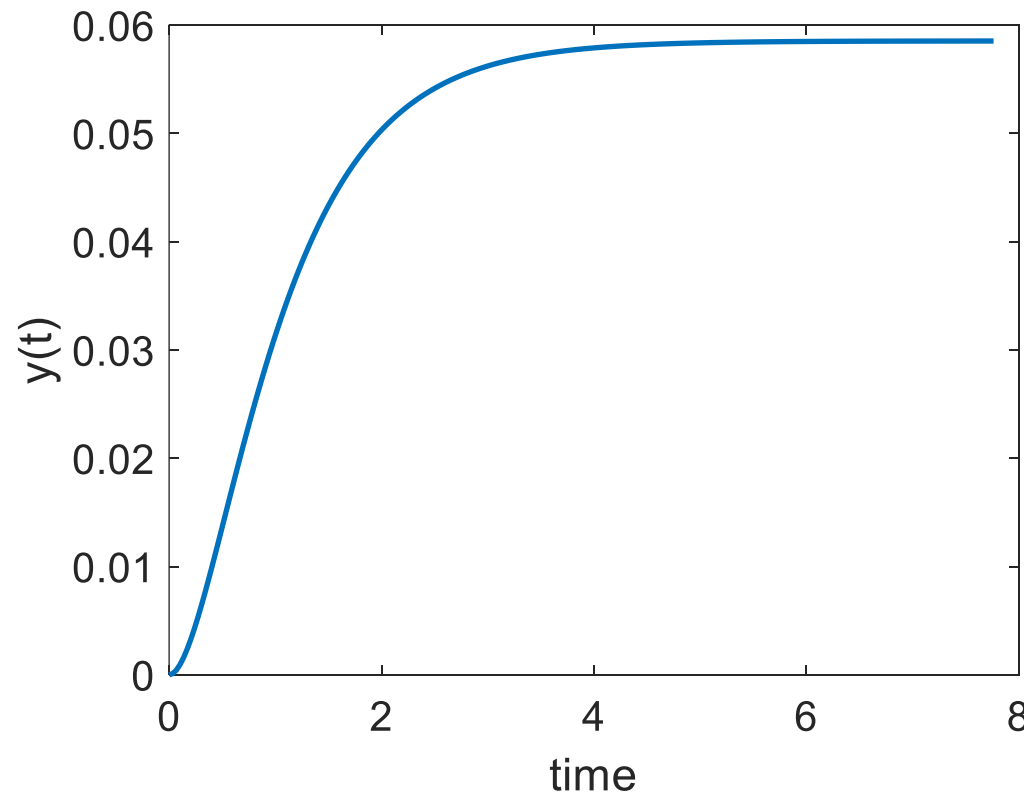
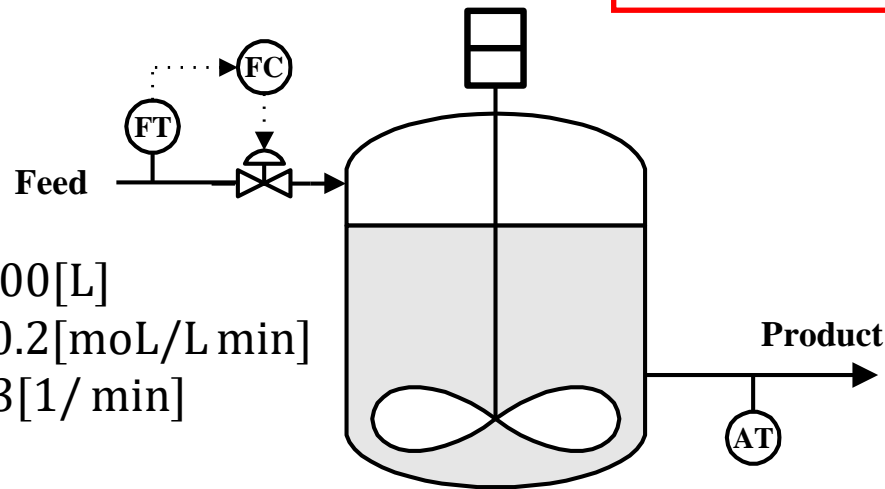


$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$
$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

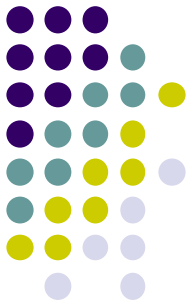
- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$

$$V = 100[\text{L}]$$
$$k_1 = 0.2[\text{mol}/\text{L min}]$$
$$k_2 = 3[1/\text{min}]$$



Παράδειγμα: ισοθερμοκρασιακός ΑΣΑ



$$F/\rho = 71.7[\text{L}/\text{min}]$$
$$C_{A0,s} = 2.00[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{A,s} = 1.4298[\text{mol}/\text{L}]$$
$$C_{B,s} = 0.1100[\text{mol}/\text{L}]$$

- περιγραφή συναρτήσεων μεταφοράς

$$Y = \frac{-0.0011s + 0.001842}{s^2 + 4.006s + 3.502} U + \frac{0.4101}{s^2 + 4.006s + 3.502} D$$

$$V = 100[\text{L}]$$
$$k_1 = 0.2[\text{mol}/\text{L min}]$$
$$k_2 = 3[1/\text{min}]$$

